

电子电路与系统基础I

习题课第七讲

第五周作业讲解

李国林 清华大学电子工程系

互易网络和非互易网络

- **Reciprocal Network and Nonreciprocal Network**
- 激励和响应位置可以互换的二端口网络是互易网络，激励和响应位置不能互换的二端口网络是非互易网络
- 互易网络一般针对线性网络而定义
 - 由线性电阻、线性电容（无初始电压）、线性电感（无初始电流）、传输线等互易元件构成的网络是互易网络

互易定理



$$\frac{-i_{2,short}}{v_{s1}} = -y_{21} = -y_{12} = \frac{-i_{1,short}}{v_{s2}}$$

两个方向的本征跨导增益相同

$$\frac{v_{2,open}}{i_{s1}} = z_{21} = z_{12} = \frac{v_{1,open}}{i_{s2}}$$

两个方向的本征跨阻增益相同

$$\frac{v_{2,open}}{v_{s1}} = g_{21} = -g_{12} = \frac{-i_{1,short}}{i_{s2}}$$

本征电压增益和反向本征电流增益相同

$$\frac{-i_{2,short}}{i_{s1}} = -h_{21} = h_{12} = \frac{v_{1,open}}{v_{s2}}$$

本征电流增益和反向本征电压增益相同



$$\Delta_T = AD - BC = 1$$

由线性时不变电阻/电容（无初始电压）/电感（无初始电流）构成的网络一定是互易网络

特勒根定理

Tellegen's Theorem

- 对于具有相同拓扑结构的两个电路网络， \mathbf{N}_1 和 \mathbf{N}_2 ，电路 \mathbf{N}_1 的所有支路电压 \mathbf{v}_k 和电路 \mathbf{N}_2 对应支路电流 \mathbf{i}_k 之积的和为零

$$\sum_{k=1}^b v_k i_k = 0$$

所有支路电压、电流按
端口关联参考方向定义

- 特勒根（**Bernard D.H. Tellegen**）于**1952**发表
– 特勒根定理是网络理论中最重要的定理之一

特勒根定理

- 特勒根定理可直接由**KVL**和**KCL**推导获得，反之，**KVL**和**KCL**亦可从特勒根定理反推获得，因而它和基尔霍夫定律等价
 - 适用于所有电路网络

$$\text{KVL} + \text{KCL} \rightarrow \text{TT}$$

$$\text{KVL} + \text{TT} \rightarrow \text{KCL}$$

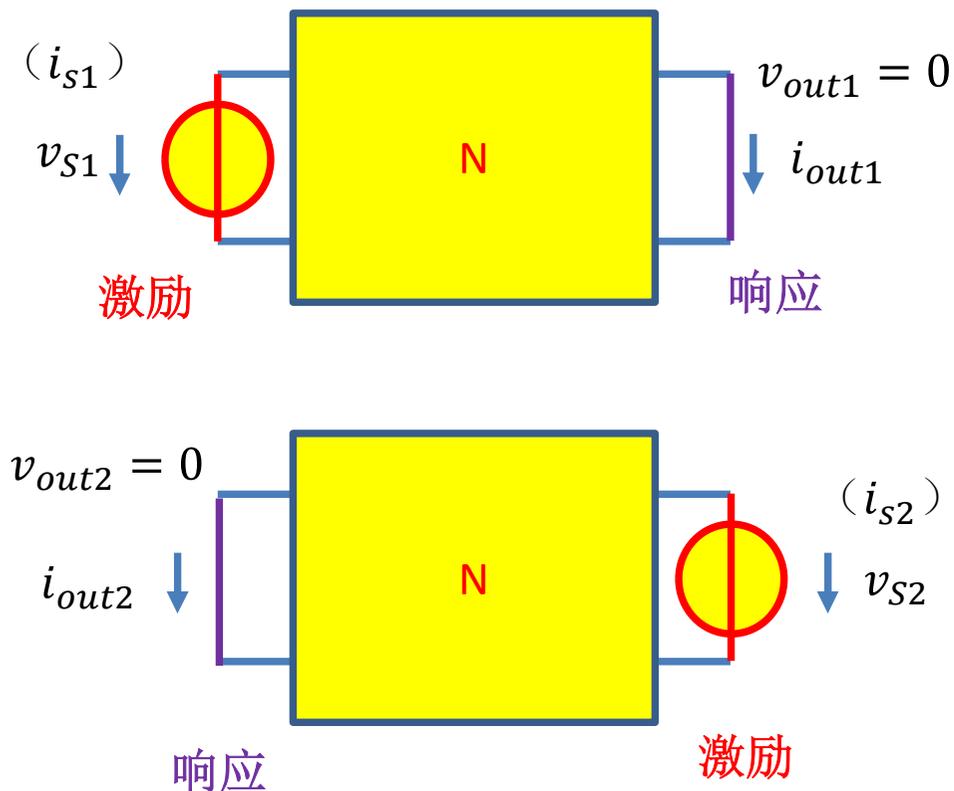
$$\text{KCL} + \text{TT} \rightarrow \text{KVL}$$

- 如果两个网络完全一致， \mathbf{N}_2 就是 \mathbf{N}_1 自身，特勒根定理则对应着能量守恒
 - 电路中，元件释放的总功率等于元件吸收的总功率

$$\sum_{k=1}^b v_k(t) i_k(t) = \sum_{k=1}^b p_k(t) = 0$$

互易网络

- 由线性时不变电阻/电容(无初始电压)/电感(无初始电流)等互易元件构成的网络是互易网络



$$\sum_{k=1}^b v_k i'_k + v_{s1} i_{out2} + v_{out1} i_{s2} = 0$$

$$= \sum_{k=1}^b Z_k i_k i'_k + v_{s1} i_{out2} + v_{out1} i_{s2}$$

$$\sum_{k=1}^b v'_k i_k + v_{out2} i_{s1} + v_{s2} i_{out1} = 0$$

$$= \sum_{k=1}^b Z_k i'_k i_k + v_{out2} i_{s1} + v_{s2} i_{out1}$$

$$v_{s1} i_{out2} + v_{out1} i_{s2} = v_{out2} i_{s1} + v_{s2} i_{out1}$$

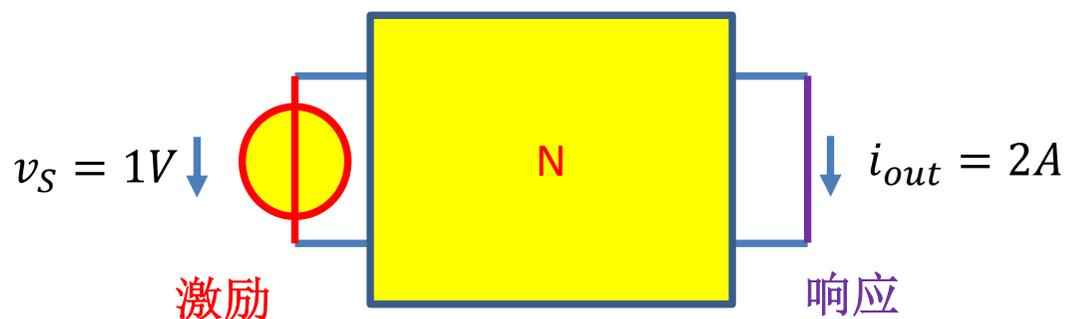
$$v_{s1} i_{out2} = v_{s2} i_{out1}$$

$$\frac{i_{out2}}{v_{s2}} = \frac{i_{out1}}{v_{s1}}$$

$$-y_{12} = -y_{21} \quad 6$$

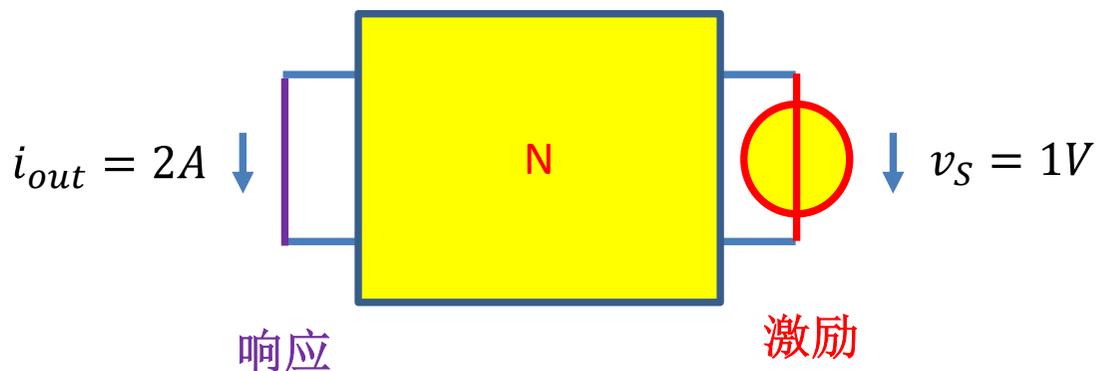
互易网络

- 互易网络，就是激励和响应可以互换位置的电路网络



$$y_{21} = -2S$$

$$y_{12} = y_{21}$$

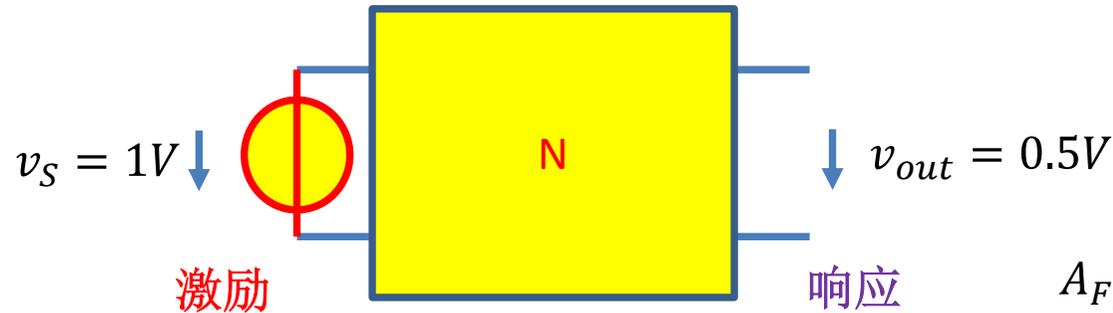


$$y_{12} = -2S$$

$$z_{12} = z_{21}$$

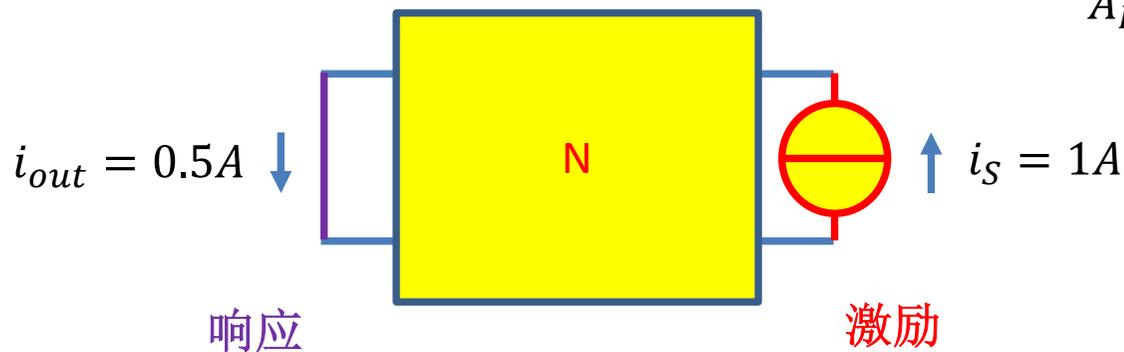
互易网络

- 互易网络，就是激励和响应可以互换位置的电路网络



$$A_{F,v0} = g_{21} = 0.5$$

$$g_{21} = -g_{12}$$



$$A_{R,i0} = -g_{12} = 0.5$$

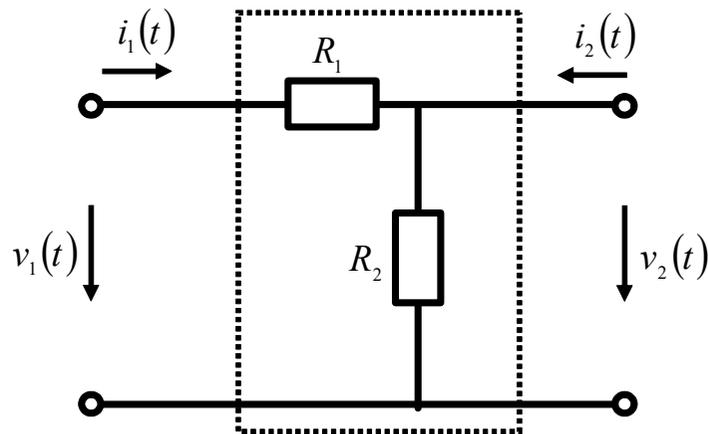
$$h_{12} = -h_{21}$$

对称网络

$$Z_{12} = Z_{21}$$

$$Z_{11} = Z_{22}$$

- 从两个端口看入没有区别的二端口网络是对称网络
 - 对称一定互易，互易未必对称

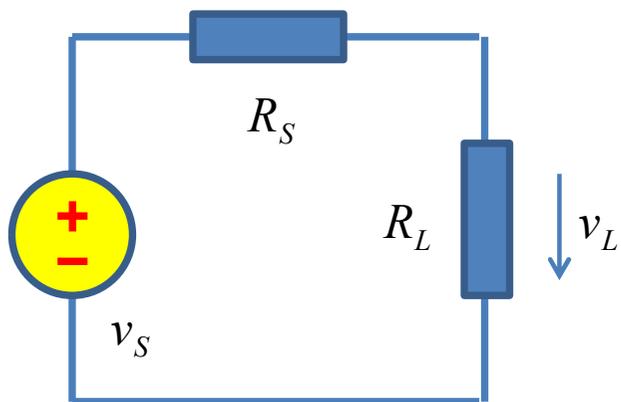


$$\begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} R_1 + R_2 & R_2 \\ R_2 & R_2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} i_1 \\ i_2 \end{bmatrix}$$

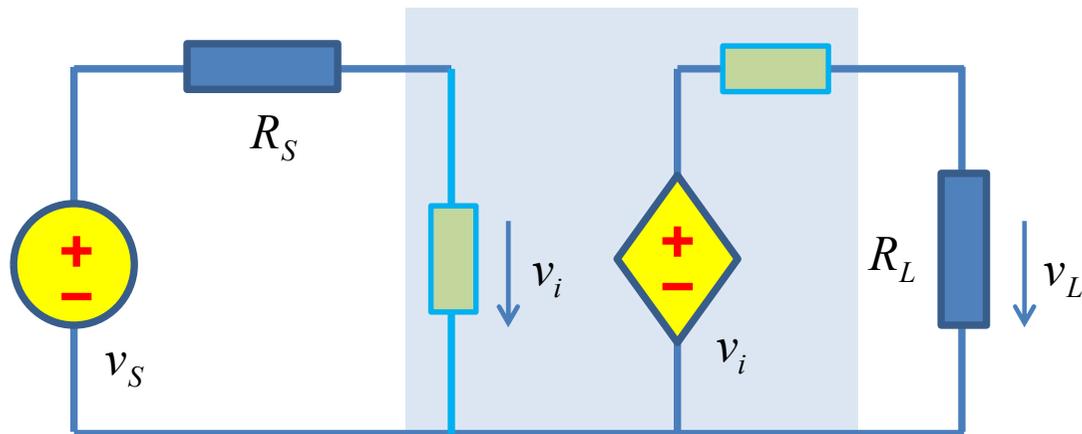
放大器一般是非互易网络

- 信号放大：**能量转换**
 - 电压、电流、功率等放大 **Amplifier**
 - 从有源性上考察： $P_{\Sigma} < 0$ 或 $G_{p,max} > 1$ ：留作作业证明
 - 第4章研究如何将直流能量转换为交流能量 **Voltage Amplifier**
- 信号缓冲：**基本放大器的单向性**
 - 隔离源和负载 **Current Amplifier**
 - 电压缓冲器：**电压增益为1的压控压源**：电压跟随器 **Follower**
 - 电流缓冲器：**电流增益为1的流控流源**：电流跟随器

Buffer 一般默认缓冲器增益为1；增益不为1，也可称缓冲，因为起到缓冲隔离作用
- 信号线性转换：**线性描述关系**
 - 电压转电流 **linear VI converter** **Trans-conductance Amplifier**
 - 压控流源
 - 电流转电压 **linear IV converter** **Trans-impedance Amplifier**
 - 流控压源



分压，非线性失真，重载



全压，非线性失真很小

$$R_i \gg R_S, R_o \ll R_L$$

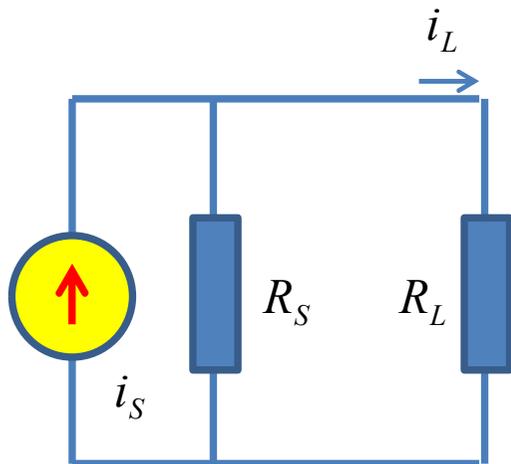
$$v_L \approx v_S$$

$$\mathbf{g} \approx \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$$

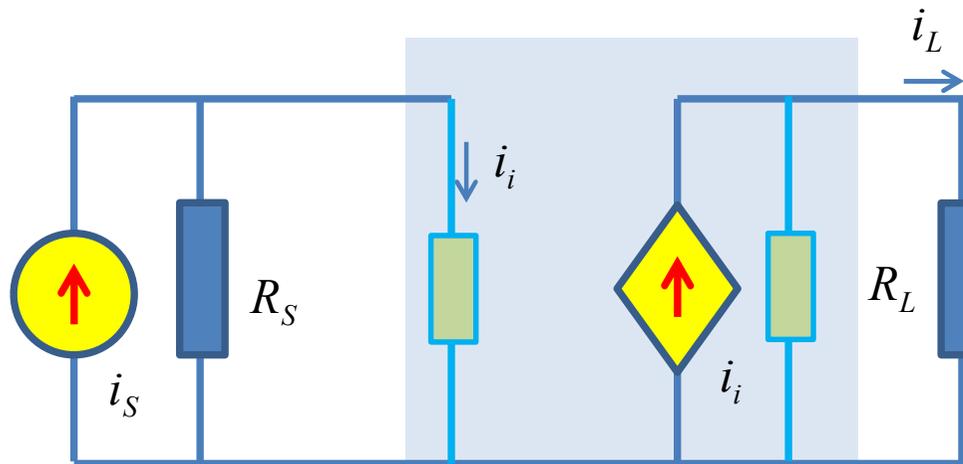
缓冲器

电压缓冲器：电压增益为1的接近理想压控压源的电压放大器

电流缓冲器：电流增益为1的接近理想流控流源的电流放大器



分流，非线性失真，重载



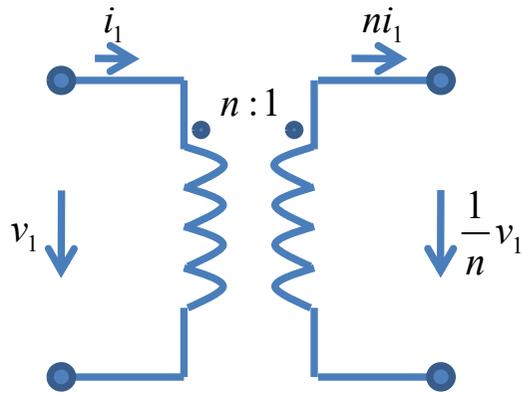
全流，非线性失真很小

$$R_i \ll R_S, R_o \gg R_L$$

$$i_L \approx i_S$$

$$\mathbf{h} \approx \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ -1 & 0 \end{bmatrix}$$

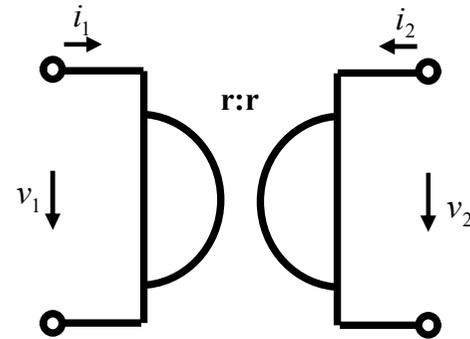
互易和非互易无损二端口网络



存在hg（互易无损），无zy表述

$$\mathbf{h} = \begin{bmatrix} 0 & n \\ -n & 0 \end{bmatrix}$$

同属性变换
电阻变电阻，RLC串联变RLC串联

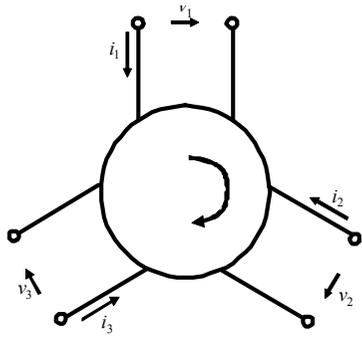


存在zy（非互易无损），无hg表述

$$\mathbf{z} = \begin{bmatrix} 0 & -r \\ r & 0 \end{bmatrix}$$

对偶变换
电阻变电导，电容变电感
RLC串联变GCL并联（RLC并联）

理想环行器是非互易无损网络



s参量是有载参量，zyhg是无载（短路开路）参量

$$s = \begin{bmatrix} 0 & 0 & -1 \\ -1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \end{bmatrix}$$

端口1 加源 测试
端口2 加源 测试
端口3 加源 测试

端口1加源
(v_s, Z_0)，端口1
匹配无反射， $s_{11}=0$ ；
功率全部传输至端
口2，被端口2匹配
负载 Z_0 吸收，由于
存在电压反相，故
而 $s_{21}=-1$ ；端口3没
有功率到达，故而
 $s_{31}=0$ 。

...
此为三个端口均端
接匹配负载情况下的
s参量

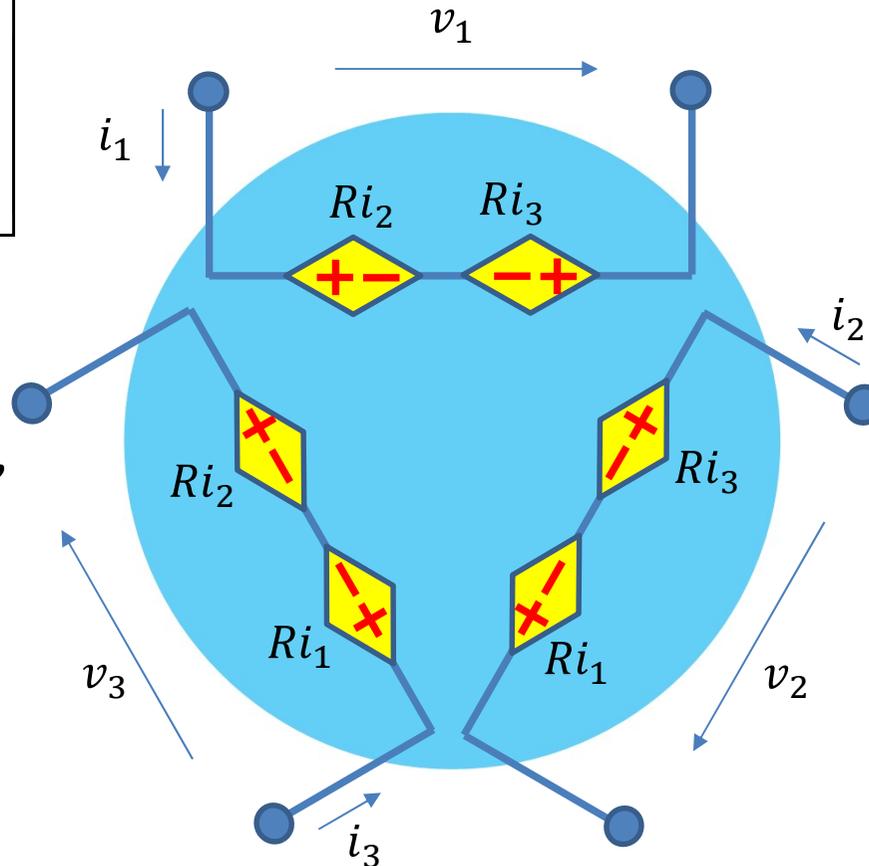
$$z = \begin{bmatrix} 0 & R & -R \\ -R & 0 & R \\ R & -R & 0 \end{bmatrix}$$

端口1 加源 测试
端口2 加源 测试
端口3 加源 测试

端口2开路，端口3开路，
端口1加恒流源 i_s ，端口
1电压为0，故而 $z_{11}=0$ ；
端口2开路电压为 $-R \cdot i_s$ ，
故而 $z_{21}=-R$ ；端口3开路
电压为 $R \cdot i_s$ ，故而 $z_{31}=R$ 。

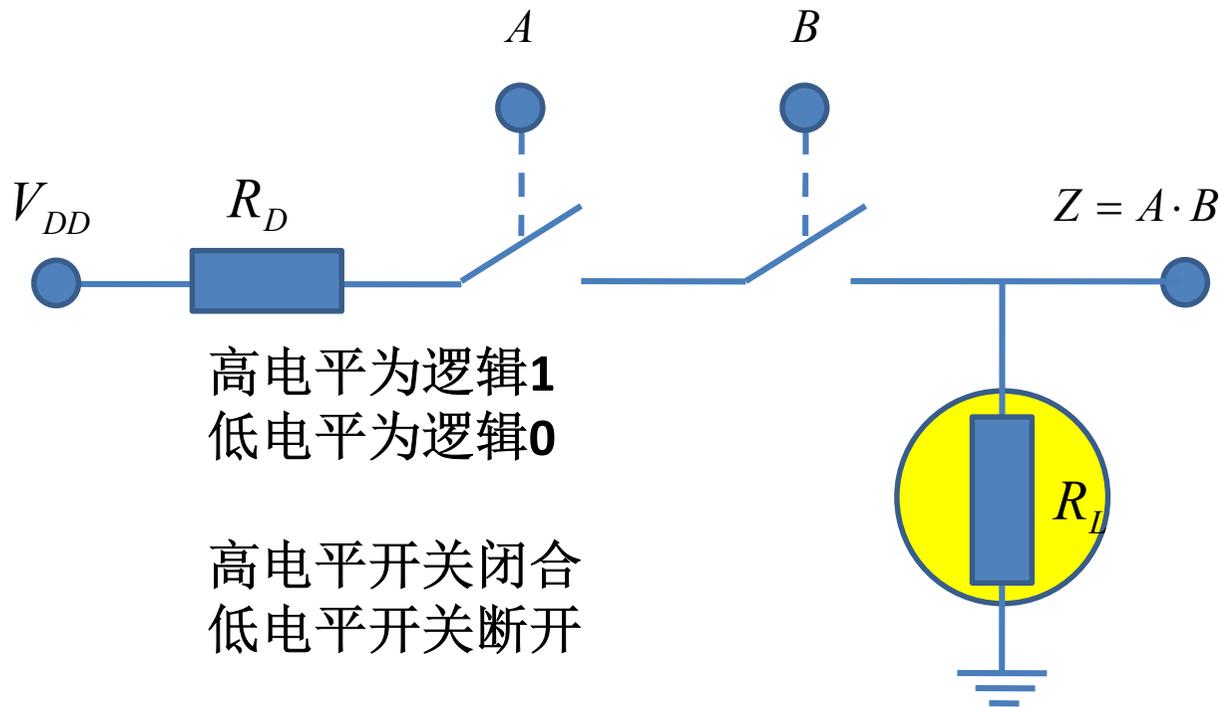
...

此为三个端口均开路时
测得的开路参量z参量



作业1: 用开关实现逻辑与/或/非运算

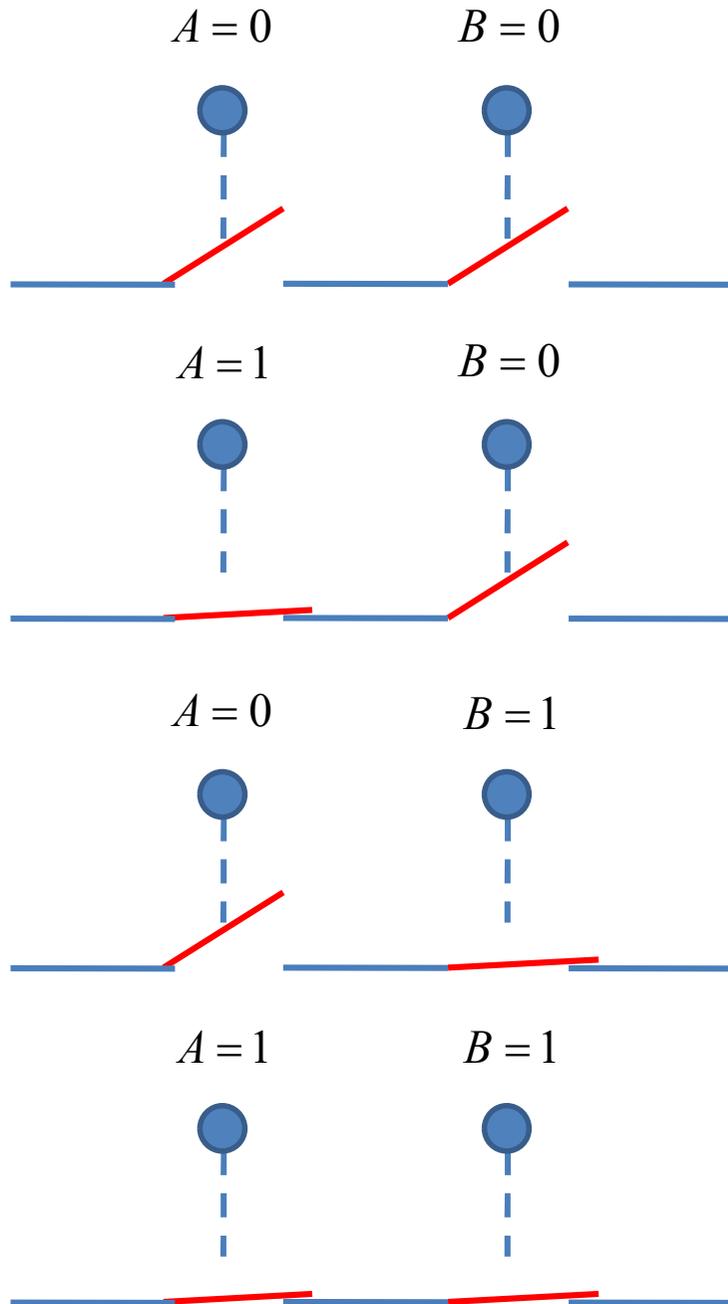
- 开关闭合时等效电阻为零，开关断开时等效电阻为无穷。
如图所示，说明该电路实现的是逻辑与功能
 - 请设计逻辑或、逻辑非功能



A	B	Z=AB
0	0	0
0	1	0
1	0	0
1	1	1

A	B	Z=A+B
0	0	0
0	1	1
1	0	1
1	1	1

A	Z= \bar{A}
0	1
1	0



$$R = R_1 + R_2$$

有一个是开路（无穷大电阻），则整体行为就是开路（无穷大电阻）

只有两个都闭合（零电阻），整体行为则是短路（零电阻）

短路则形成闭合回路，灯泡点亮，输出逻辑1：与运算

A	B	Z=AB
0	0	0
0	1	0
1	0	0
1	1	1

开关串联与运算

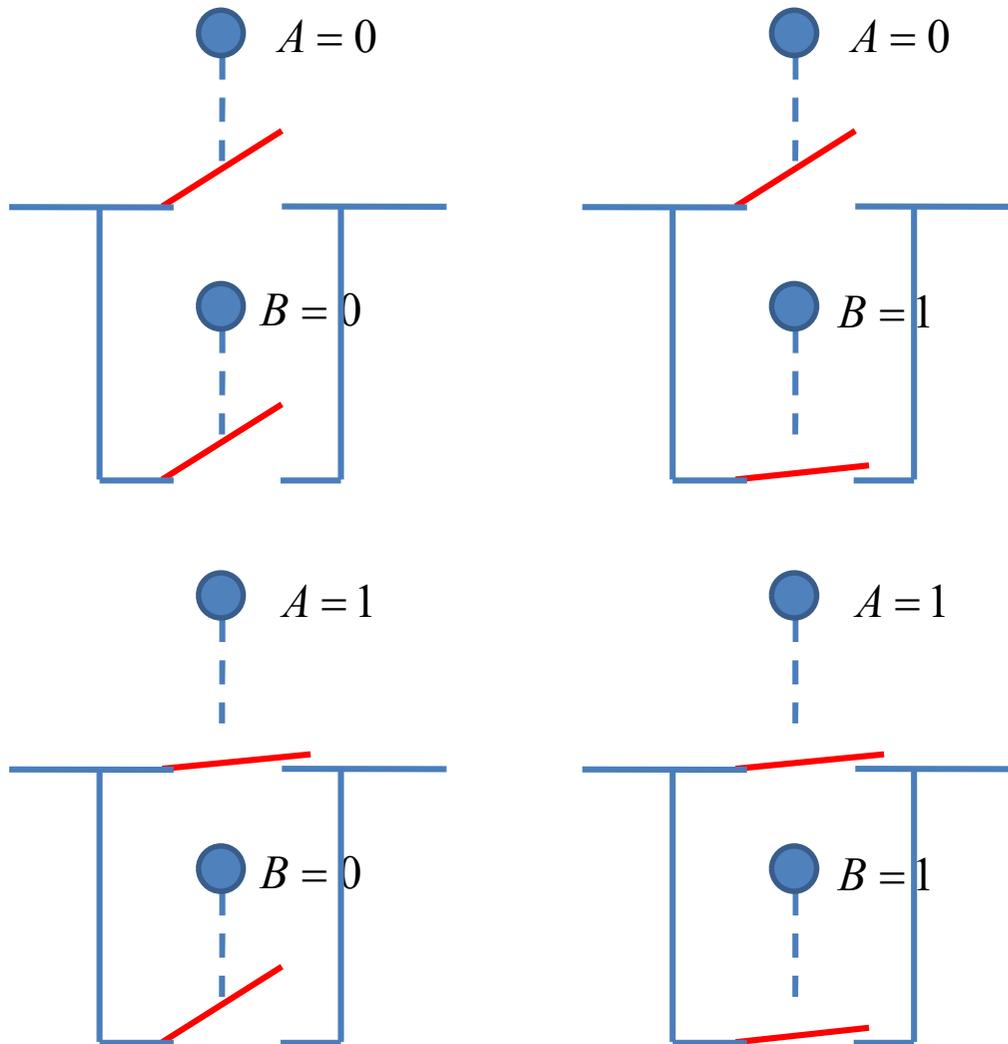
开关并联或运算

$$G = G_1 + G_2$$

有一个是短路（无穷大电导），则整体行为就是短路（无穷大电导）

只有两个都断开（零电导），整体行为则是开路（零电导）

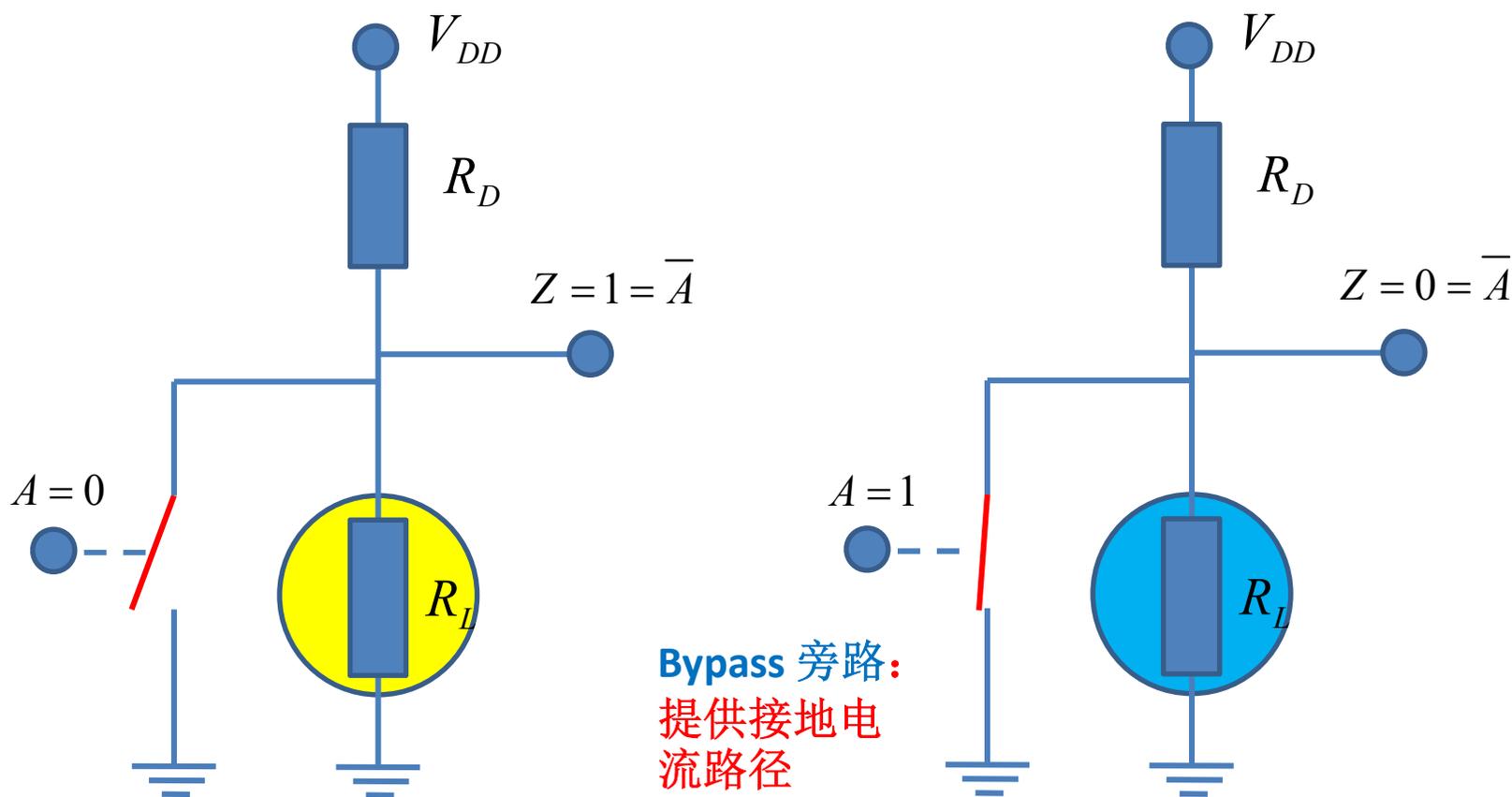
短路则形成闭合回路，灯泡点亮，输出逻辑**1**：或运算



A	B	Z=A+B
0	0	0
0	1	1
1	0	1
1	1	1

开关旁路非运算

A	Z=A
0	1
1	0

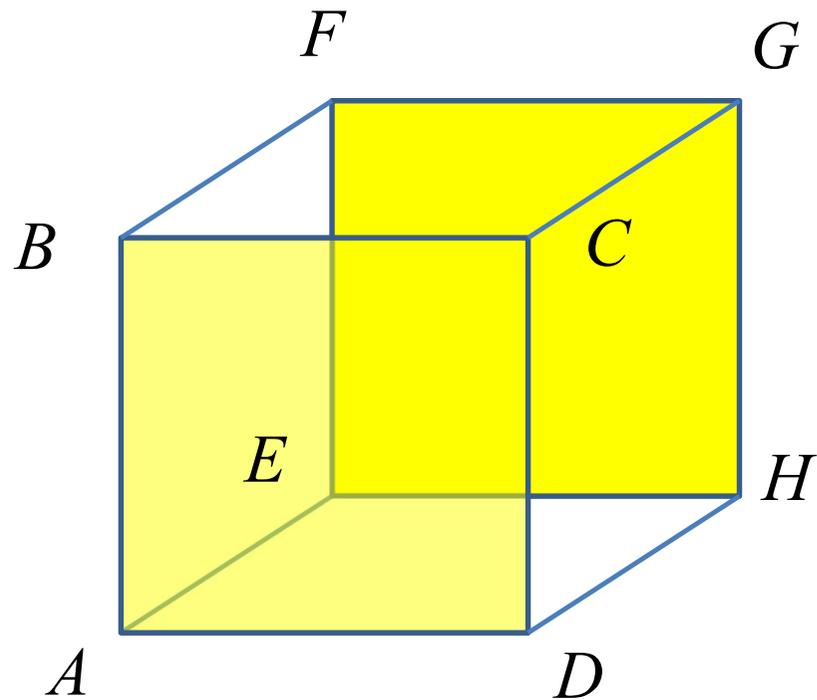


数字门电路

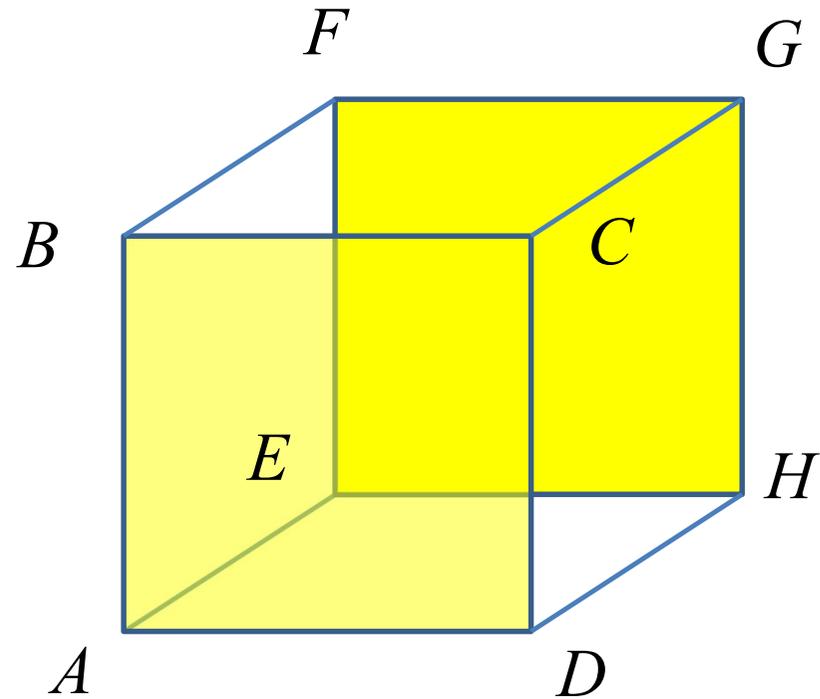
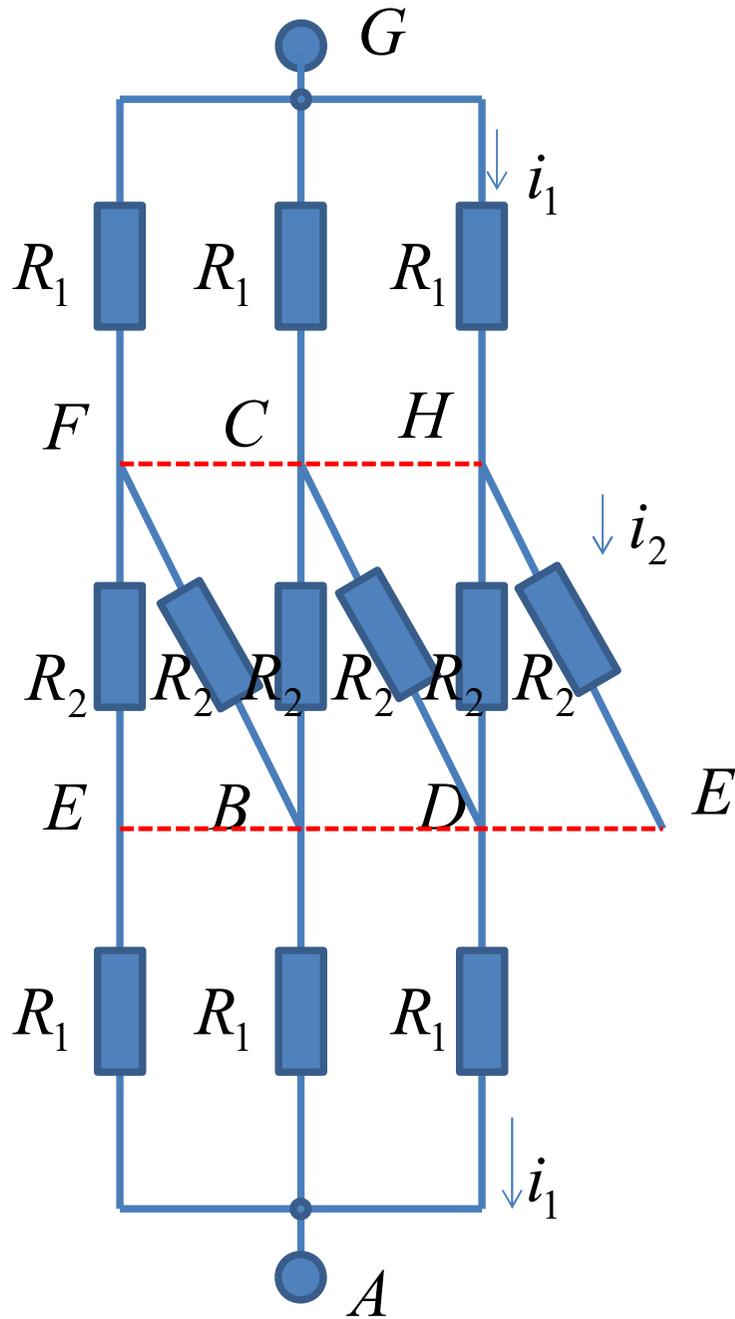
- 与、或、非运算是数字逻辑的基本运算
- 通过开关的串联、并联和旁路，实现与、或、非逻辑运算
- 开关需要非线性电阻实现
 - 晶体管、二极管、...
 - 第4章讨论非线性电阻电路
 - 第7章（下学期）讨论数字电路设计

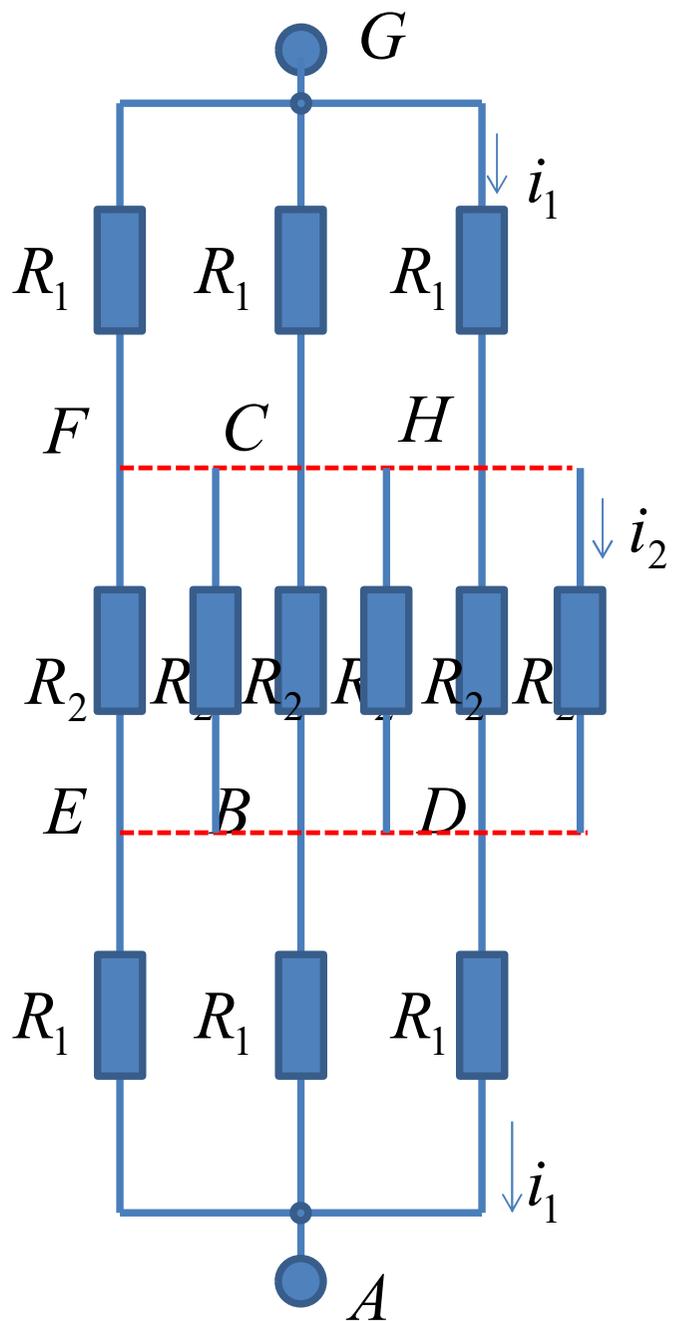
作业2 直观的理解力

- 这是一个立方体盒子，每条边为一根金属丝电阻，现希望在对角顶点AG两端加上一个电源电压，立方体的12条边上相同的量子发出，用于加热这个盒子的内部空间。请问12条边上的电阻阻值具有什么样的关系才能到达热量均匀分布12条边的设计目标？你是如何直观地分析出这个结论的？
 - 如果不能直观分析，请列出数学表达式证明你的结论或推导出你的结论。
 - 假设AG两端所加电压为220V_{rms}交流电，从A到G为一个1kW的加热器，则12条边上的具体电阻阻值为多大？



拓扑结构 对称性





对称性

电流一分为二

$$i_1 = 2i_2$$

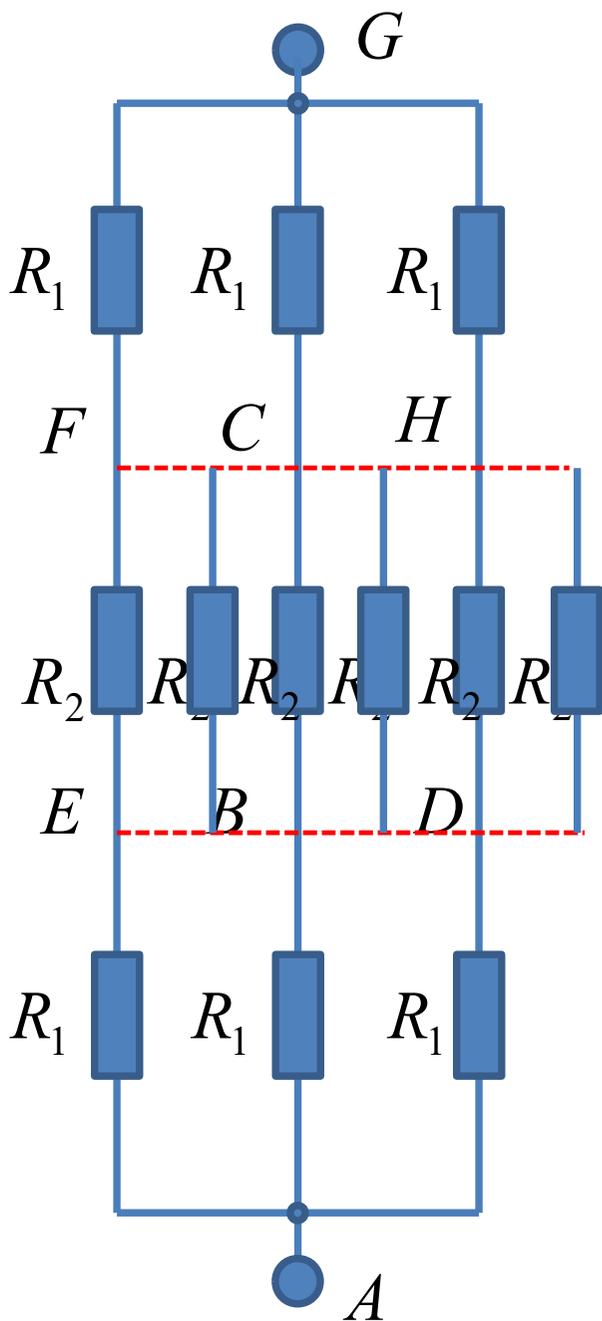
释放相同的热量：吸收相同的电功率

$$\begin{aligned}
 P &= I_{1,rms}^2 R_1 \\
 &= I_{2,rms}^2 R_2 = \frac{1}{4} I_{1,rms}^2 R_2
 \end{aligned}$$



$$R_2 = 4R_1$$

直观解释：电
流为1/2，电阻
必须4倍才具有
相同的功耗



$$R = \frac{1}{3}R_1 + \frac{1}{6}R_2 + \frac{1}{3}R_1$$

$$= \frac{1}{3} \cdot \frac{1}{4}R_2 + \frac{1}{6}R_2 + \frac{1}{3} \cdot \frac{1}{4}R_2 = \frac{1}{3}R_2$$

$$P = \frac{V_{rms}^2}{R} = 1kW = \frac{220^2}{\frac{1}{3}R_2}$$

$$R_2 = 3 \times \frac{220^2}{1000} = 145.2\Omega$$

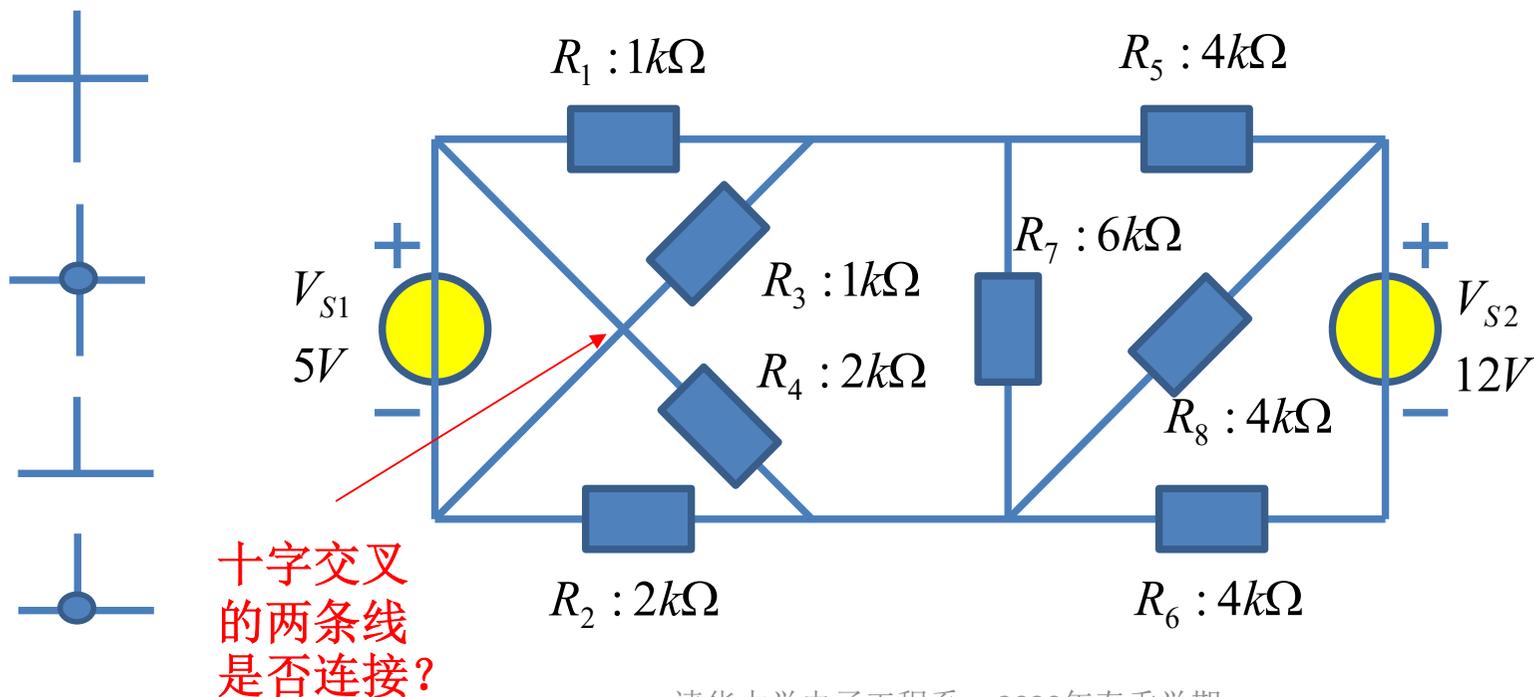
$$R_1 = \frac{1}{4}R_2 = 36.3\Omega$$

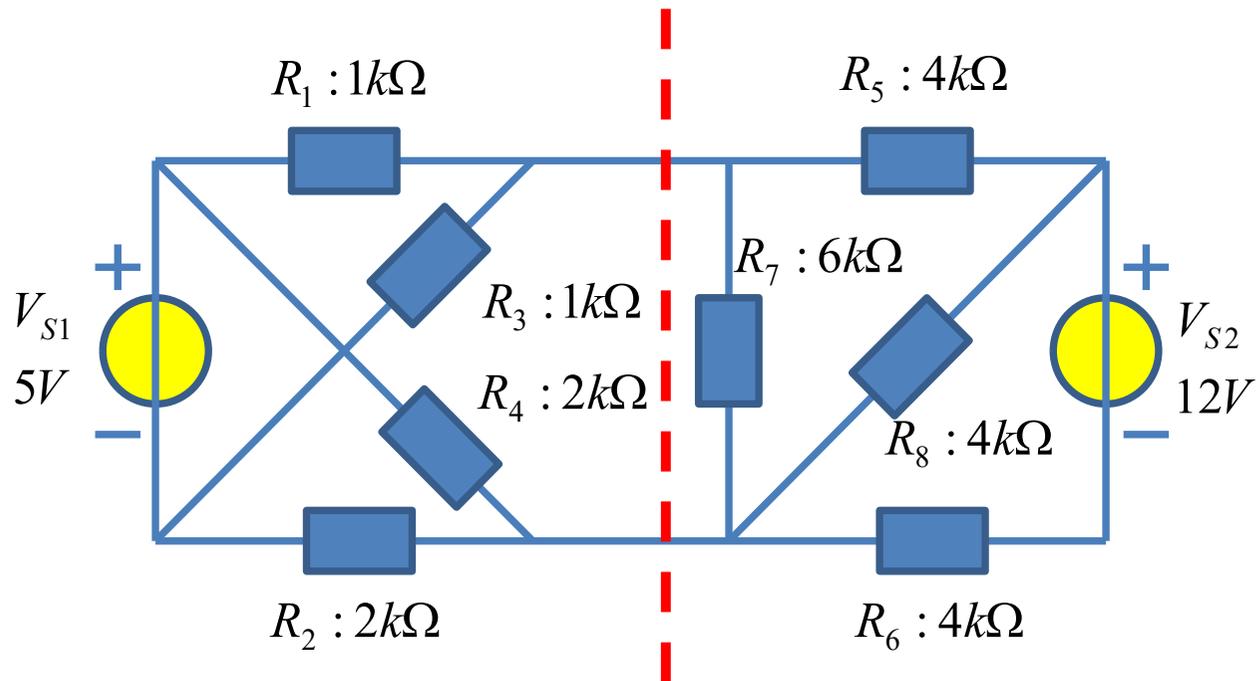
短路、开路替代的应用

- 电路如果具有某种对称结构、或平衡结构（如电桥），则可直接给出短路、开路替代，简化电路分析
 - 开路两点电压相等可短路替代
 - 短路两点电流为零可开路替代
 - 理想运放输入端只能‘虚短’，不能用短路线替代，原因在于短路替代后可能存在短路电流，不满足‘虚断’特性

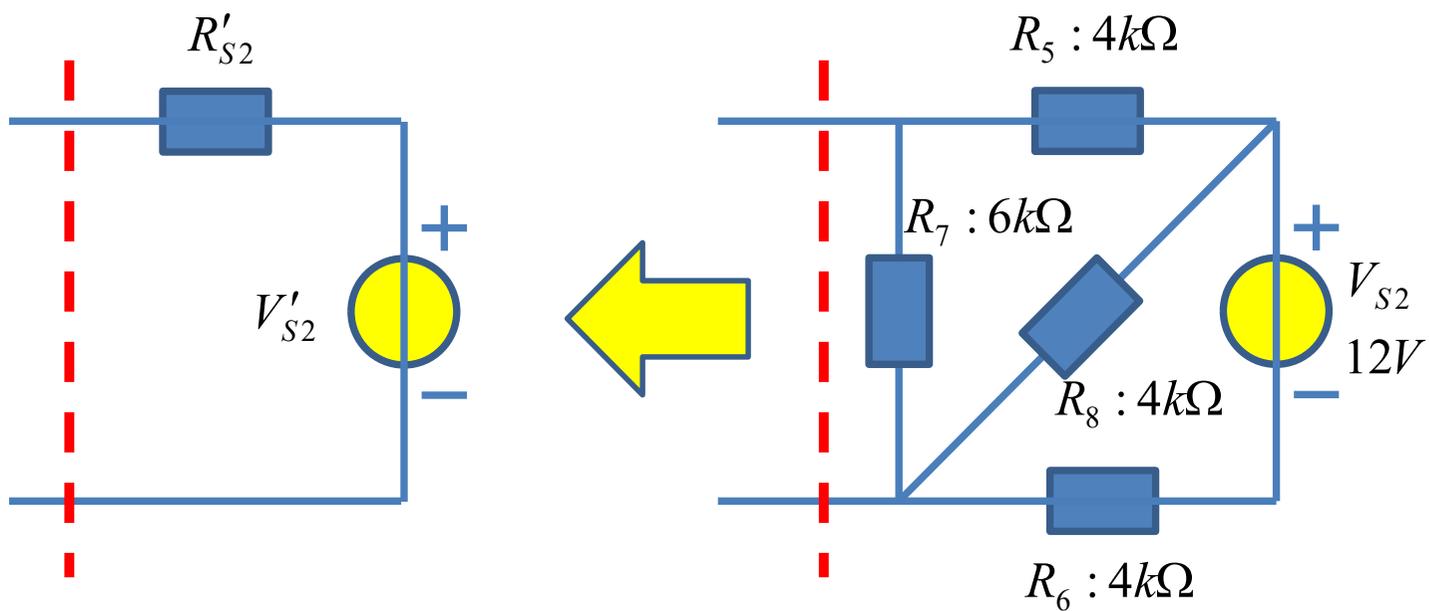
作业3：电路定理的运用练习

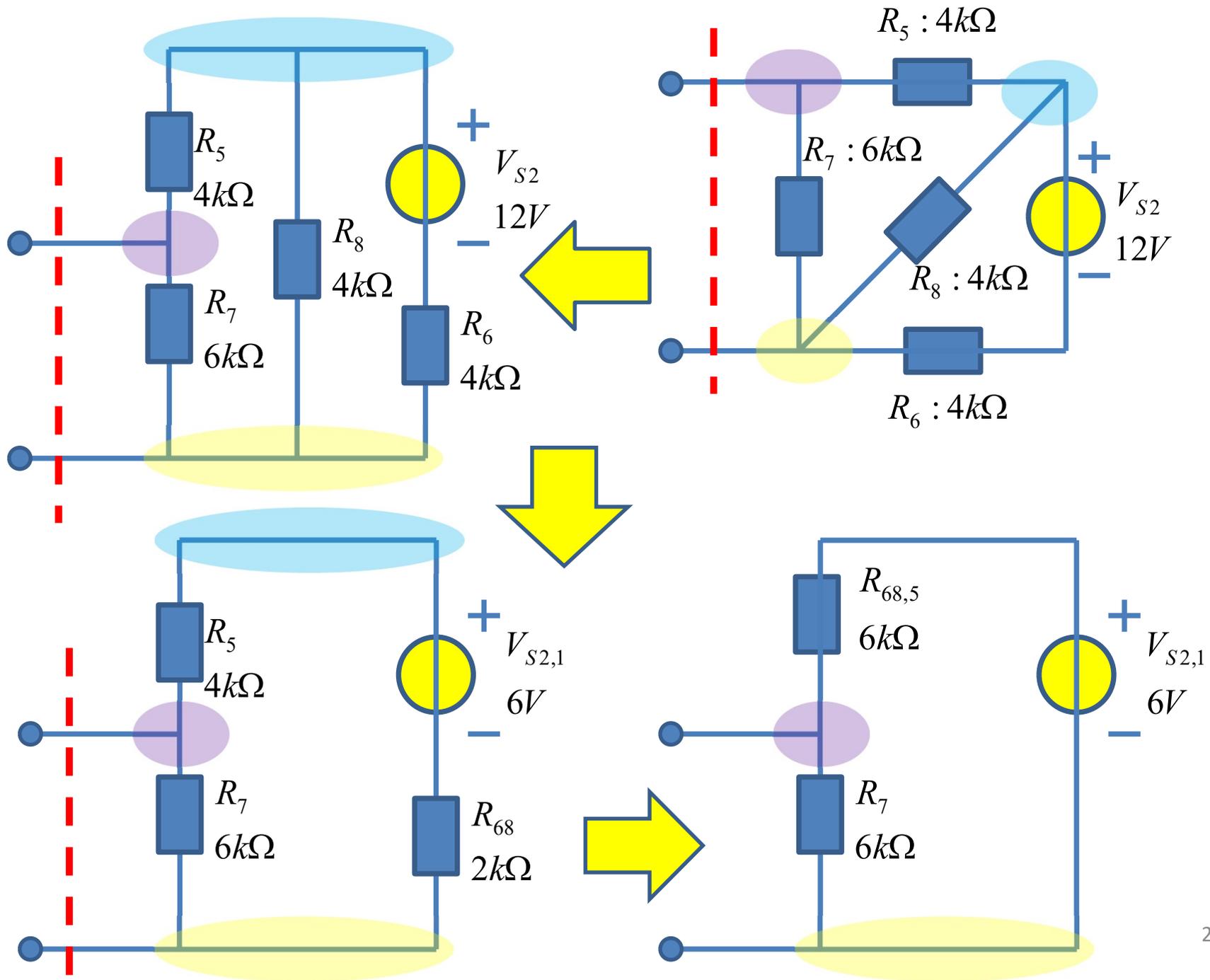
- 求图示电路中流过两个电压源的电流
 - 方法不限，随意解决，方法越多越好
 - 尽量利用电路定理
 - 自行研究：比较哪种方案更好

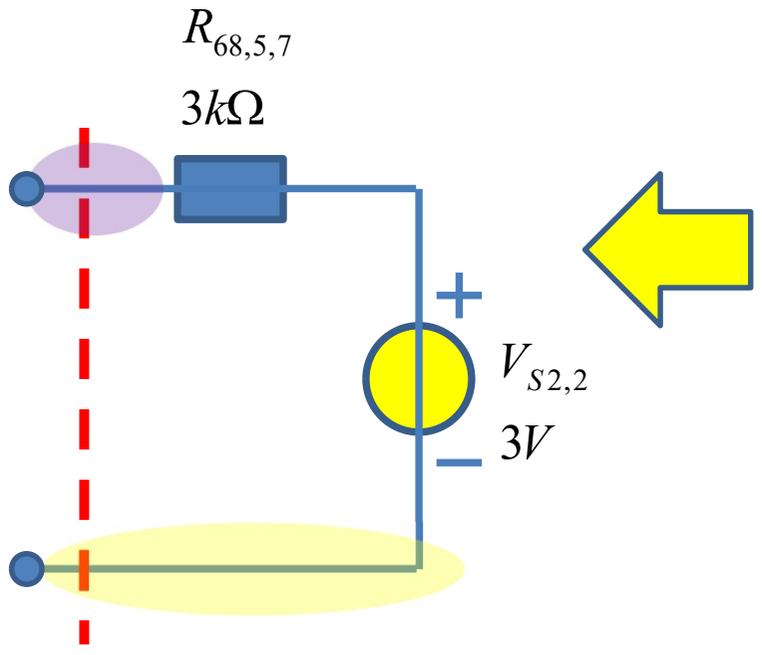
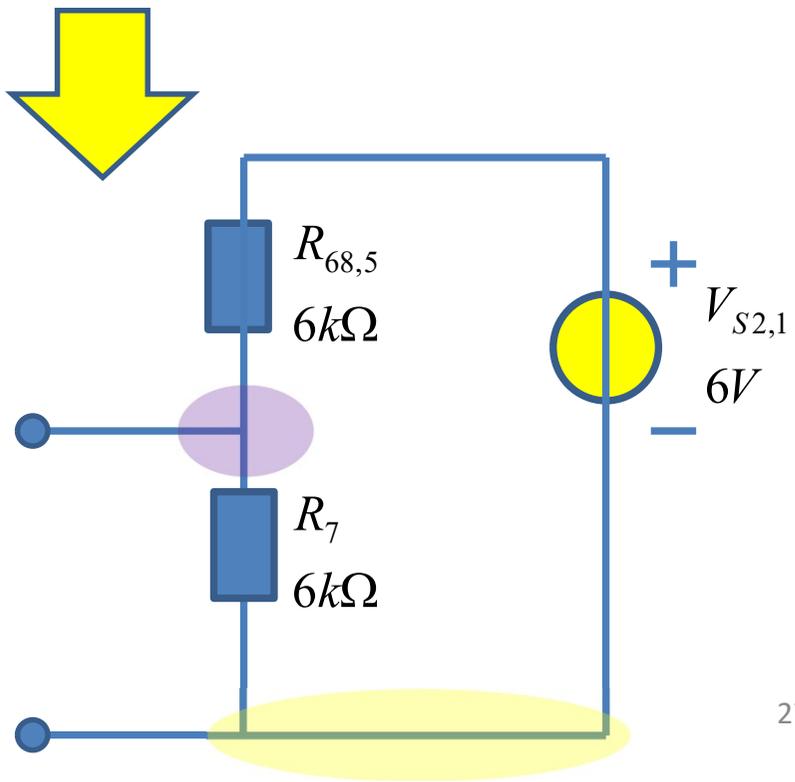
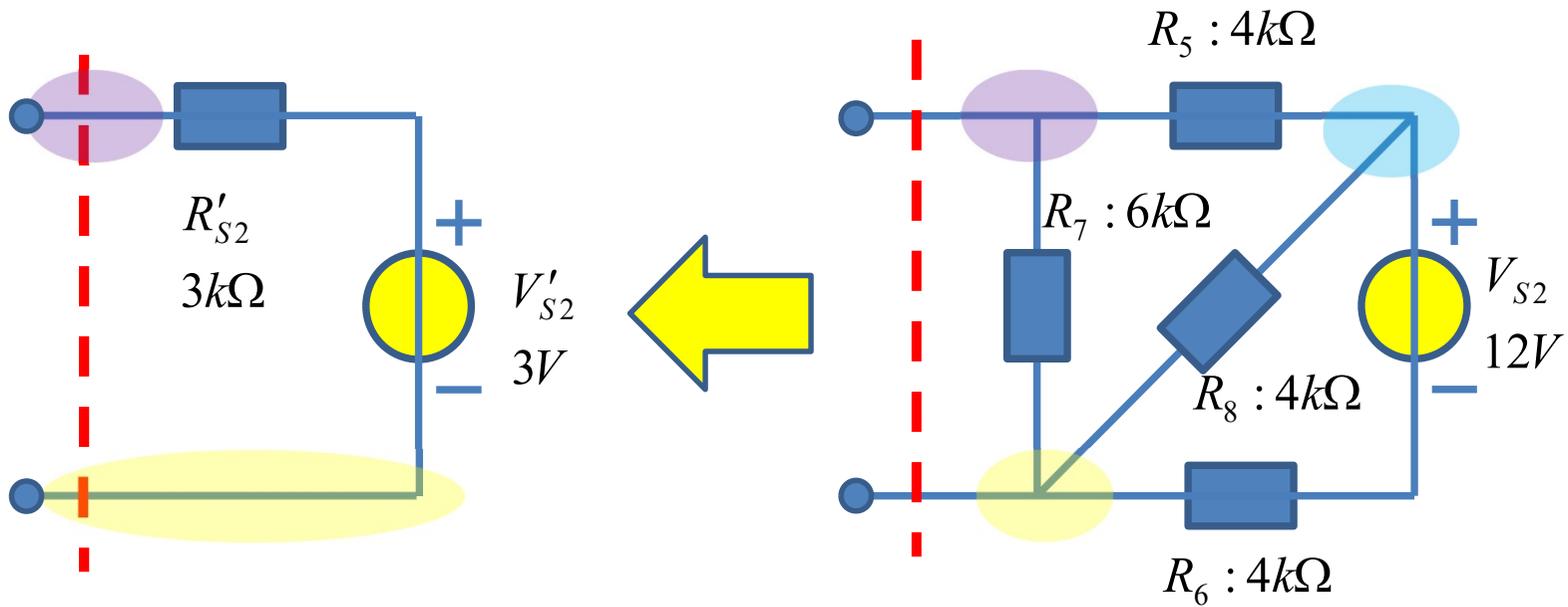


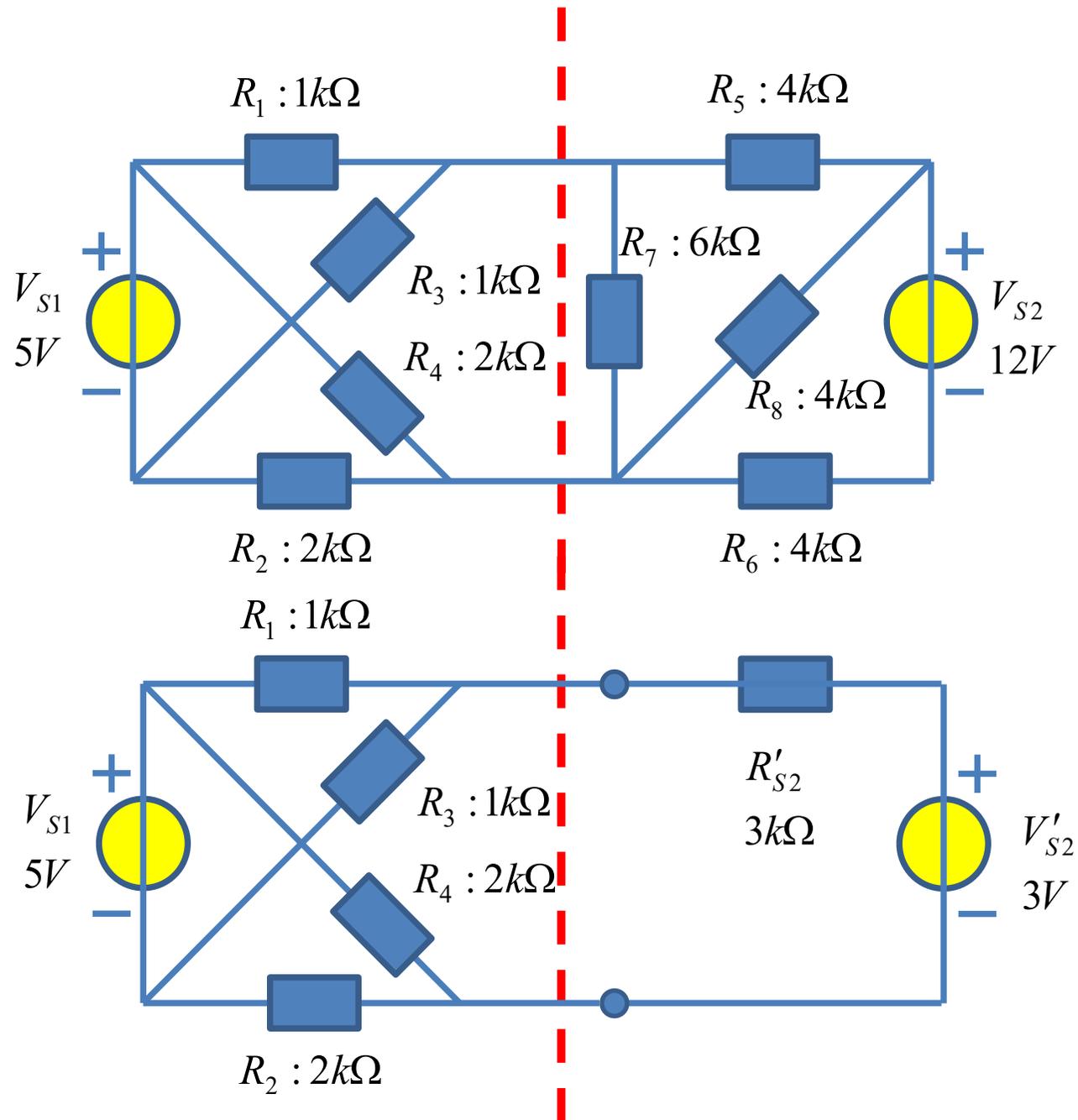


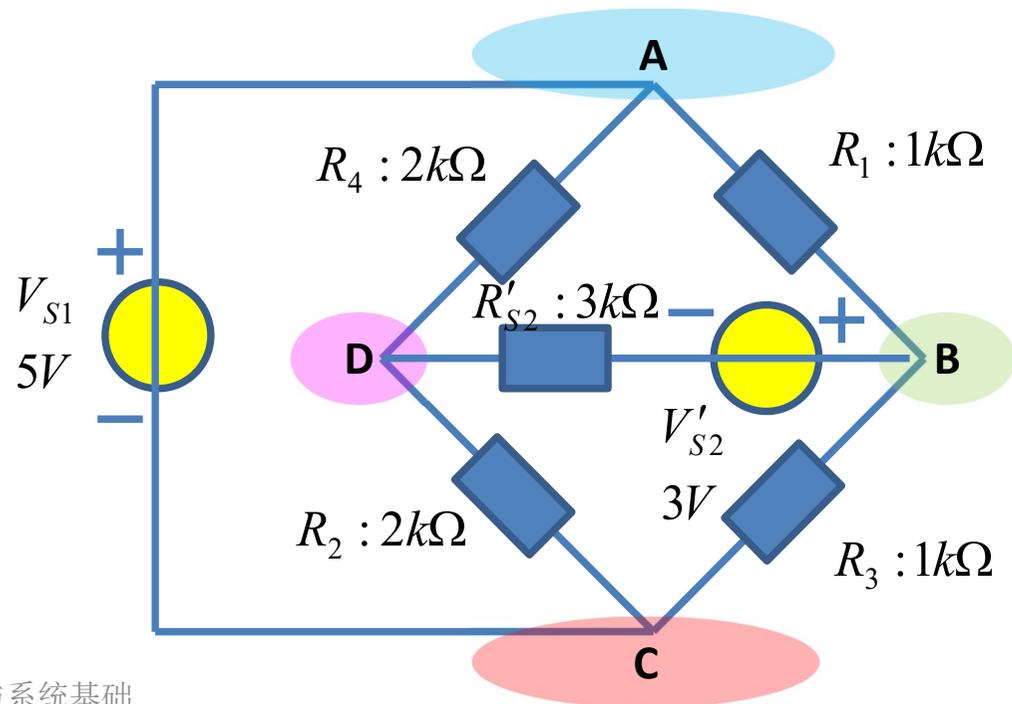
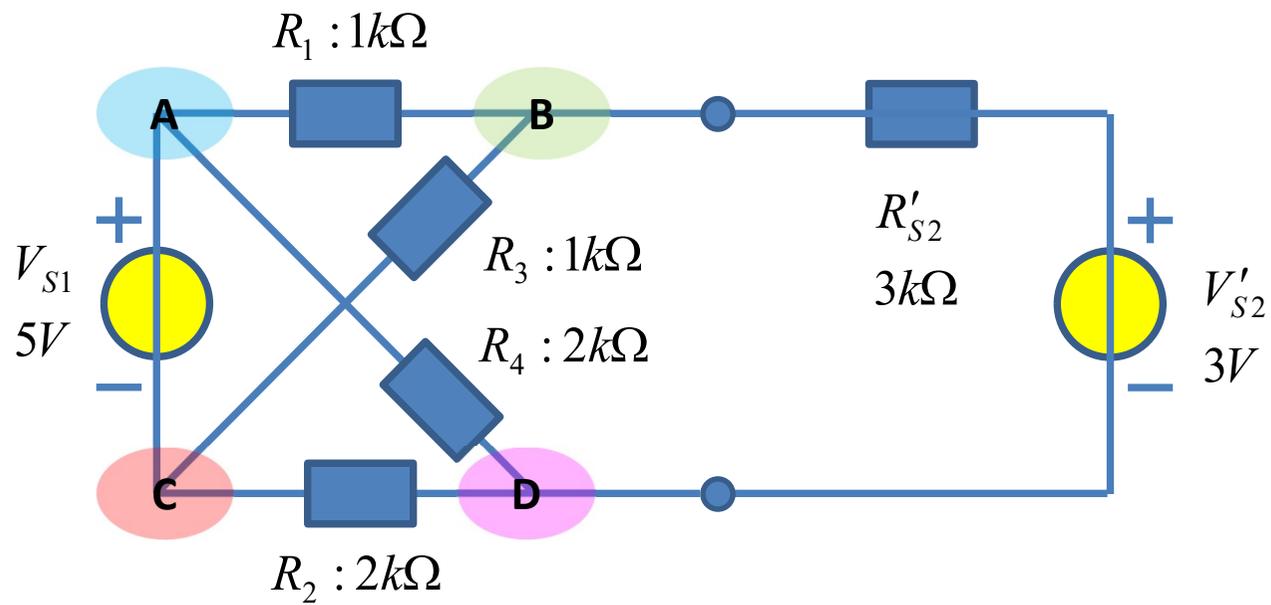
如果求 v_{s1} 上的电流，则可以变化除了 v_{s1} 支路之外的任何电路



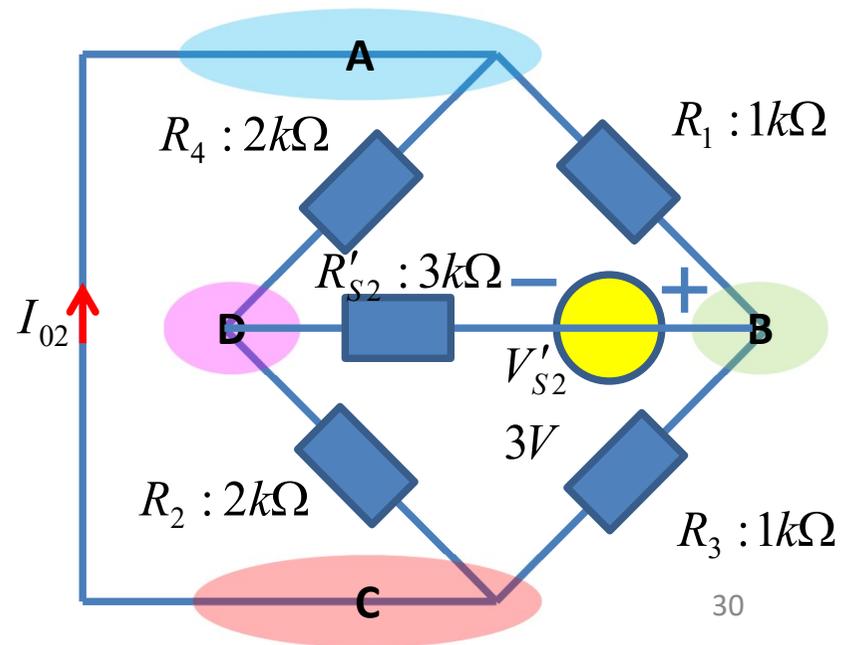
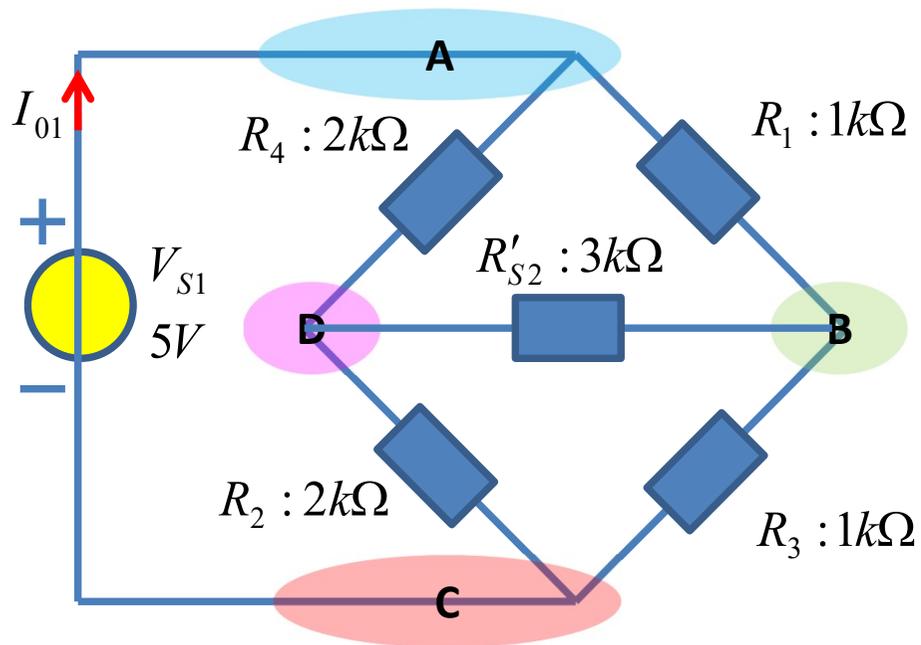
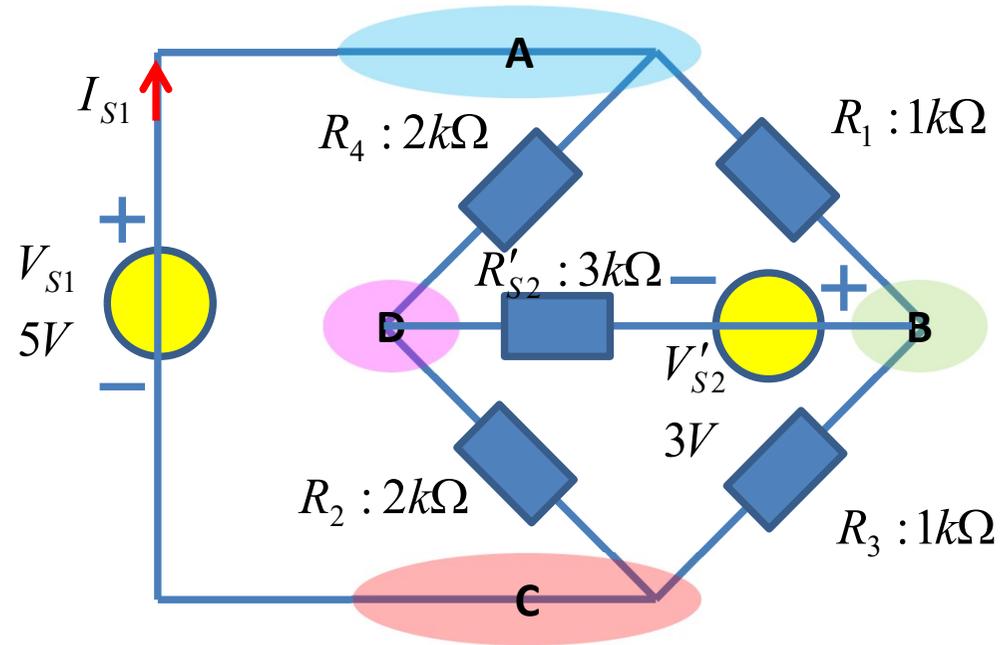


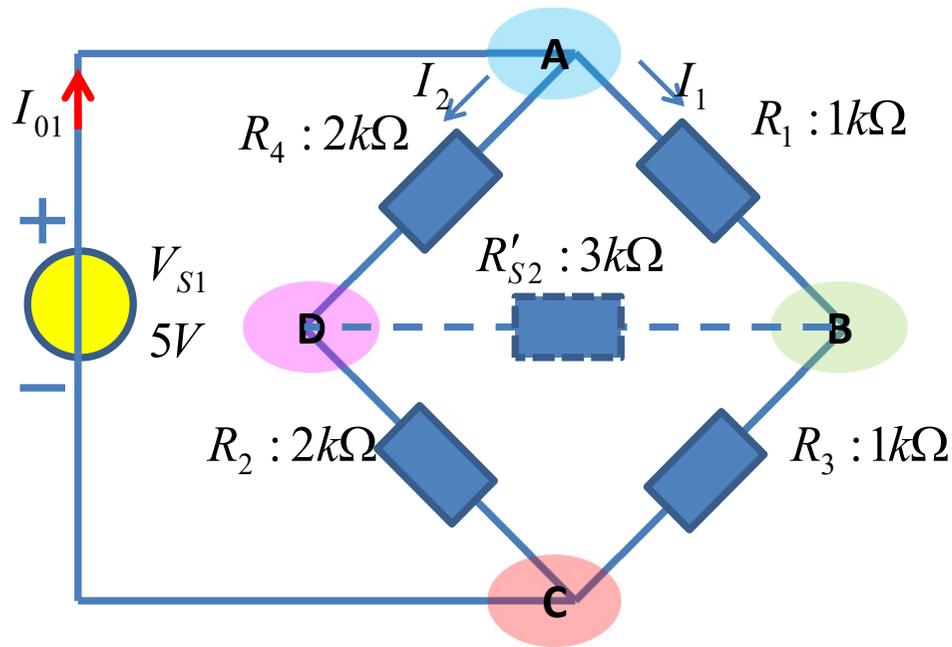






$$I_{S1} = I_{01} + I_{02}$$

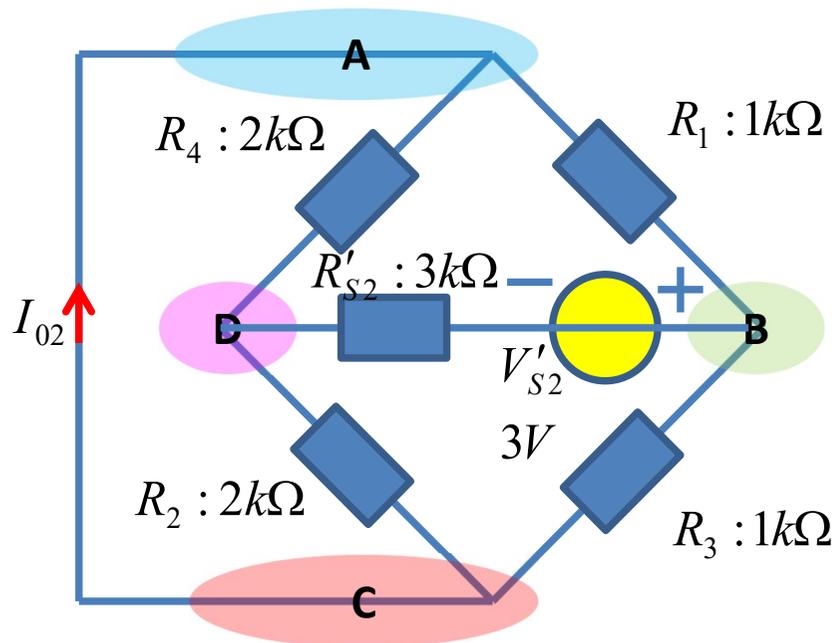




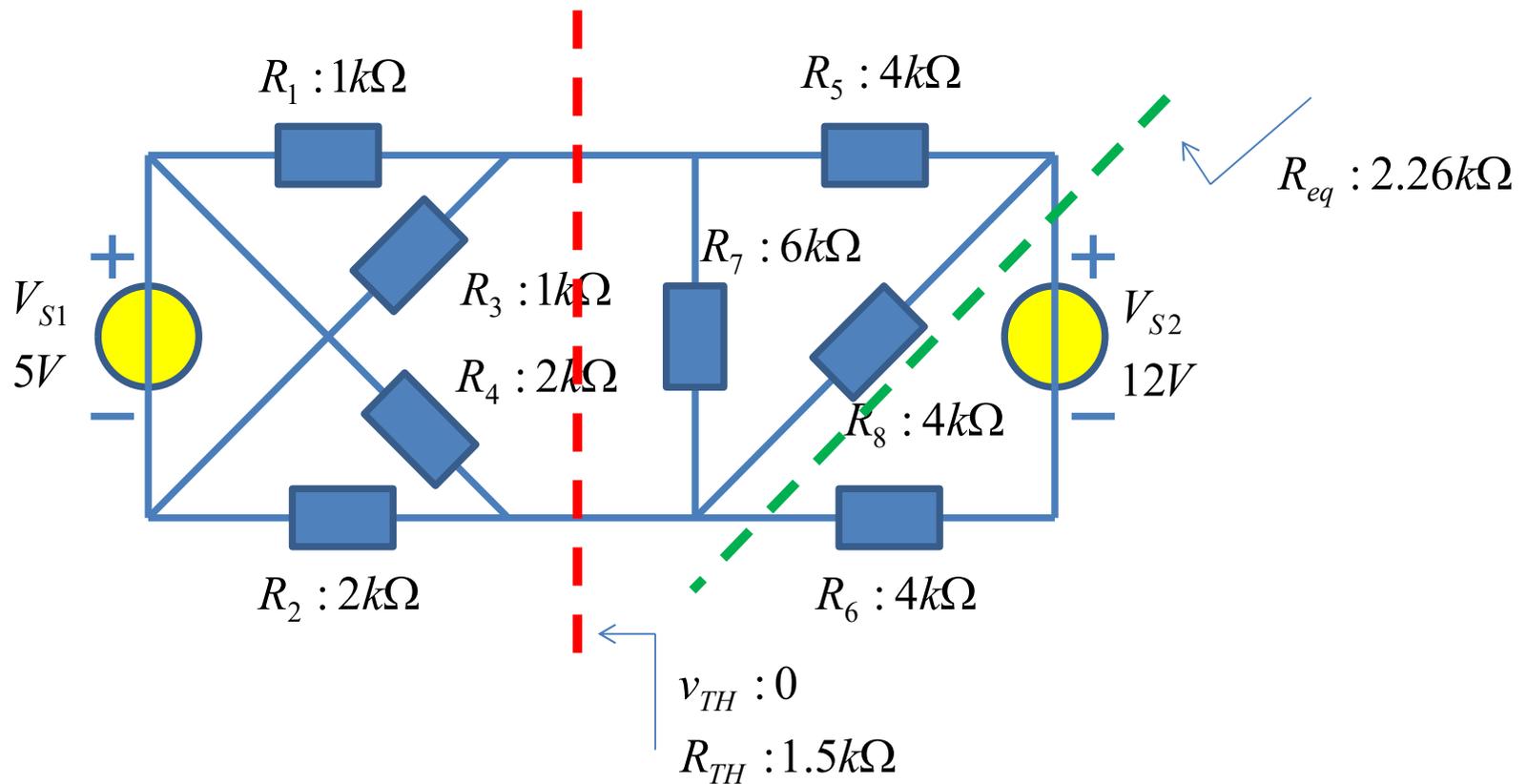
$$I_{01} = \frac{V_{S1}}{(R_1 + R_3) \parallel (R_2 + R_4)}$$

$$= \frac{5V}{2k\Omega \parallel 4k\Omega} = 3.75mA$$

$$I_{02} = 0$$



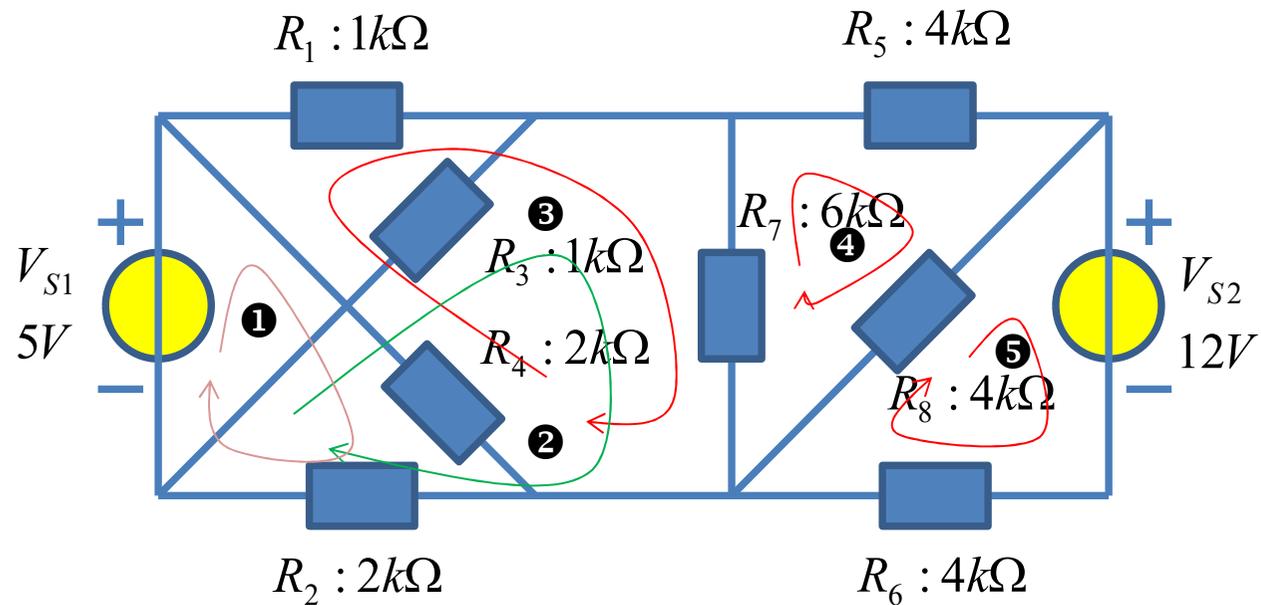
$$I_{S1} = I_{01} + I_{02} = 3.75mA$$



$$R_{eq} = (R_{TH} \parallel R_7 + R_5) \parallel R_8 = (1.2k\Omega + 4k\Omega) \parallel 4k\Omega = 5.2k\Omega \parallel 4k\Omega = 2.26k\Omega$$

$$I_{S2} = \frac{V_{S2}}{R_6 + R_{L2}} = \frac{12V}{4k\Omega + 2.26k\Omega} = 1.917mA$$

回路电流法验证确认



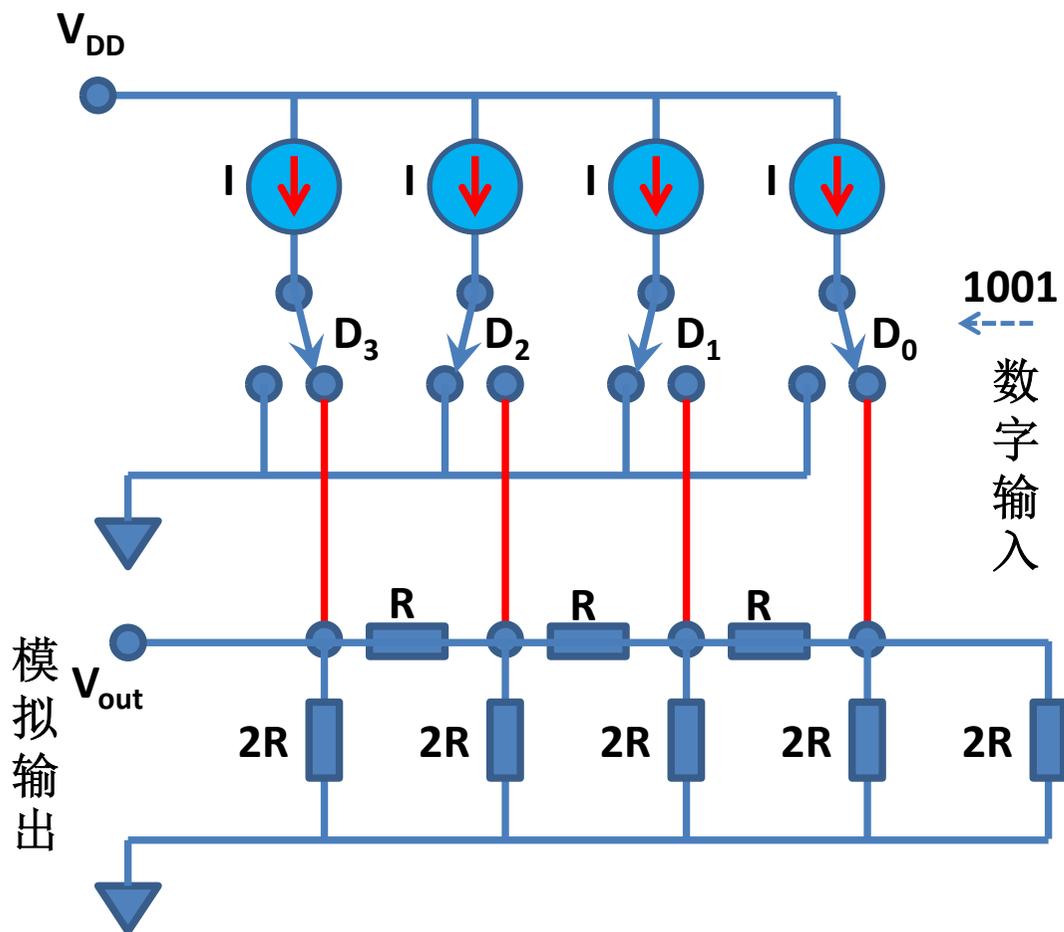
$$\begin{bmatrix} R_4 + R_2 & R_2 & -R_4 & 0 & 0 \\ R_2 & R_3 + R_7 + R_2 & R_7 & -R_7 & 0 \\ -R_4 & R_7 & R_4 + R_1 + R_7 & -R_7 & 0 \\ 0 & -R_7 & -R_7 & R_7 + R_5 + R_8 & -R_8 \\ 0 & 0 & 0 & -R_8 & R_8 + R_6 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} i_{l1} \\ i_{l2} \\ i_{l3} \\ i_{l4} \\ i_{l5} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} +V_{S1} \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ -V_{S2} \end{bmatrix} \quad \begin{bmatrix} i_{l1} \\ i_{l2} \\ i_{l3} \\ i_{l4} \\ i_{l5} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} +3.7500 \\ -2.8333 \\ +2.1667 \\ -0.8333 \\ -1.9167 \end{bmatrix} mA$$

哪种方法好

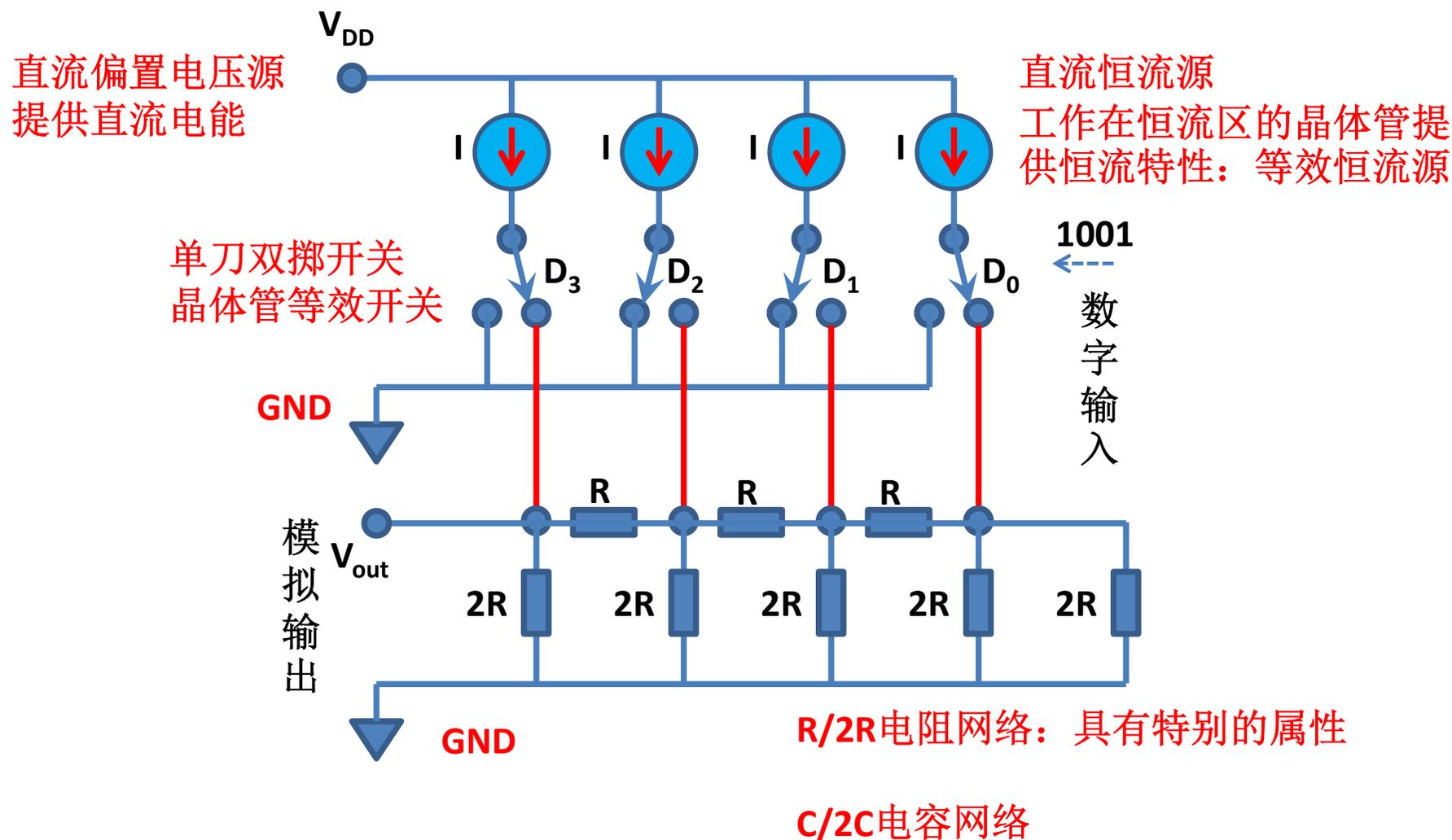
- 手工采用电路定律/定理随手算，直观方便
- 计算机辅助矩阵求逆，规范有效
- 没有计算机时，则需手工快速估算
 - 应用电路定理进行手工估算是**基本要求**
 - 电路定理的应用过程本质上是电路方程代入化简的过程
 - 数学方程求解的电路符号化：**直观，具有明确的物理意义，容易检错纠错**

作业4: 电路定理的应用练习

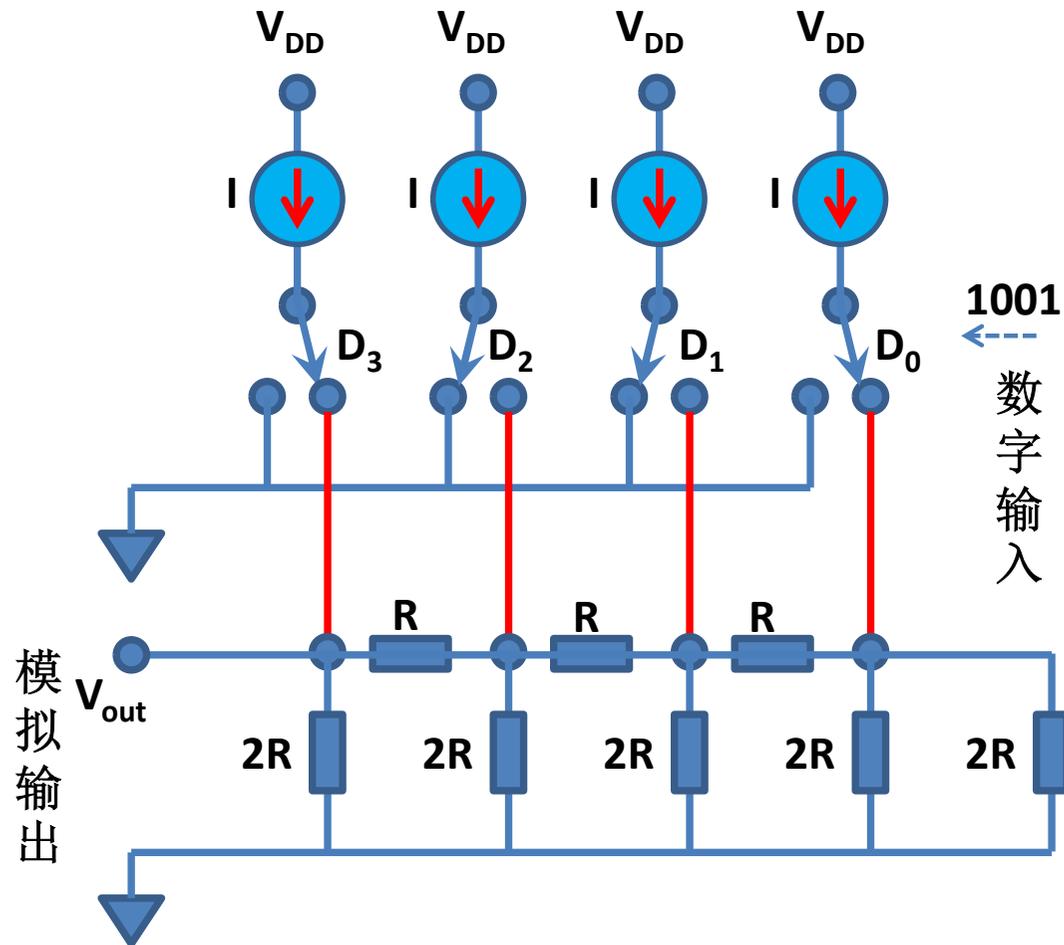
- 请分析确认该电路具有**DAC**功能?
 - 可采用戴维南-诺顿定理简化分析
 - 其他任意方法分析亦可



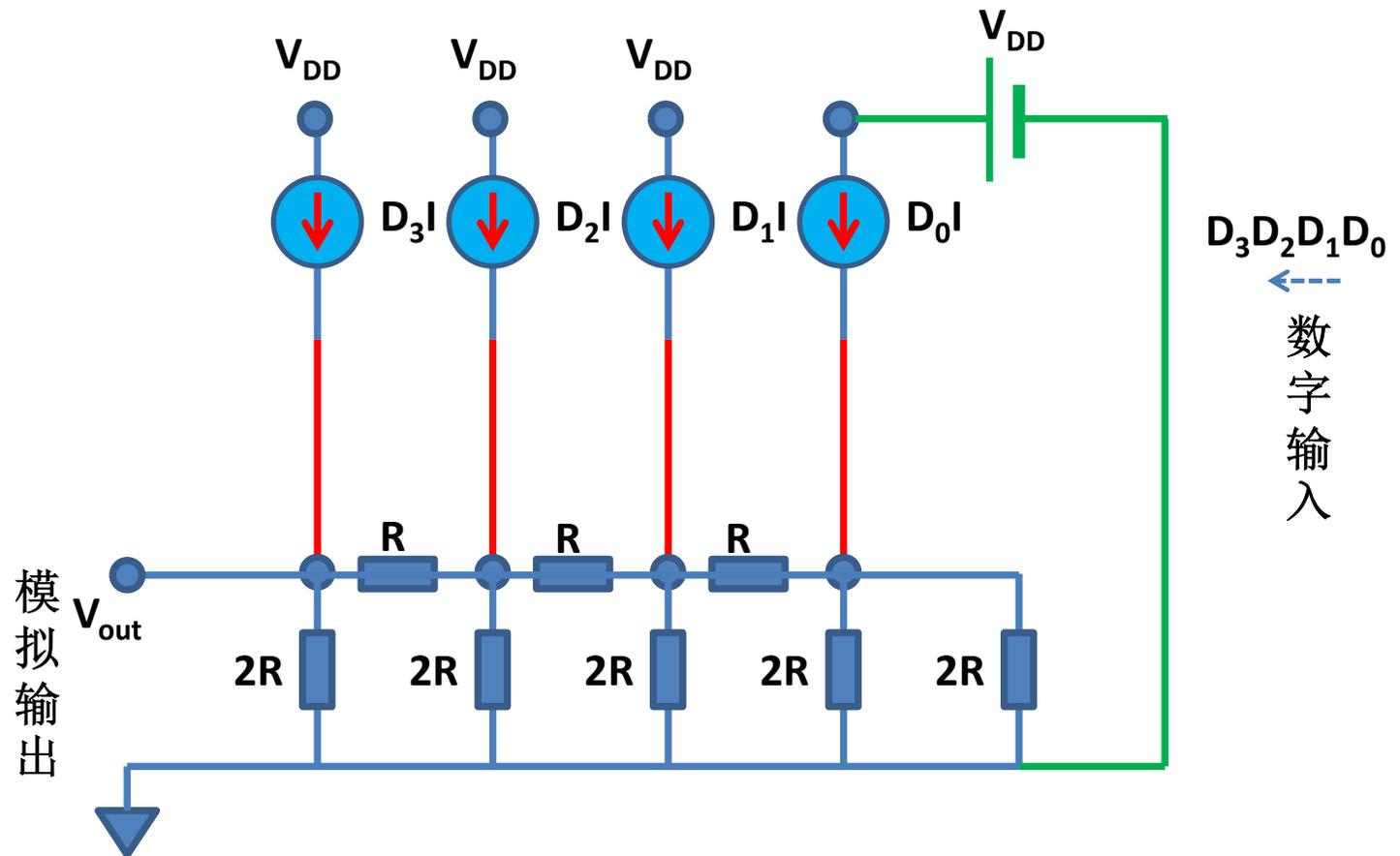
电路构件



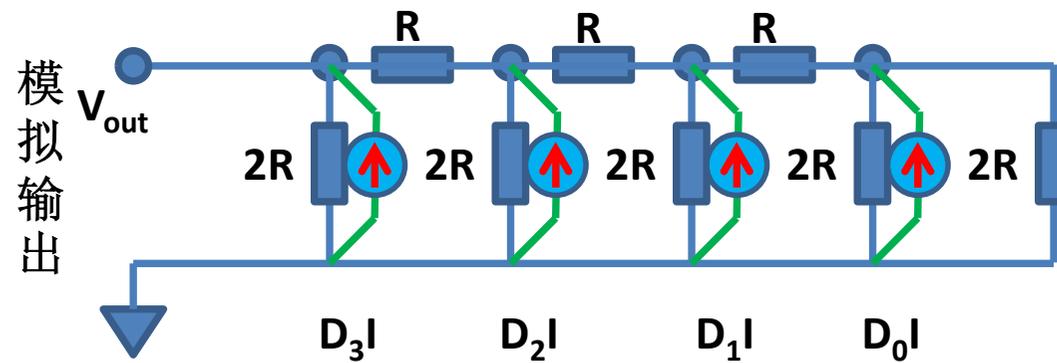
分离：替代定理



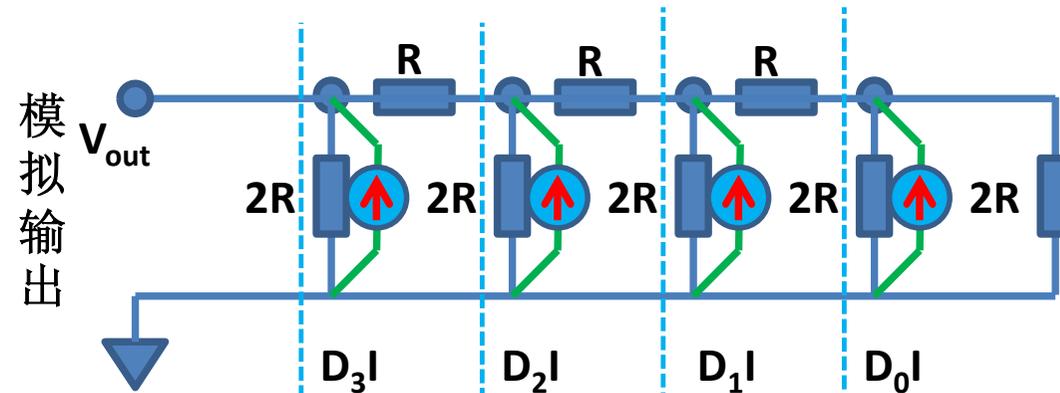
恒流源



电源合并：替代定理



戴维南-诺顿定理



$$V_{out} = v_{TH} = i_N R_N$$

$$= \left(D_3 + \frac{1}{2} D_2 + \frac{1}{4} D_1 + \frac{1}{8} D_0 \right) IR$$

$$= \left(2^3 D_3 + 2^2 D_2 + 2^1 D_1 + 2^0 D_0 \right) \frac{IR}{8}$$

$$= \Delta V \sum_{k=0}^{n-1} 2^k D_k$$

n=4bit DAC

$$R_N = R$$

$$i_N = D_0 I$$

$$R_N = R$$

$$i_N = D_1 I + \frac{1}{2} D_0 I$$

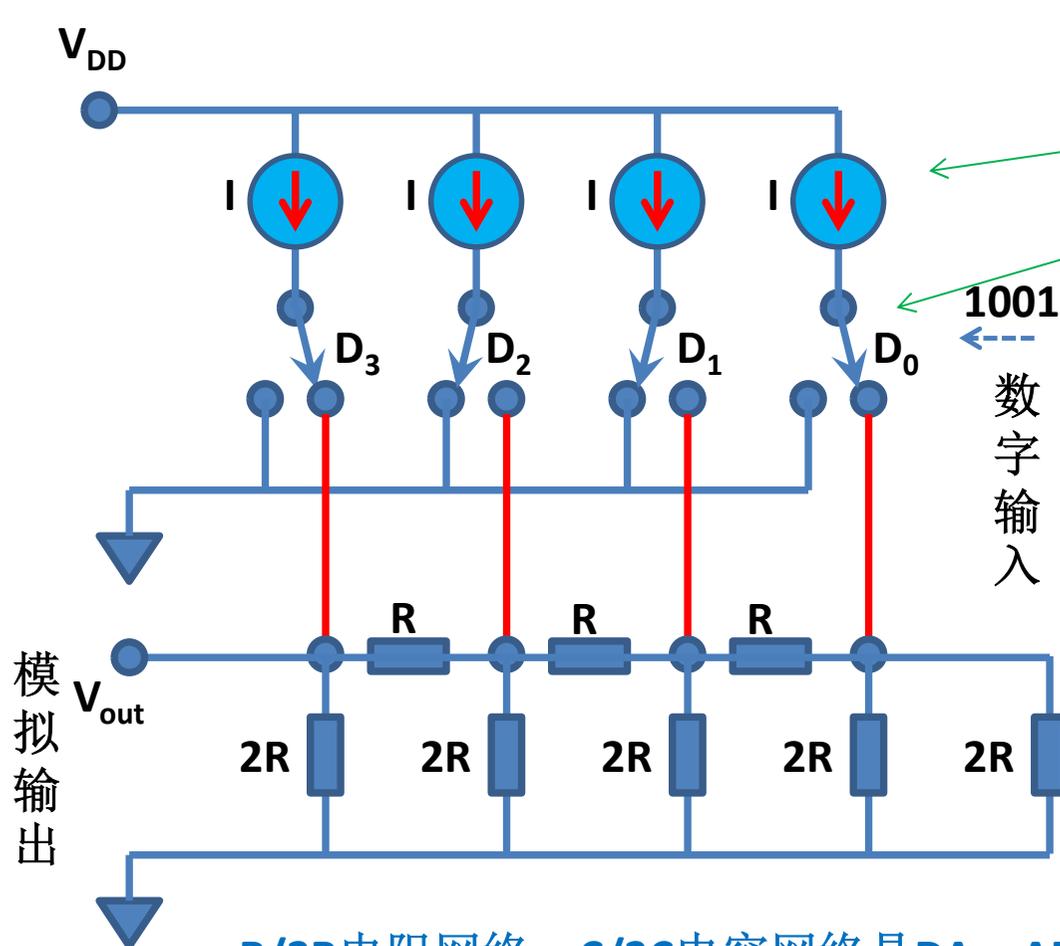
$$R_N = R$$

$$i_N = D_2 I + \frac{1}{2} \left(D_1 I + \frac{1}{2} D_0 I \right)$$

$$R_N = R$$

$$i_N = D_3 I + \frac{1}{2} \left(D_2 I + \frac{1}{2} \left(D_1 I + \frac{1}{2} D_0 I \right) \right)$$

为何这种结构？就是实际可实现结构

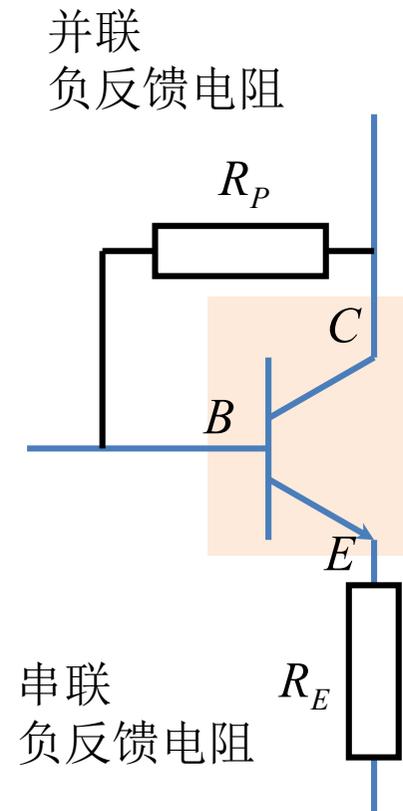
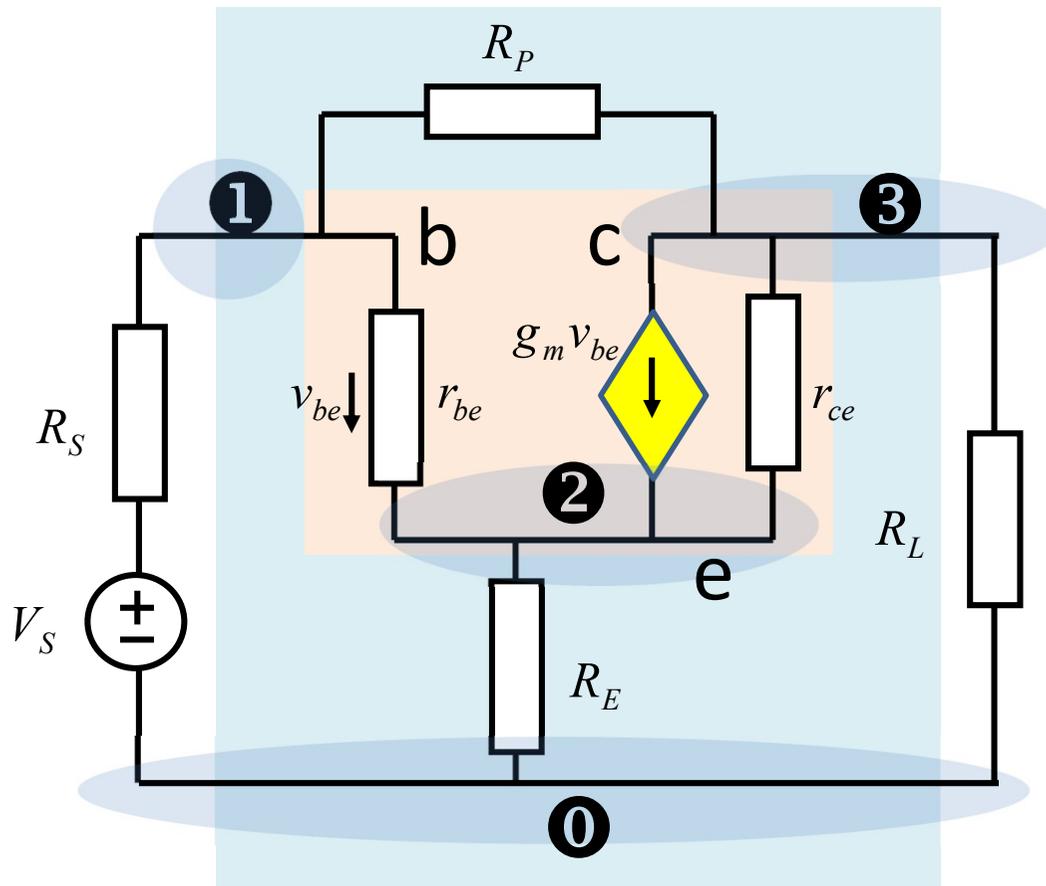


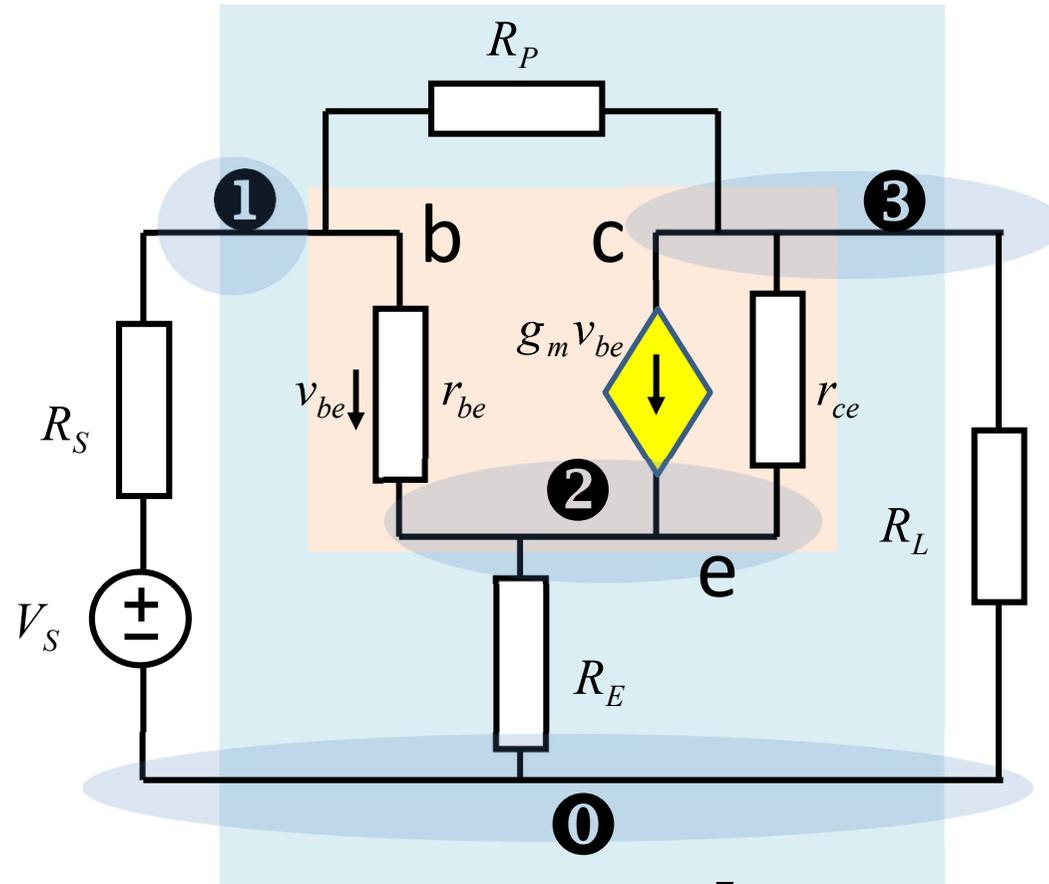
电流源和开关均可由晶体管在直流偏置电压源的偏置下得以实现

第4章：
晶体管

R/2R电阻网络、C/2C电容网络是DA、AD电路的常见结构

作业5 用结点电压法列写矩阵方程





$$\begin{bmatrix} G_S + g_{be} + G_p & -g_{be} & -G_p \\ -g_{be} & g_{be} + g_{ce} + G_E & -g_{ce} \\ -G_p & -g_{ce} & g_{ce} + G_p + G_L \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_b \\ v_e \\ v_c \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} V_S G_S \\ g_m v_{be} \\ -g_m v_{be} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} V_S G_S \\ g_m (v_b - v_e) \\ g_m (v_e - v_b) \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} G_S + g_{be} + G_p & -g_{be} & -G_p \\ -g_{be} - g_m & g_{be} + g_{ce} + G_E + g_m & -g_{ce} \\ -G_p + g_m & -g_{ce} - g_m & g_{ce} + G_p + G_L \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_b \\ v_e \\ v_c \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} V_S G_S \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

结点电压法对受控源的处理

回路电流法

- 碰到受控源时，先和独立源一样的处理手法

- 电流源 $G=0$ 电压源 $R=0$

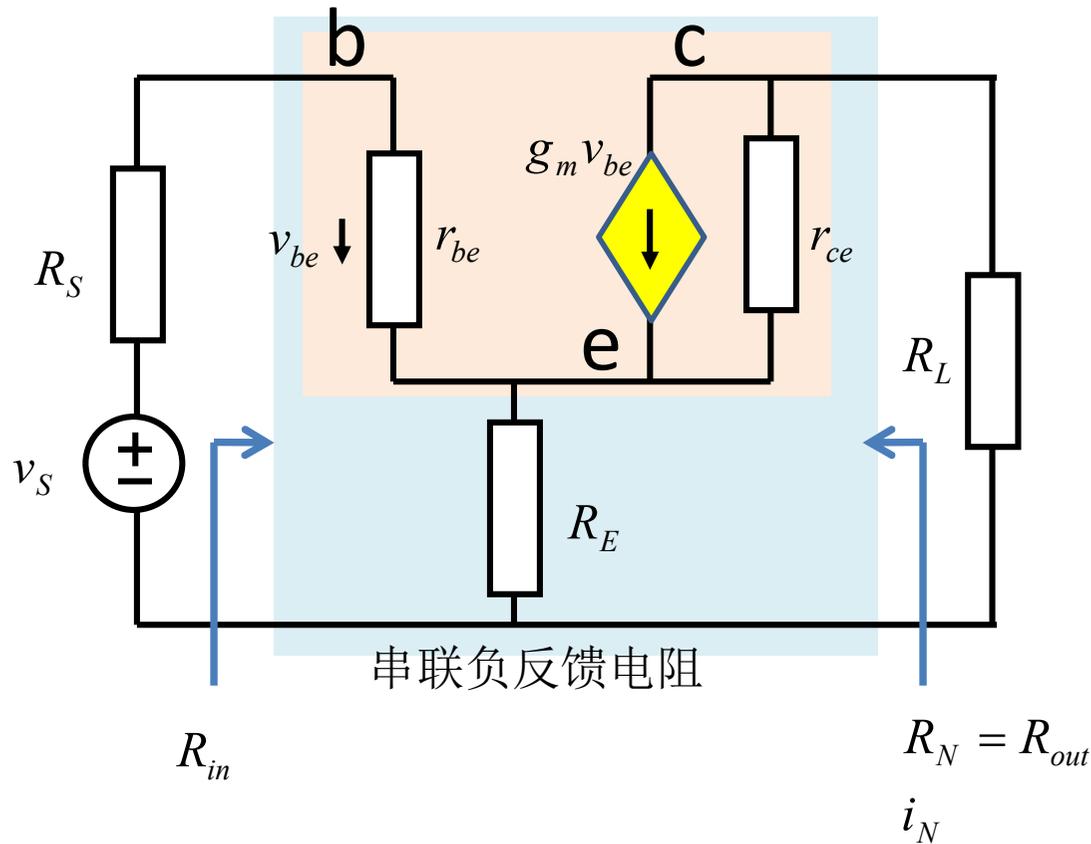
- 戴维南电压源转换为诺顿电流源

诺顿电流源转换为戴维南电压源

- 之后再吧受控源的控制变量转换为回路电流
结点电压
(未知量)，将其挪移到方程左侧，获得线性
电路方程的矩阵形式

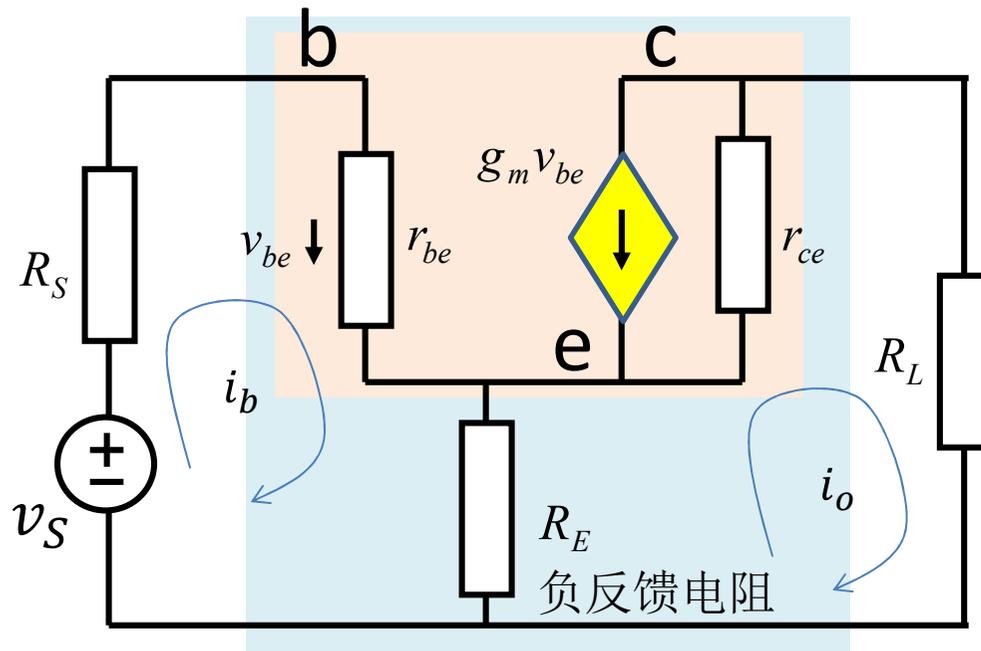
- 独立源是独立的激励量，受控源代表了端口、支路之间的作用关系，不是独立的激励量

作业6：放大器分析



- **输入电阻**：放大器输入端口看入的电阻，考虑负载电阻影响
- **输出电阻**：放大器输出端口看入的电阻，是诺顿等效源内阻，考虑信源内阻影响（用诺顿定理时，只有独立源不起作用，受控源必须保留其作用）
- **等效诺顿电流**：输出端口等效诺顿源的源电流
- **电压放大倍数**：负载电阻电压与激励源电压之比
- **复杂公式需做量纲检查和极端检查确认结果无误**

用回路 电流法 分析

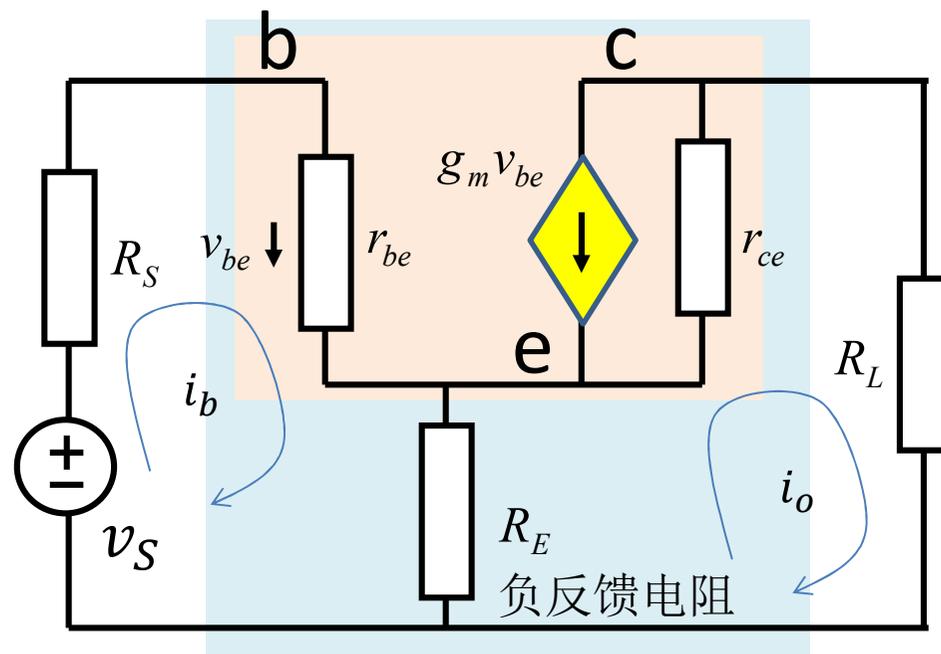


不画电路图，直接给等式，是不好的习惯，错了也不知道错在哪里！为什么错了？电路图的直观性缺失

一定要画图，上面标记支路电流、电压及方向（或回路电流。结点电压），这是初始定义，初始定义下的推导，才利于自己查错，他人查错

$$\begin{bmatrix} R_S + r_{be} + R_E & -R_E \\ -R_E & R_E + r_{ce} + R_L \end{bmatrix} \begin{bmatrix} i_b \\ i_o \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} v_S \\ -g_m v_{be} r_{ce} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} v_S \\ -g_m r_{be} r_{ce} i_b \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} R_S + r_{be} + R_E & -R_E \\ g_m r_{be} r_{ce} - R_E & R_E + r_{ce} + R_L \end{bmatrix} \begin{bmatrix} i_b \\ i_o \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} v_S \\ 0 \end{bmatrix}$$

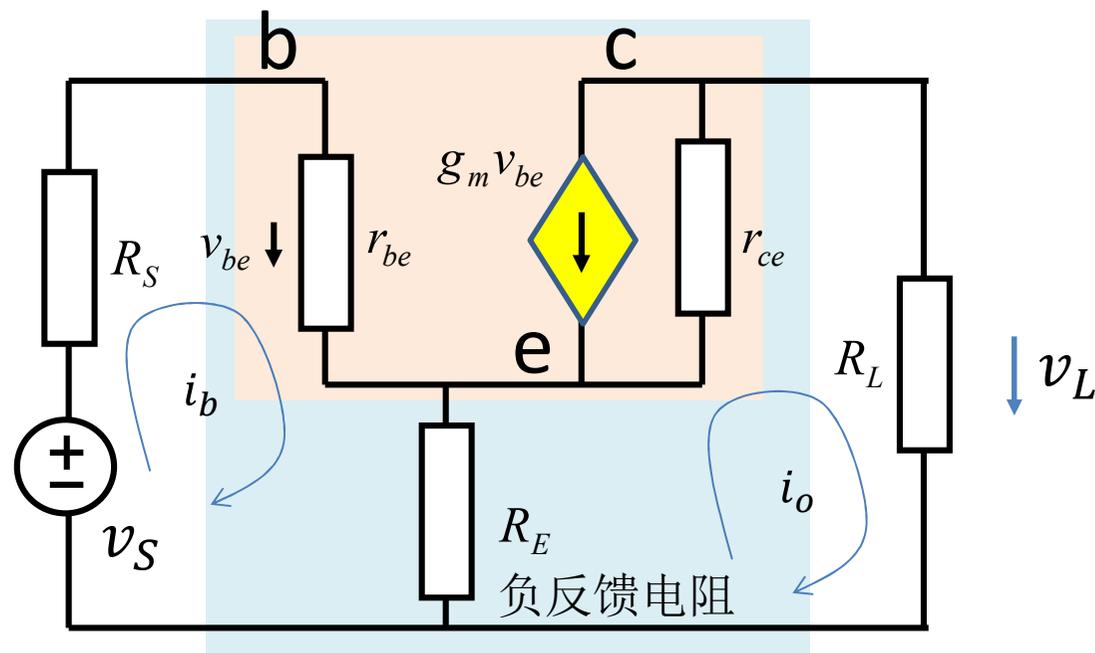


$$\begin{bmatrix} R_S + r_{be} + R_E & -R_E \\ g_m r_{be} r_{ce} - R_E & R_E + r_{ce} + R_L \end{bmatrix} \begin{bmatrix} i_b \\ i_o \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} v_S \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} i_b \\ i_o \end{bmatrix} = \frac{\begin{bmatrix} R_E + r_{ce} + R_L & R_E \\ R_E - g_m r_{be} r_{ce} & R_S + r_{be} + R_E \end{bmatrix}}{(R_S + r_{be} + R_E)(R_E + r_{ce} + R_L) - (g_m r_{be} r_{ce} - R_E)(-R_E)} \begin{bmatrix} v_S \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$= \frac{\begin{bmatrix} R_E + r_{ce} + R_L \\ R_E - g_m r_{be} r_{ce} \end{bmatrix}}{(R_S + r_{be} + R_E)(R_E + r_{ce} + R_L) + R_E(g_m r_{be} r_{ce} - R_E)} v_S$$

放大倍数



$$\begin{bmatrix} i_b \\ i_o \end{bmatrix} = \frac{\begin{bmatrix} R_E + r_{ce} + R_L \\ R_E - g_m r_{be} r_{ce} \end{bmatrix}}{(R_S + r_{be} + R_E)(R_E + r_{ce} + R_L) + R_E(g_m r_{be} r_{ce} - R_E)} v_S$$

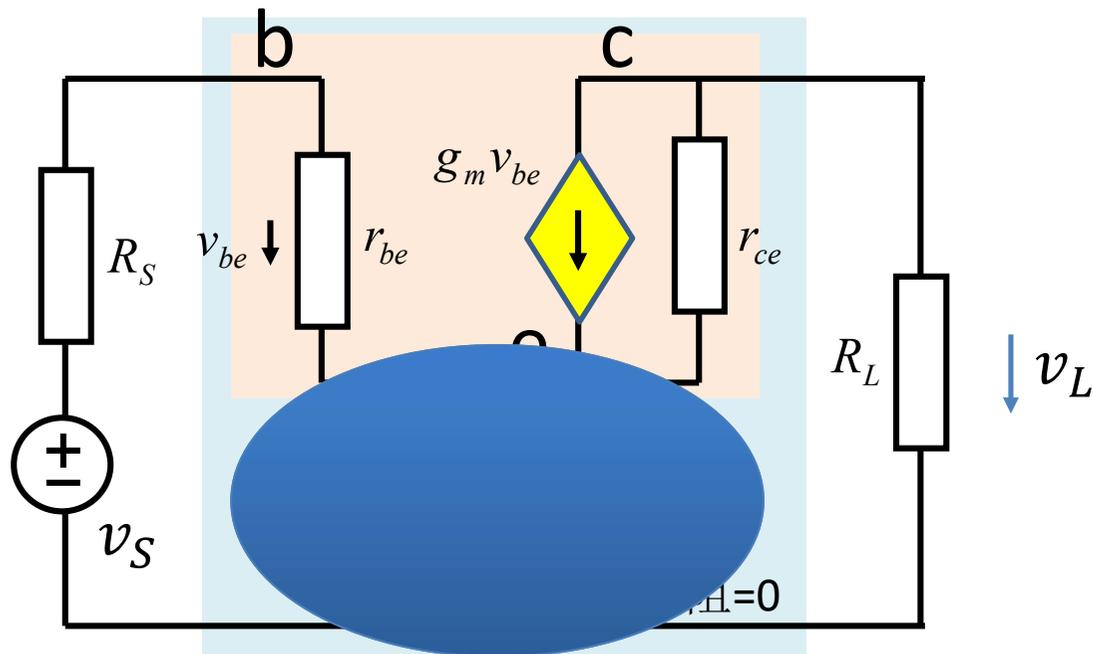
$$A_v = \frac{v_L}{v_S} = \frac{i_o R_L}{v_S} = \frac{(R_E - g_m r_{be} r_{ce}) R_L}{(R_S + r_{be} + R_E)(R_E + r_{ce} + R_L) + R_E(g_m r_{be} r_{ce} - R_E)}$$

凡是复杂一点的公式，都应做量纲检查，极端检查，确保基本无误

$$A_v \stackrel{R_E=0}{\approx} \frac{-g_m r_{be} r_{ce} R_L}{(R_S + r_{be})(r_{ce} + R_L)}$$

极端检查 可否通过

$$A_v \stackrel{R_E=0}{\approx} \frac{-g_m r_{be} r_{ce} R_L}{(R_S + r_{be})(r_{ce} + R_L)}$$



$$v_{be} = \frac{r_{be}}{R_S + r_{be}} v_S$$

$$v_L = -g_m v_{be} (r_{ce} \parallel R_L) = -g_m \frac{r_{be}}{R_S + r_{be}} v_S \frac{r_{ce} R_L}{r_{ce} + R_L} = \frac{r_{ce} R_L}{r_{ce} + R_L} (-g_m) \frac{r_{be}}{R_S + r_{be}} v_S$$

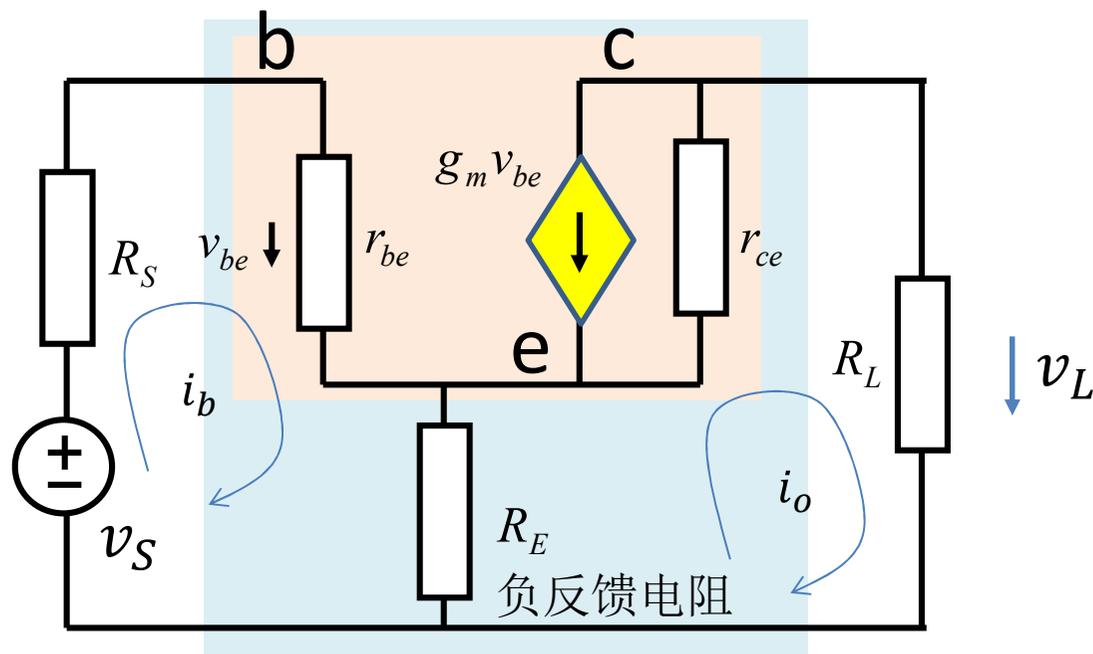
负反馈电阻为**0**，此为单向网络，
表达式物理意义清晰
极端检查通过！**OK!**

输出电流流
过输出回路
总电阻形成
输出电压

被本征跨导
增益转换为
输出电流

输入
回路
分压

输入电阻



$$\begin{bmatrix} i_b \\ i_o \end{bmatrix} = \frac{\begin{bmatrix} R_E + r_{ce} + R_L \\ R_E - g_m r_{be} r_{ce} \end{bmatrix}}{(R_S + r_{be} + R_E)(R_E + r_{ce} + R_L) + R_E(g_m r_{be} r_{ce} - R_E)} v_S$$

$$v_b = i_b r_{be} + (i_b - i_o) R_E$$

$$R_{in} = \frac{v_b}{i_b} = r_{be} + \left(1 - \frac{i_o}{i_b}\right) R_E = r_{be} + \left(1 - \frac{R_E - g_m r_{be} r_{ce}}{R_E + r_{ce} + R_L}\right) R_E$$

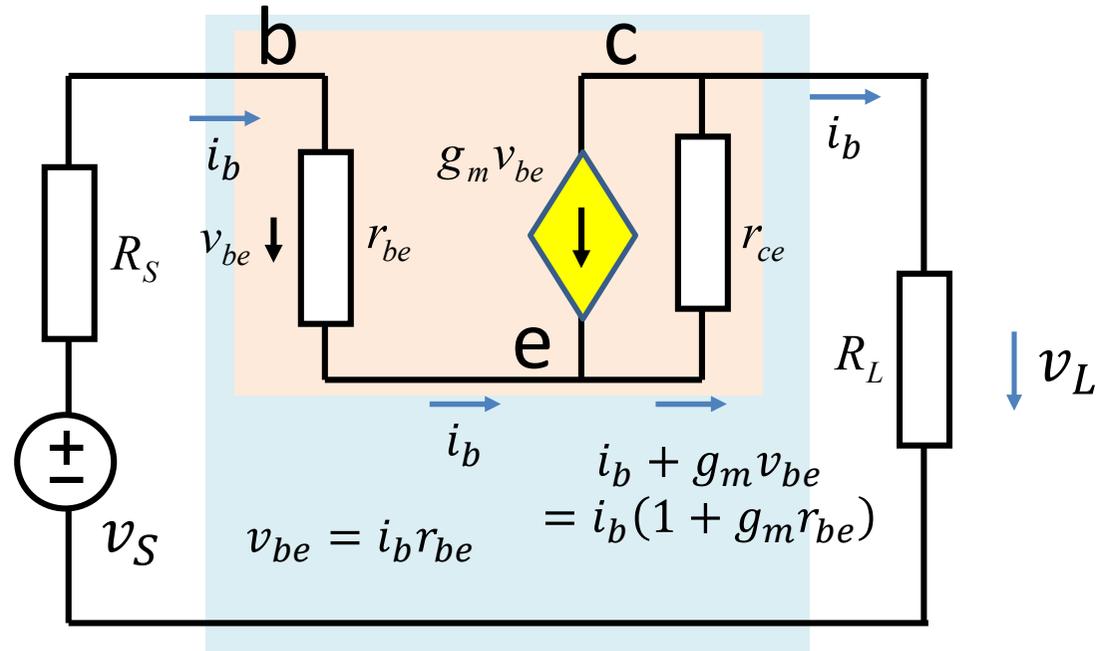
$$= r_{be} + \frac{r_{ce} + R_L + g_m r_{be} r_{ce}}{R_E + r_{ce} + R_L} R_E$$

极端检查 $R_E=0$

单向网络输入电阻和负载无关
检查通过!

极端检查

$$R_E = \infty$$



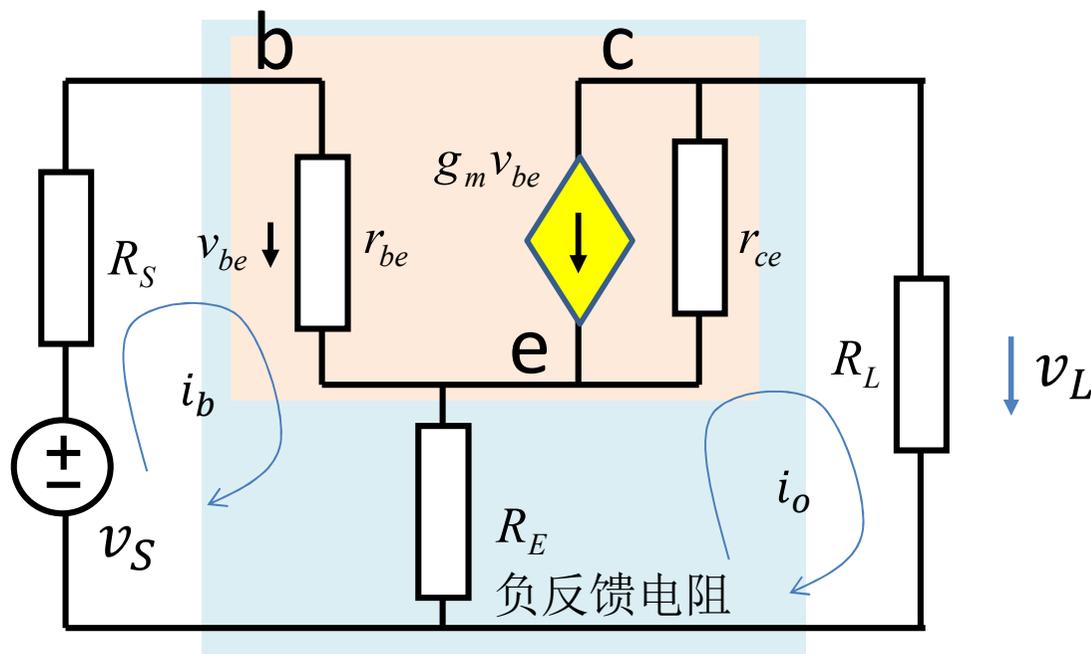
$$R_{in} = r_{be} + \frac{r_{ce} + R_L + g_m r_{be} r_{ce}}{R_E + r_{ce} + R_L} R_E \stackrel{R_E = \infty}{\cong} r_{be} + r_{ce} + R_L + g_m r_{be} r_{ce}$$

$$v_b = i_b r_{be} + i_b (1 + g_m r_{be}) r_{ce} + i_b R_L$$

$$R_{in} = \frac{v_b}{i_b} = r_{be} + r_{ce} + g_m r_{be} r_{ce} + R_L$$

第二个极端检查也通过!

输出诺顿等效电流

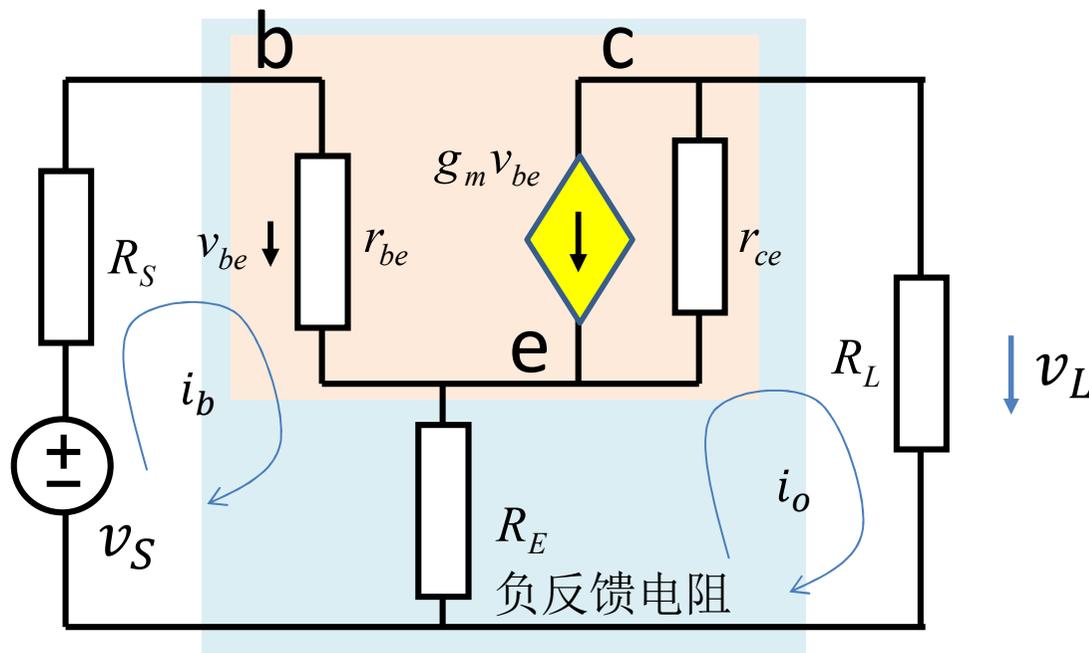


$$\begin{bmatrix} i_b \\ i_o \end{bmatrix} = \frac{\begin{bmatrix} R_E + r_{ce} + R_L \\ R_E - g_m r_{be} r_{ce} \end{bmatrix}}{(R_S + r_{be} + R_E)(R_E + r_{ce} + R_L) + R_E(g_m r_{be} r_{ce} - R_E)} v_S$$

$$i_N = i_o \Big|_{R_L = 0} = \frac{R_E - g_m r_{be} r_{ce}}{(R_S + r_{be} + R_E)(R_E + r_{ce}) + R_E(g_m r_{be} r_{ce} - R_E)} v_S$$

输出 戴维南 等效 电压

为了求诺顿内阻，
可以先求戴维南
电压

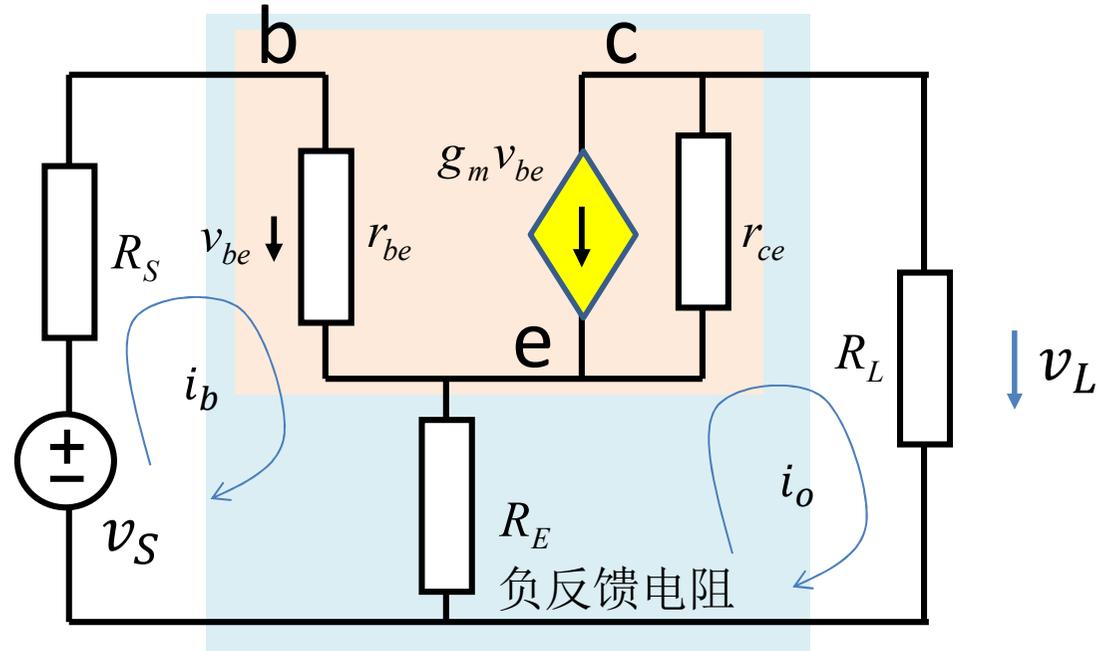


$$\begin{bmatrix} i_b \\ i_o \end{bmatrix} = \frac{\begin{bmatrix} R_E + r_{ce} + R_L \\ R_E - g_m r_{be} r_{ce} \end{bmatrix}}{(R_S + r_{be} + R_E)(R_E + r_{ce} + R_L) + R_E(g_m r_{be} r_{ce} - R_E)} v_S$$

$$v_L = \frac{(R_E - g_m r_{be} r_{ce}) R_L}{(R_S + r_{be} + R_E)(R_E + r_{ce} + R_L) + R_E(g_m r_{be} r_{ce} - R_E)} v_S$$

$$v_{TH} = v_L \Big|_{R_L \rightarrow \infty} = \frac{(R_E - g_m r_{be} r_{ce}) R_L}{(R_S + r_{be} + R_E)(R_L)} v_S = \frac{R_E - g_m r_{be} r_{ce}}{R_S + r_{be} + R_E} v_S$$

输出电阻



$$v_{TH} = \frac{R_E - g_m r_{be} r_{ce}}{R_S + r_{be} + R_E} v_S$$

$$i_N = \frac{R_E - g_m r_{be} r_{ce}}{(R_S + r_{be} + R_E)(R_E + r_{ce}) + R_E(g_m r_{be} r_{ce} - R_E)} v_S$$

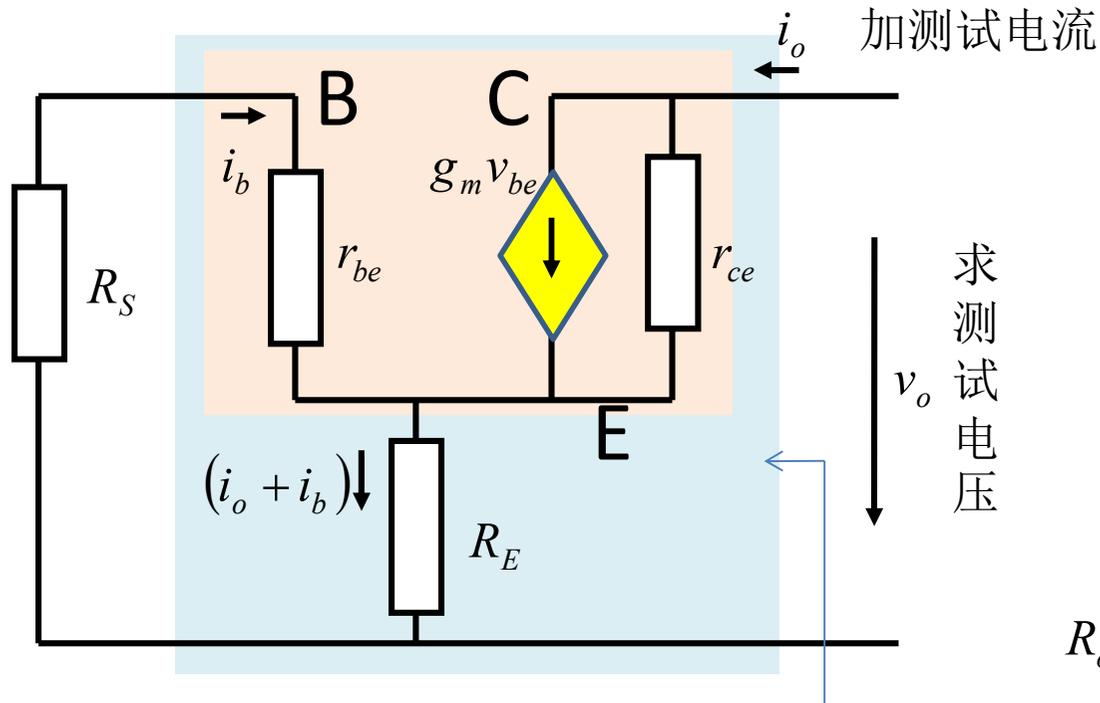
$$R_{out} = \frac{v_{TH}}{i_N} = \frac{(R_S + r_{be} + R_E)(R_E + r_{ce}) + R_E(g_m r_{be} r_{ce} - R_E)}{R_S + r_{be} + R_E}$$

$$= r_{ce} + \frac{R_S + r_{be} + g_m r_{be} r_{ce}}{R_S + r_{be} + R_E} R_E$$

加流求压求电阻

$$v_o = (i_o - g_m r_{be} i_b) r_{ce} + (i_o + i_b) R_E$$

$$= i_o (r_{ce} + R_E) + i_b (R_E - g_m r_{be} r_{ce})$$



$$i_b R_S + i_b r_{be} + (i_o + i_b) R_E = 0$$

$$i_b = -\frac{R_E}{R_S + r_{be} + R_E} i_o$$

$$R_{out} = \frac{v_o}{i_o} = r_{ce} + R_E - \frac{i_b}{i_o} (g_m r_{be} r_{ce} - R_E)$$

$$= r_{ce} + R_E + \frac{R_E}{R_S + r_{be} + R_E} (g_m r_{be} r_{ce} - R_E)$$

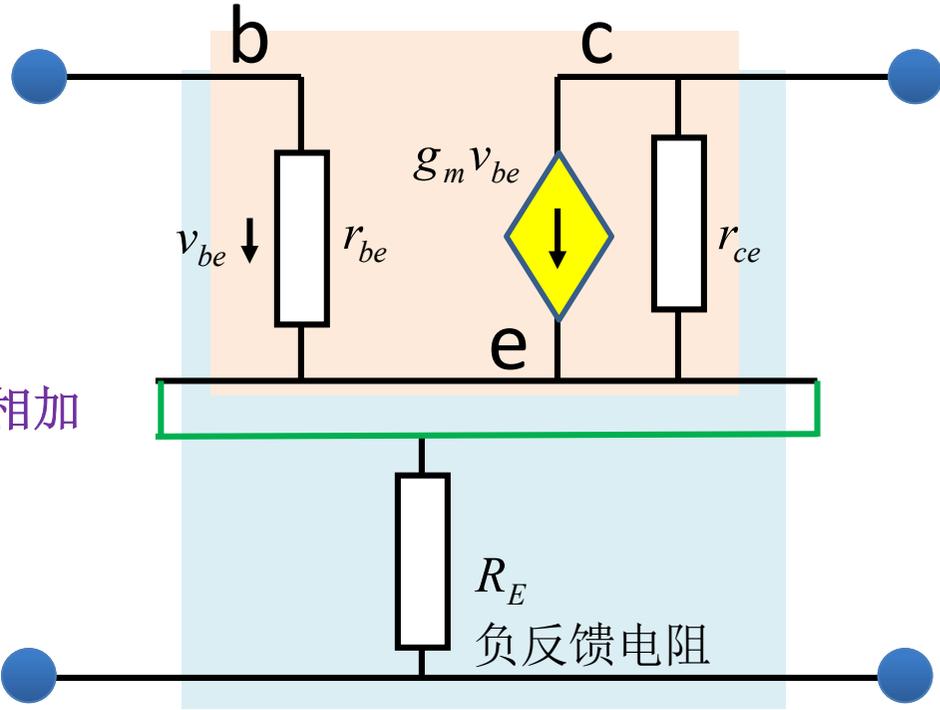
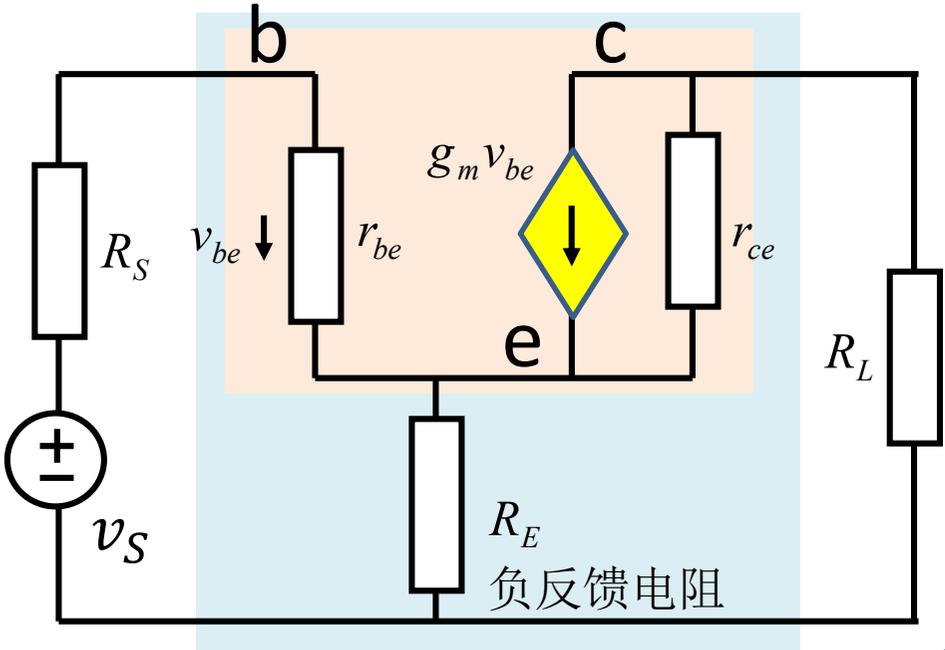
$$= r_{ce} + \frac{g_m r_{be} r_{ce} + r_{be} + R_S}{R_S + r_{be} + R_E} R_E$$

求内阻时，取消独立源的作用，保留代表作用关系的受控源

双向网络，输入电阻和输出电阻和外接负载有关

$$R_{out} = \frac{v_o}{i_o}$$

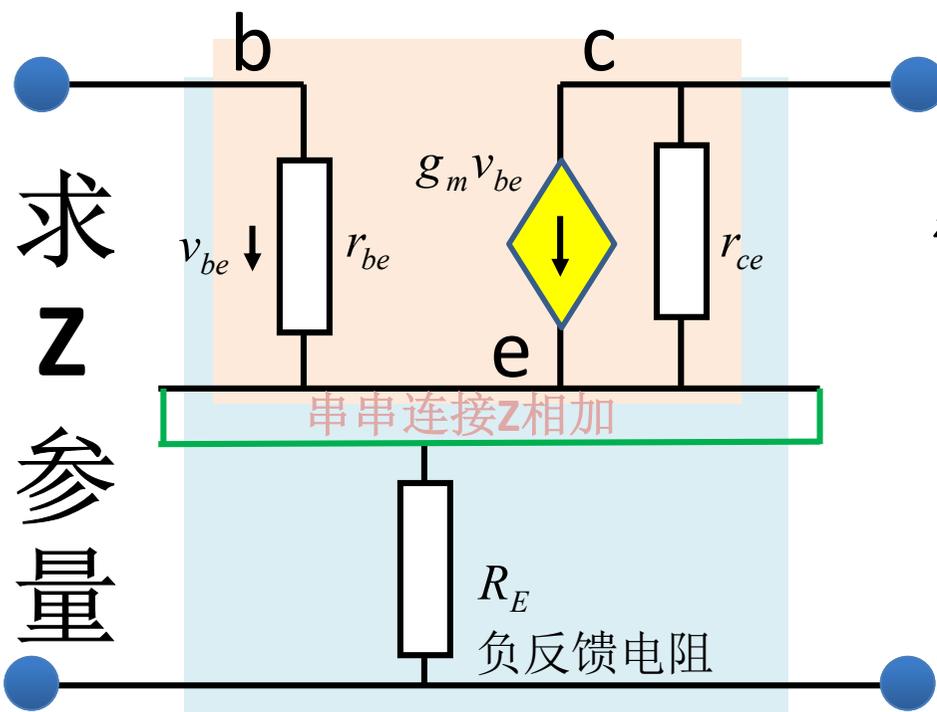
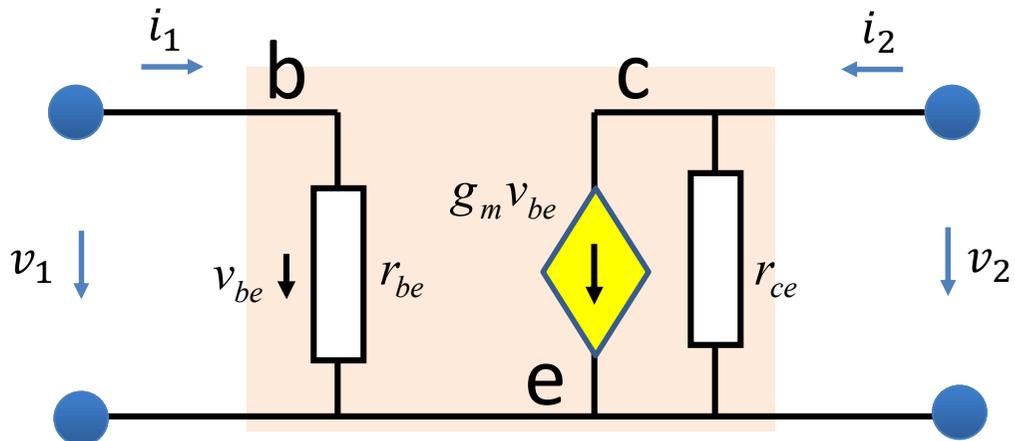
利用网络参量



串串连接z相加

$$v_1 = r_{be}i_1 \quad v_2 = (i_2 - g_m v_{be})r_{ce} = -g_m r_{be} r_{ce} i_1 + r_{ce} i_2$$

$$\mathbf{z}_A = \begin{bmatrix} r_{be} & 0 \\ -g_m r_{be} r_{ce} & r_{ce} \end{bmatrix}$$

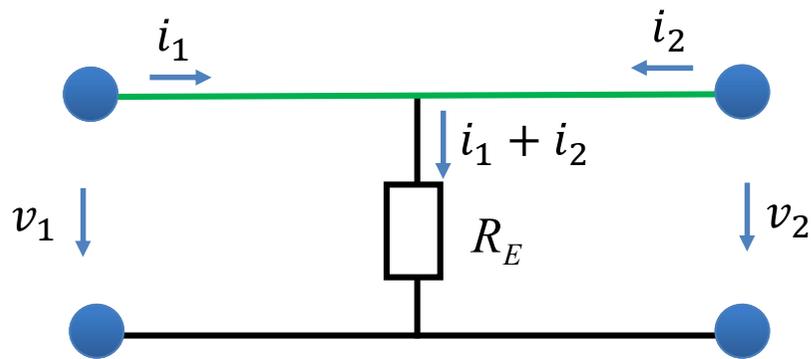


$$v_1 = (i_1 + i_2)R_E$$

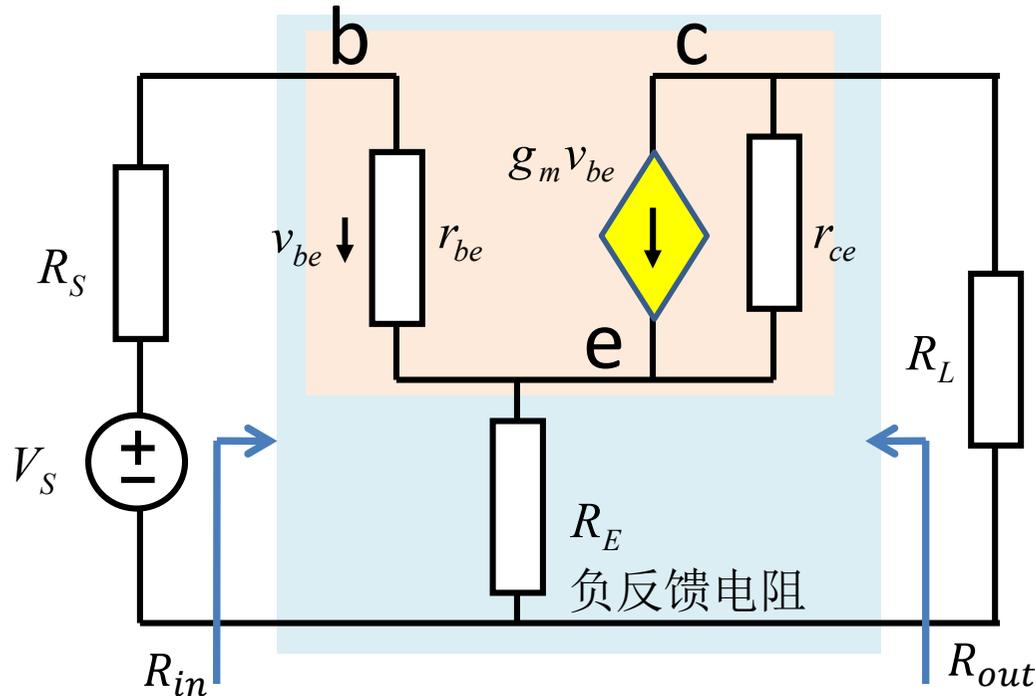
$$v_2 = (i_1 + i_2)R_E$$

$$\mathbf{z}_F = \begin{bmatrix} R_E & R_E \\ R_E & R_E \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{z} = \mathbf{z}_A + \mathbf{z}_F = \begin{bmatrix} r_{be} & 0 \\ -g_m r_{be} r_{ce} & r_{ce} \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} R_E & R_E \\ R_E & R_E \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} r_{be} + R_E & R_E \\ R_E - g_m r_{be} r_{ce} & r_{ce} + R_E \end{bmatrix}$$



由z参量求输入、输出电阻



$$\mathbf{z} = \begin{bmatrix} r_{be} + R_E & R_E \\ R_E - g_m r_{be} r_{ce} & r_{ce} + R_E \end{bmatrix}$$

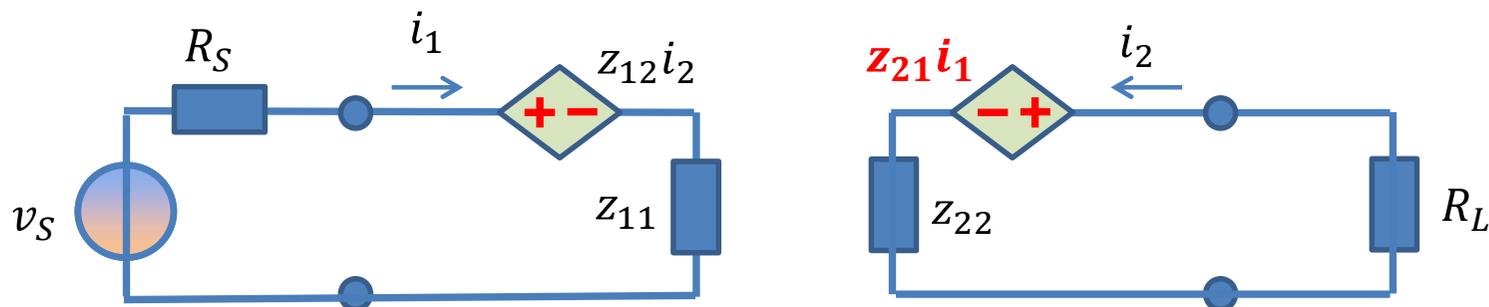
$$Z_{in} = z_{11} - \frac{z_{12}z_{21}}{z_{22} + R_L}$$

$$Z_{out} = z_{22} - \frac{z_{21}z_{12}}{z_{11} + R_S}$$

$$R_{in} = z_{11} - \frac{z_{12}z_{21}}{z_{22} + R_L} = r_{be} + R_E - \frac{R_E(R_E - g_m r_{be} r_{ce})}{r_{ce} + R_E + R_L} = r_{be} + R_E \frac{r_{ce} + R_L + g_m r_{be} r_{ce}}{r_{ce} + R_E + R_L}$$

$$R_{out} = z_{22} - \frac{z_{21}z_{12}}{z_{11} + R_S} = r_{ce} + R_E - \frac{R_E(R_E - g_m r_{be} r_{ce})}{r_{be} + R_E + R_S} = r_{ce} + R_E \frac{r_{be} + R_S + g_m r_{be} r_{ce}}{r_{be} + R_E + R_S}$$

由z参量求传递函数（电压增益）



$$i_1 = \frac{v_S - z_{12}i_2}{R_S + z_{11}} \quad i_2 = -\frac{z_{21}i_1}{R_L + z_{22}} = -\frac{z_{21}}{R_L + z_{22}} \frac{v_S - z_{12}i_2}{R_S + z_{11}}$$

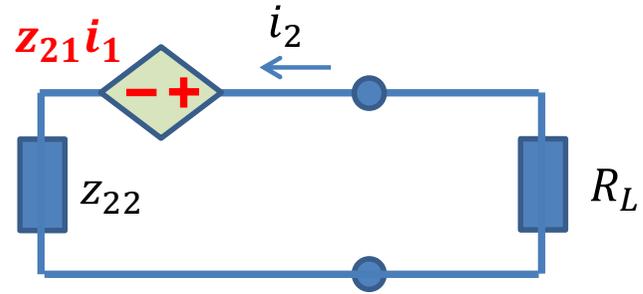
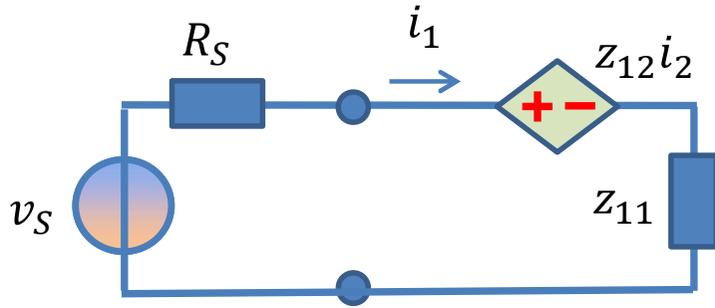
$$(R_L + z_{22})(R_S + z_{11})i_2 = -z_{21}v_S + z_{21}z_{12}i_2$$

$$z_{21}v_S = (z_{21}z_{12} - (R_L + z_{22})(R_S + z_{11}))i_2$$

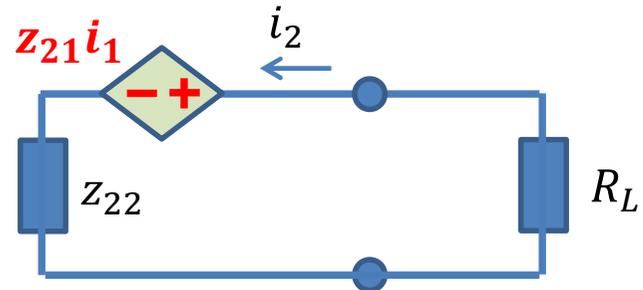
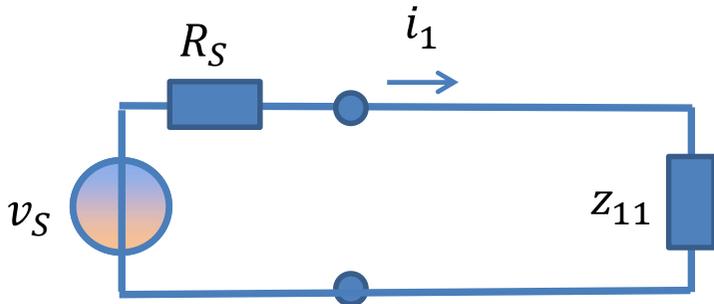
$$H = \frac{v_L}{v_S} = A_v = \frac{-i_2 R_L}{v_S} = \frac{-z_{21}R_L}{z_{21}z_{12} - (R_L + z_{22})(R_S + z_{11})}$$

凡是复杂一点的公式，都应做量纲检查，极端检查，确保基本无误

极端检查 ：单向网络



$$A_v = \frac{-z_{21}R_L}{z_{21}z_{12} - (R_L + z_{22})(R_S + z_{11})} \stackrel{z_{12}=0}{=} \frac{z_{21}R_L}{(R_L + z_{22})(R_S + z_{11})}$$



$$i_1 = \frac{v_S}{R_S + z_{11}}$$

$$v_L = \frac{R_L}{R_L + z_{22}} z_{21} i_1 = \frac{R_L}{R_L + z_{22}} z_{21} \frac{1}{R_S + z_{11}} v_S$$

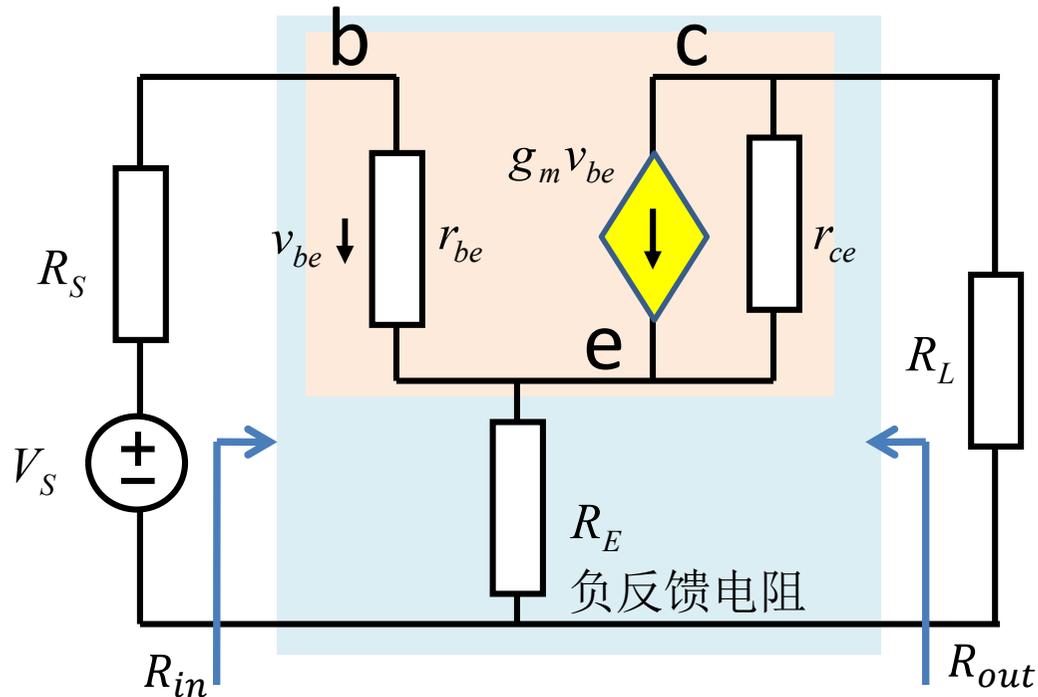
极限检查通过，继续下一步

输出回路电压在负载电阻上的分压为负载电压

被本征跨阻增益转换为输出回路电压

输入电压被输入回路总电阻转化为输入回路电流

由z参量求电压增益



$$z = \begin{bmatrix} r_{be} + R_E & R_E \\ R_E - g_m r_{be} r_{ce} & r_{ce} + R_E \end{bmatrix}$$

$$A_v = \frac{z_{21} R_L}{(R_L + z_{22})(R_S + z_{11}) - z_{21} z_{12}}$$

$$= \frac{(R_E - g_m r_{be} r_{ce}) R_L}{(R_L + r_{ce} + R_E)(R_S + r_{be} + R_E) - R_E (R_E - g_m r_{be} r_{ce})}$$

本题答案

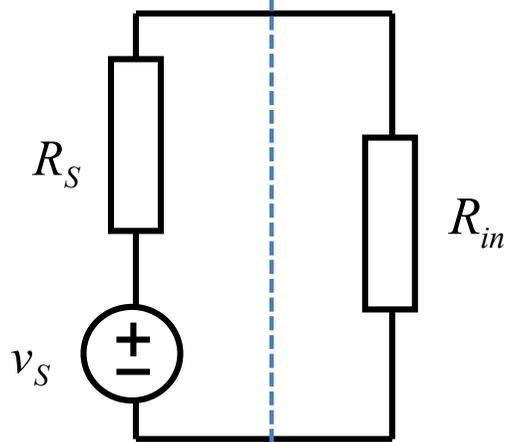
$$A_v = \frac{(R_E - g_m r_{be} r_{ce}) R_L}{(R_L + r_{ce} + R_E)(R_S + r_{be} + R_E) + R_E(g_m r_{be} r_{ce} - R_E)}$$

$$i_N = \frac{R_E - g_m r_{be} r_{ce}}{(R_S + r_{be} + R_E)(R_E + r_{ce}) + R_E(g_m r_{be} r_{ce} - R_E)} v_S$$

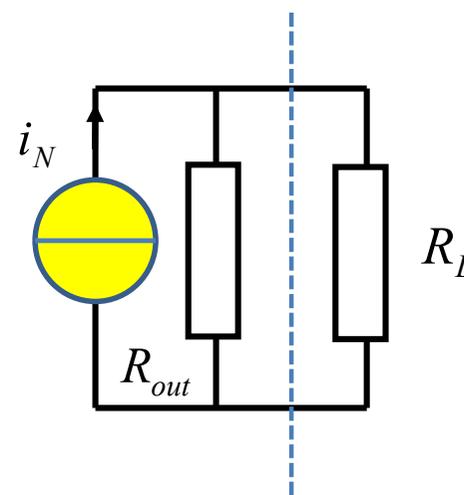
$$R_{in} = r_{be} + \frac{g_m r_{be} r_{ce} + r_{ce} + R_L}{R_L + r_{ce} + R_E} R_E$$

$$R_{out} = r_{ce} + \frac{g_m r_{be} r_{ce} + r_{be} + R_S}{R_S + r_{be} + R_E} R_E$$

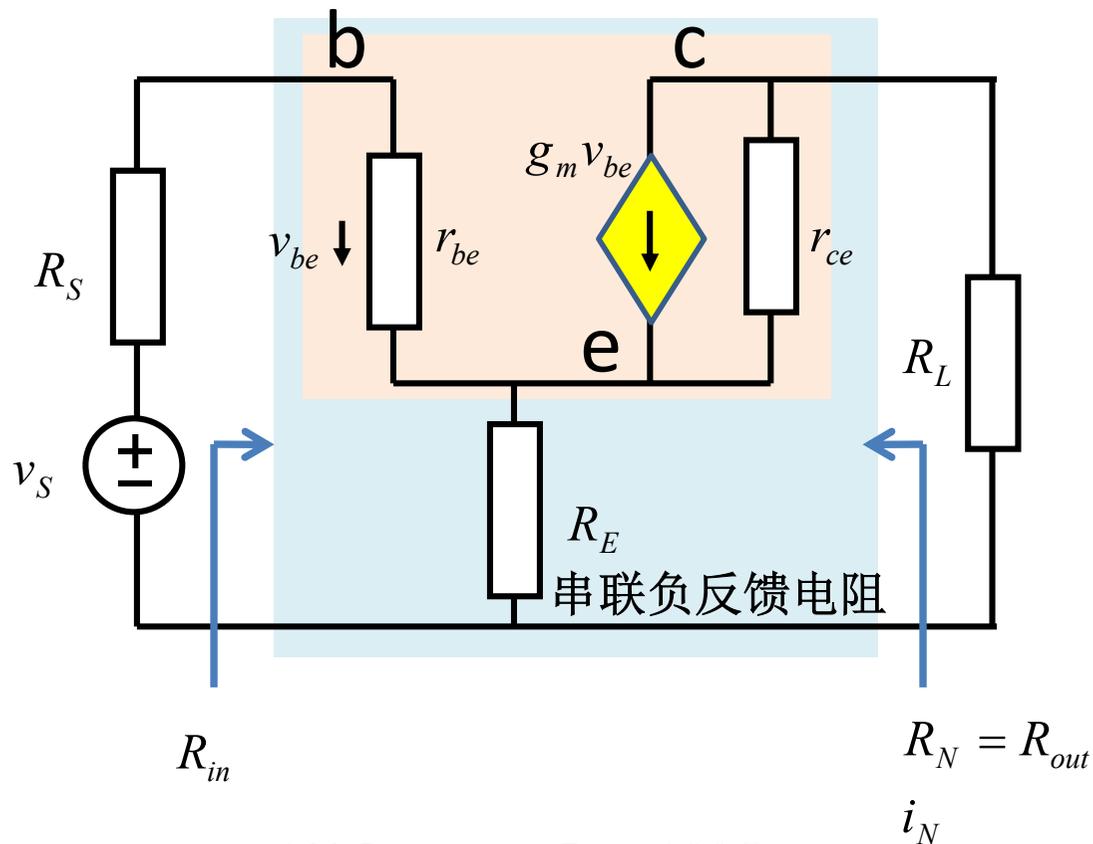
输入端信源看到的是放大器输入电阻



输出端负载看到的是诺顿源或戴维南源，源内阻为放大器输出电阻



拓展研究：小心求证，大胆化简



$$\begin{aligned} r_{be} &= 10k\Omega & R_S &= 100\Omega \\ r_{ce} &= 100k\Omega & R_E &= 1k\Omega \\ g_m &= 40mS & R_L &= 10k\Omega \end{aligned}$$

- 在我们没有具体数值大小概念前，上述计算是正解
- 如果有具体数值大小概念，在分析中，应合理弃小取大，便于记忆

$$r_{be} = 10k\Omega \quad R_S = 100\Omega$$

$$r_{ce} = 100k\Omega \quad R_E = 1k\Omega$$

$$g_m = 40mS \quad R_L = 10k\Omega$$

**10倍则可认为远远大于，分析时
则可将小值丢弃：抓主要矛盾**

$$R_{in} = r_{be} + \frac{g_m r_{be} r_{ce} + r_{ce} + R_L}{R_L + r_{ce} + R_E} R_E \stackrel{\substack{R_L \ll r_{ce} \\ R_E \ll r_{ce}}}{\approx} r_{be} + (g_m r_{be} + 1) R_E \stackrel{R_E \ll r_{be}}{\approx} r_{be} (1 + g_m R_E)$$

371.35kΩ **410kΩ** **+10.4%**

$$R_{out} = r_{ce} + \frac{g_m r_{be} r_{ce} + r_{be} + R_S}{R_S + r_{be} + R_E} R_E \stackrel{\substack{R_S \ll r_{be} \\ R_E \ll r_{be}}}{\approx} r_{ce} + (1 + g_m r_{ce}) R_E \stackrel{R_E \ll r_{ce}}{\approx} (1 + g_m R_E) r_{ce}$$

3.7045MΩ **4.1MΩ** **+10.7%**

$$i_N = \frac{R_E - g_m r_{be} r_{ce}}{(R_S + r_{be} + g_m r_{be} r_{ce} + r_{ce}) R_E + (R_S + r_{be}) r_{ce}} v_S$$

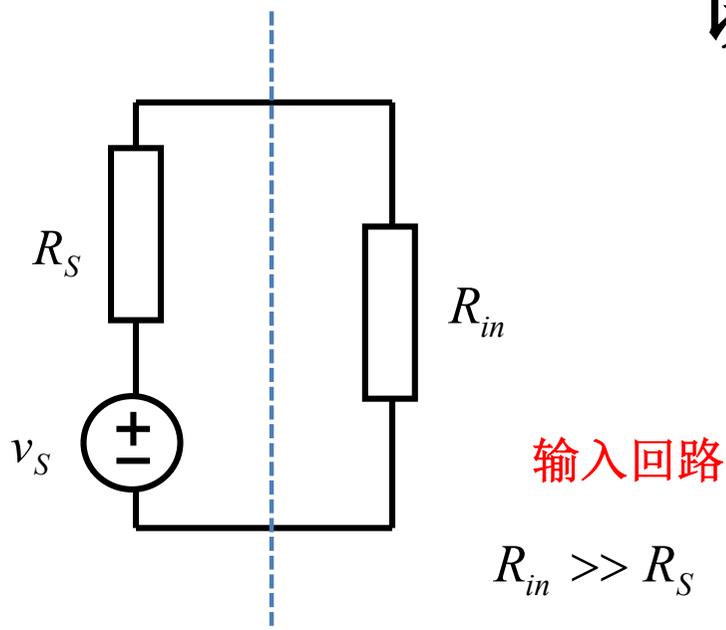
$$\stackrel{R_S \ll r_{be}}{\approx} \frac{R_E - g_m r_{be} r_{ce}}{(r_{be} + g_m r_{be} r_{ce} + r_{ce}) R_E + r_{be} r_{ce}} v_S$$

-0.9727mS

$$\stackrel{R_E \ll r_{be}, r_{ce}}{\approx} \frac{-g_m r_{be} r_{ce}}{g_m r_{be} r_{ce} R_E + r_{be} r_{ce}} v_S = -\frac{g_m}{1 + g_m R_E} v_S$$

-0.9756mS **+0.3%**

误差很大吗？ 很小！

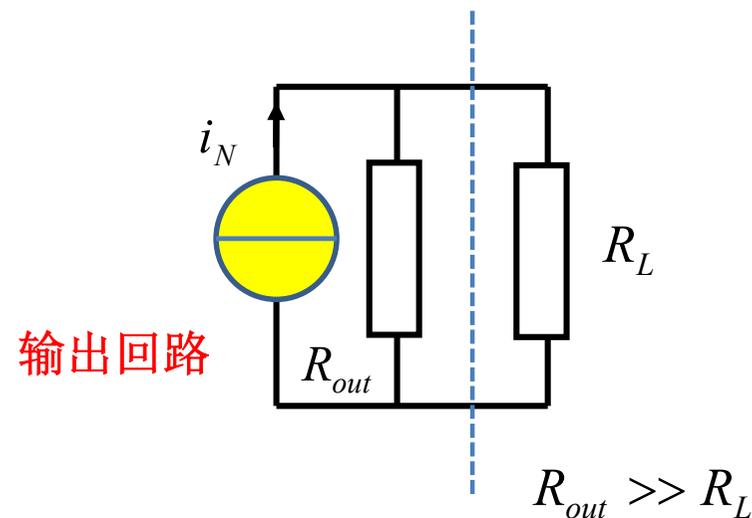


$$v_{in} = \frac{R_{in}}{R_{in} + R_S} v_S$$

$$= \frac{371.35k}{371.35k + 0.1k} v_S = 0.99973v_S$$

$$\approx \frac{410k}{410k + 0.1k} v_S = 0.99976v_S$$

+0.0025%



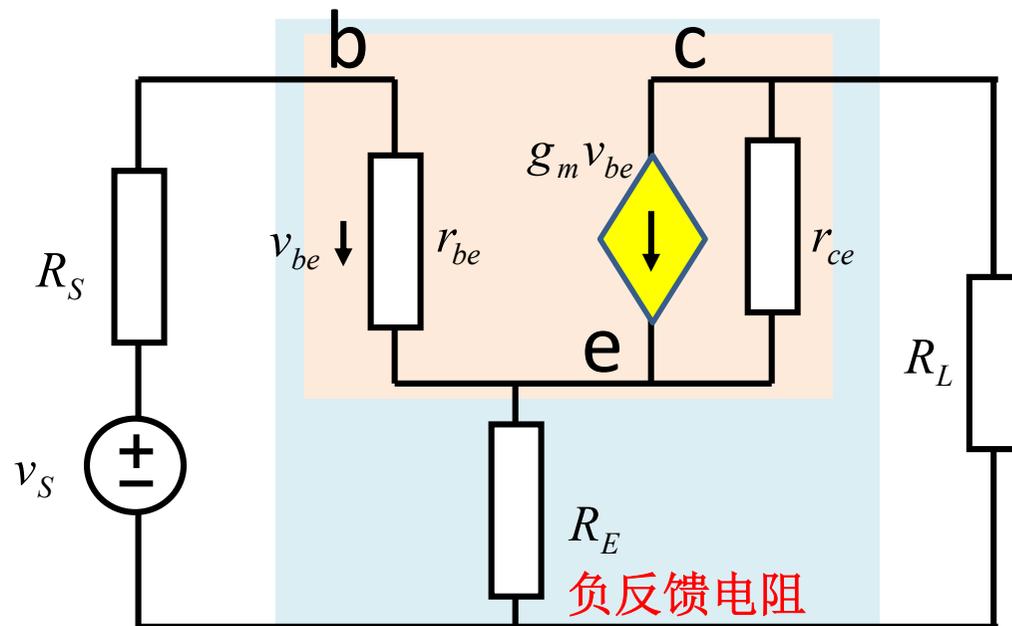
$$v_{out} = i_N \frac{R_{out} R_L}{R_{out} + R_L}$$

$$= -0.9727m \times 9.973k \times v_S = -9.7012v_S$$

$$\approx -0.9756m \times 9.976k \times v_S = -9.7324v_S$$

+0.32%

结点电压法确认

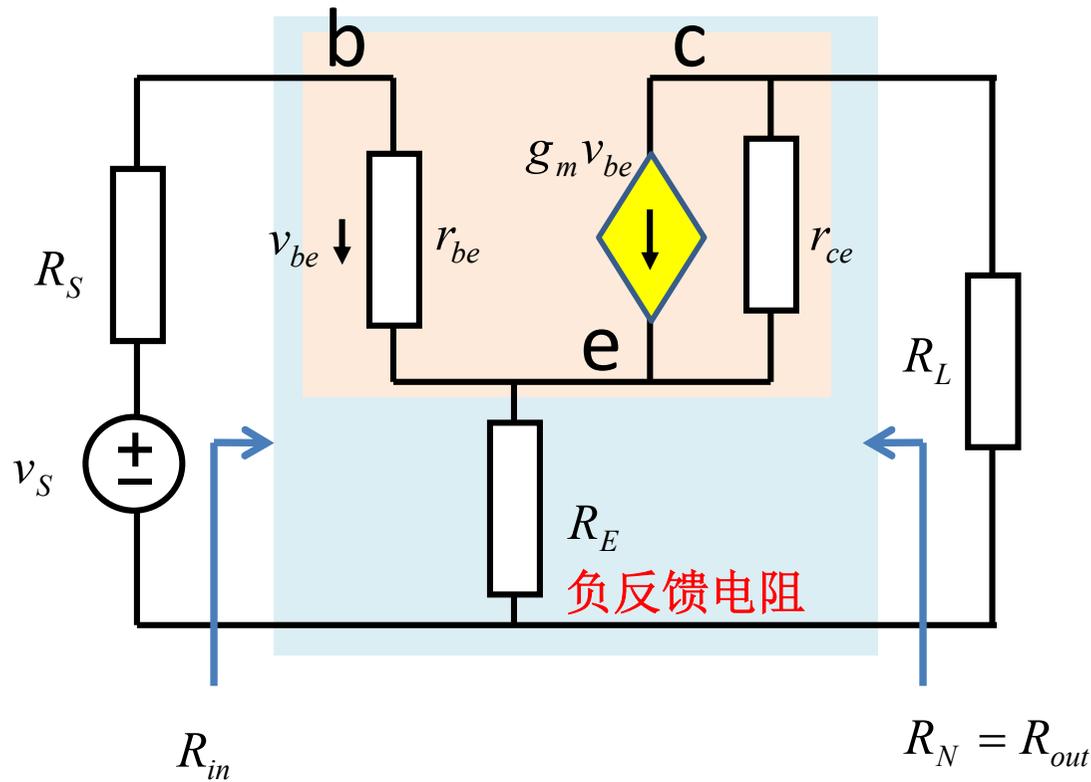


$$\begin{bmatrix} G_S + g_{be} & -g_{be} & 0 \\ -g_{be} - g_m & g_{be} + g_{ce} + G_E + g_m & -g_{ce} \\ g_m & -g_{ce} - g_m & g_{ce} + G_L \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_b \\ v_e \\ v_c \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} v_S G_S \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 10 + 0.1 & -0.1 & 0 \\ -0.1 - 40 & 0.1 + 0.01 + 1 + 40 & -0.01 \\ 40 & -0.01 - 40 & 0.01 + 0.1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_b \\ v_e \\ v_c \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 10v_S \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} v_b \\ v_e \\ v_c \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0.9997 \\ 0.9728 \\ -9.7012 \end{bmatrix} v_S$$

抓住主要矛盾：简单记忆



$$R_{in} \approx (1 + g_m R_E) r_{be}$$

$$R_{out} \approx (1 + g_m R_E) r_{ce}$$

$$i_N \approx -\frac{g_m}{1 + g_m R_E} v_S$$

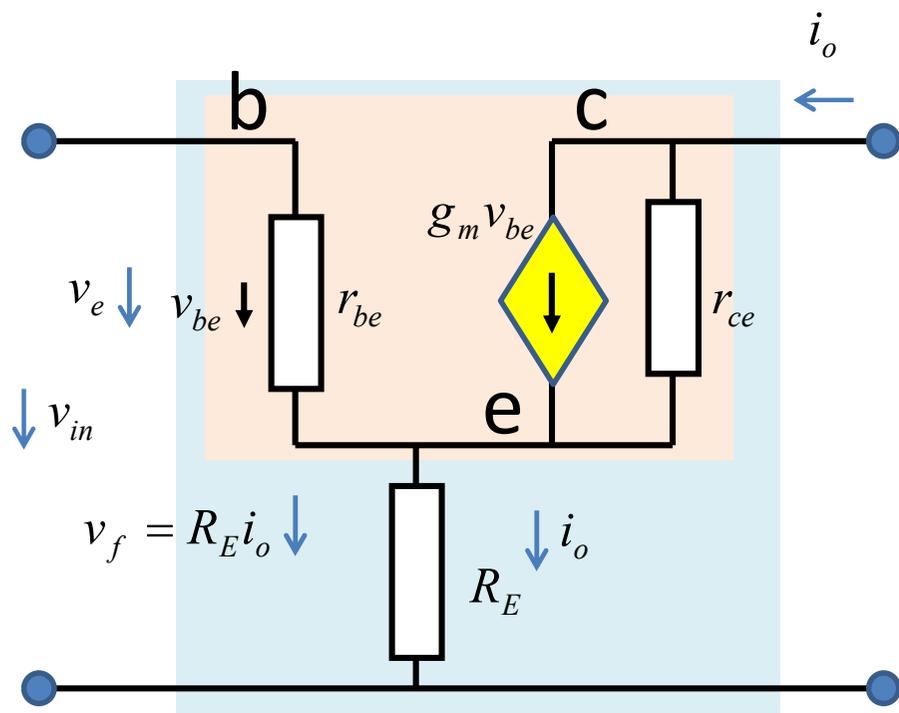
$$R_S \ll r_{be}, R_L \ll r_{ce}$$

$$R_E \ll r_{be}, r_{ce}$$

i_N

为何有这样规整的结果？
负反馈结构的必然结果！

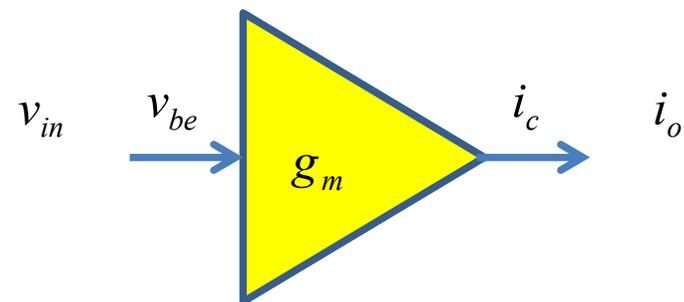
何谓负反馈？



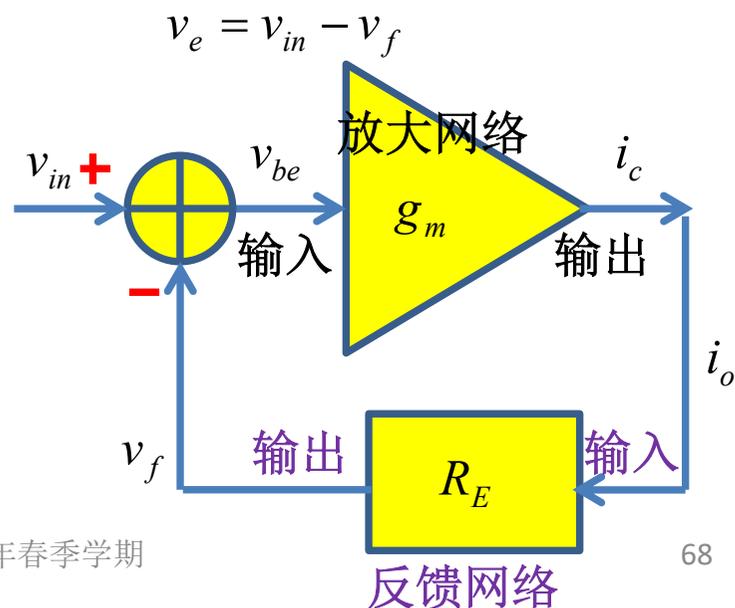
负反馈放大器

负反馈：环路中的扰动环路一周后反向抵消
如果正向加强，则为正反馈

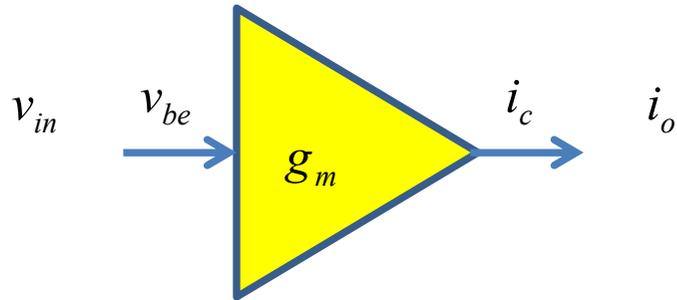
负反馈作用：稳定输出



BJT：没有负反馈的跨导放大器



负反馈原理分析：环路增益



没有负反馈的理想跨导放大器

$$i_o = g_m v_{in} \quad \text{没有负反馈}$$

输出短路电流

$$v_f = i_o R_E$$

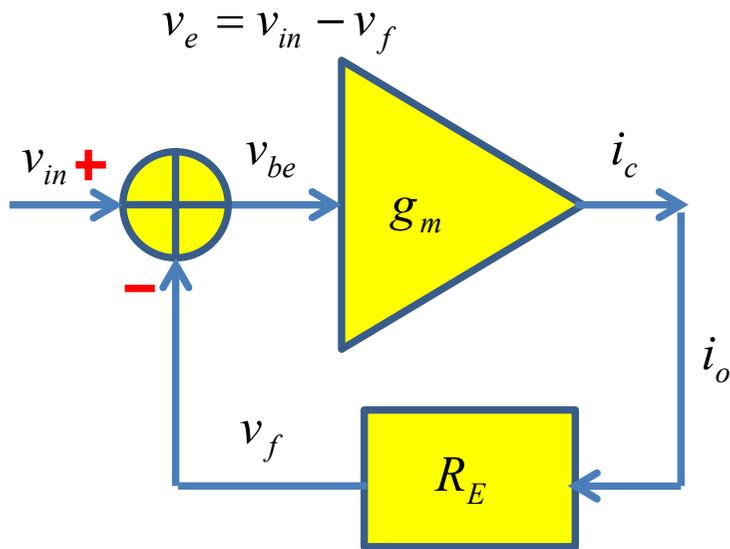
$$v_e = v_{in} - v_f = v_{in} - i_o R_E$$

$$i_o = i_c = g_m v_{be} = g_m v_e = g_m (v_{in} - i_o R_E)$$

$$i_o = \frac{g_m}{1 + \underline{\underline{g_m R_E}}} v_{in} = g_{mf} v_{in} \quad \text{有负反馈}$$

环路增益：信号环路一周的放大倍数

$$g_{mf} = \frac{g_m}{1 + g_m R_E} \stackrel{g_m R_E \gg 1}{=} \frac{1}{R_E} \quad \text{反馈系数决定闭环增益}^9$$

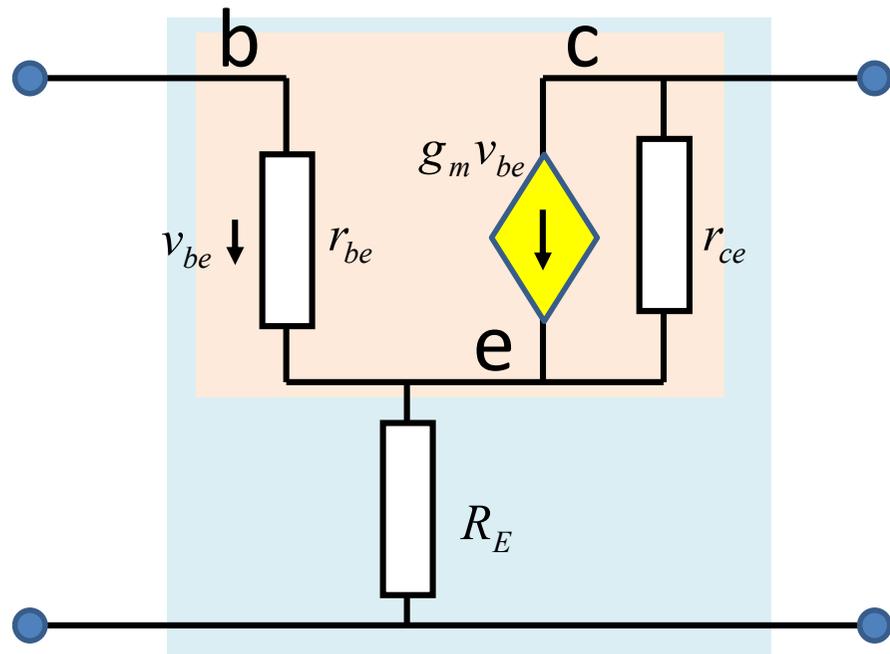


理想跨导放大网络+理想跨阻反馈网络

细致分析 串串连接z相加

$$\mathbf{y}_{BJT} = \begin{bmatrix} g_{be} & 0 \\ g_m & g_{ce} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0.1mS & 0 \\ 40mS & 0.01mS \end{bmatrix}$$

最适描述矩阵



$$\mathbf{z}_{BJT} = \begin{bmatrix} r_{be} & 0 \\ -g_m r_{be} r_{ce} & r_{ce} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 10k\Omega & 0 \\ -40M\Omega & 100k\Omega \end{bmatrix}$$

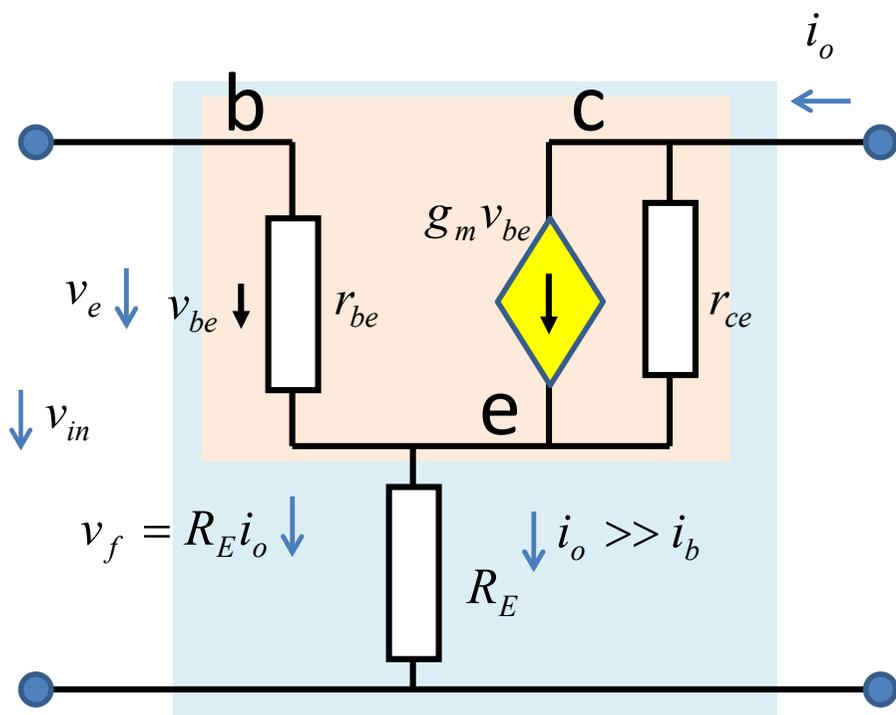
$$\mathbf{z}_F = \begin{bmatrix} R_E & R_E \\ R_E & R_E \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1k\Omega & 1k\Omega \\ 1k\Omega & 1k\Omega \end{bmatrix}$$

负反馈放大器

$$\begin{aligned} r_{be} &= 10k\Omega & g_m &= 40mS \\ r_{ce} &= 100k\Omega & R_E &= 1k\Omega \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \mathbf{z}_{AF} &= \mathbf{z}_{BJT} + \mathbf{z}_F \\ &= \begin{bmatrix} r_{be} + R_E & R_E \\ -g_m r_{be} r_{ce} + R_E & r_{ce} + R_E \end{bmatrix} \\ &= \begin{bmatrix} 11k\Omega & 1k\Omega \\ -39.999M\Omega & 101k\Omega \end{bmatrix} \end{aligned}$$

串串负反馈形成压控流源



负反馈放大器

负反馈：环路一周反变化

检测输出电流

输出电流中的波动被负反馈抑制，形成接近理想的恒流源

通过从输入电压中扣除反馈电压形成负反馈控制，形成压控特性

压控流源

描述压控流源的最适参量矩阵为y参量矩阵

$$\mathbf{z}_{AF} = \mathbf{z}_{BJT} + \mathbf{z}_F$$

$$= \begin{bmatrix} 11k\Omega & 1k\Omega \\ -39.999M\Omega & 101k\Omega \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{y}_{AF} = \mathbf{z}_{AF}^{-1}$$

串串负反馈：压控流源最适描述

$$\mathbf{z}_{AF} = \mathbf{z}_{BJT} + \mathbf{z}_F = \begin{bmatrix} 11 & 1 \\ -39999 & 101 \end{bmatrix} k\Omega$$

$$\mathbf{y}_{AF} = \mathbf{z}_{AF}^{-1} = \begin{bmatrix} 0.0024568 & -0.0000243 \\ 0.9729749 & 0.0002676 \end{bmatrix} mS \approx \begin{bmatrix} 0.0025 & 0.0000 \\ 0.9730 & 0.0003 \end{bmatrix} mS$$

$$\mathbf{y}_{BJT} = \begin{bmatrix} g_{be} & 0 \\ g_m & g_{ce} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0.1mS & 0 \\ 40mS & 0.01mS \end{bmatrix}$$

纯数值看接近理想压控流源，但看不清原理，原理公式需要符号表述

$$\mathbf{z}_{AF} = \begin{bmatrix} r_{be} + R_E & R_E \\ -g_m r_{be} r_{ce} + R_E & r_{ce} + R_E \end{bmatrix} \stackrel{\substack{R_E \ll r_{be} \\ R_E \ll r_{ce} \\ R_E \ll g_m r_{be} r_{ce}}}{\approx} \begin{bmatrix} r_{be} & R_E \\ -g_m r_{be} r_{ce} & r_{ce} \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{y}_{AF} = \mathbf{z}_{AF}^{-1} \approx \frac{1}{r_{be} r_{ce} + g_m r_{be} r_{ce} R_E} \begin{bmatrix} r_{ce} & -R_E \\ g_m r_{be} r_{ce} & r_{be} \end{bmatrix}$$

$$= \frac{1}{1 + g_m R_E} \begin{bmatrix} g_{be} & -R_E g_{be} g_{ce} \\ g_m & g_{ce} \end{bmatrix} \approx \frac{1}{1 + g_m R_E} \begin{bmatrix} g_{be} & 0 \\ g_m & g_{ce} \end{bmatrix} = \frac{1}{1 + g_m R_E} \mathbf{y}_{BJT}$$

串串负反馈：更接近理想压控流源

$$\mathbf{y}_{BJT} = \begin{bmatrix} g_{be} & 0 \\ g_m & g_{ce} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{1}{r_{be}} & 0 \\ g_m & \frac{1}{r_{ce}} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0.1 & 0 \\ 40 & 0.01 \end{bmatrix} mS$$

开环跨导放大器参量

$$r_{in} = r_{be}$$

$$r_{out} = r_{ce}$$

$$g_{m0} = g_m$$

$$\mathbf{y}_{AF} = \mathbf{z}_{AF}^{-1} \approx \frac{1}{1 + g_m R_E} \begin{bmatrix} g_{be} & 0 \\ g_m & g_{ce} \end{bmatrix} = \frac{1}{1 + g_m R_E} \mathbf{y}_{BJT} = \frac{1}{1 + g_m R_E} \begin{bmatrix} \frac{1}{r_{be}} & 0 \\ g_m & \frac{1}{r_{ce}} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{1}{r_{inf}} & 0 \\ g_{mf} & \frac{1}{r_{outf}} \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{y}_{AF} \approx \begin{bmatrix} \frac{1}{r_{inf}} & 0 \\ g_{mf} & \frac{1}{r_{outf}} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{1}{(1 + g_m R_E) r_{be}} & 0 \\ \frac{g_m}{1 + g_m R_E} & \frac{1}{(1 + g_m R_E) r_{ce}} \end{bmatrix}$$

闭环跨导放大器参量

$$r_{inf} \approx (1 + g_m R_E) r_{be}$$

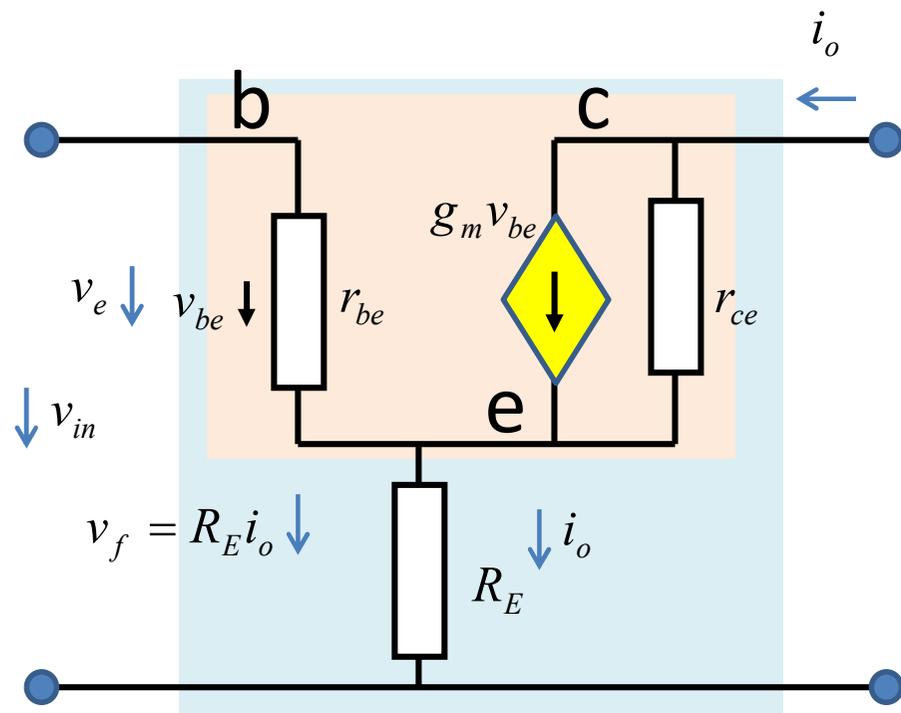
$$r_{outf} \approx (1 + g_m R_E) r_{ce}$$

$$g_{mf} \approx \frac{g_m}{1 + g_m R_E}$$

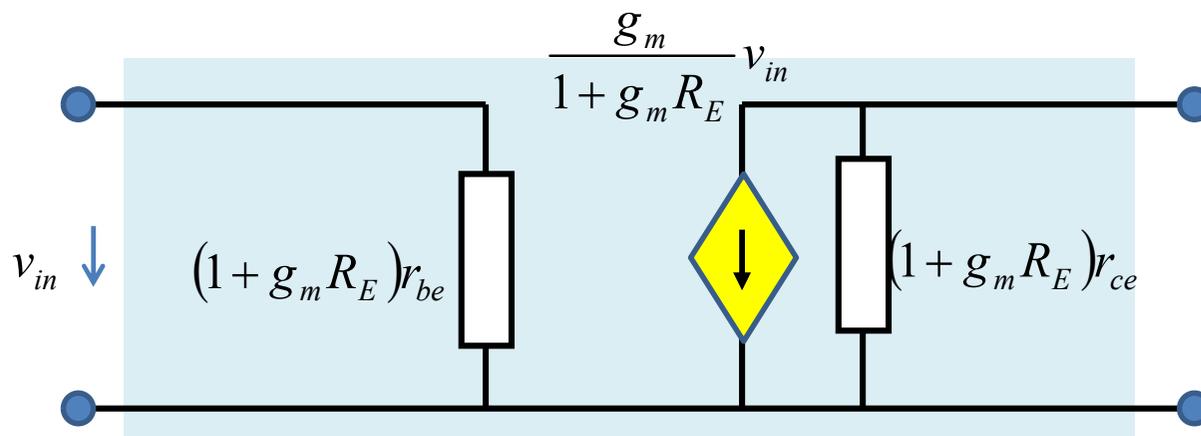
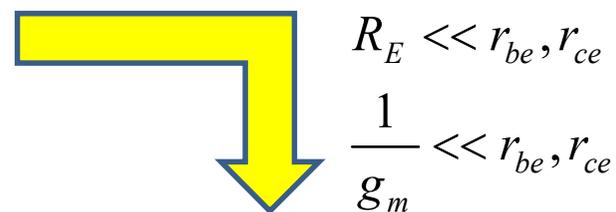
$$= \begin{bmatrix} 0.0025 & 0.0000 \\ 0.9730 & 0.0003 \end{bmatrix} mS \rightarrow \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ g_{mf} & 0 \end{bmatrix}$$

串串负反馈使得跨导放大器更接近理想于理想压控流源

简化的 等效电路



负反馈放大器

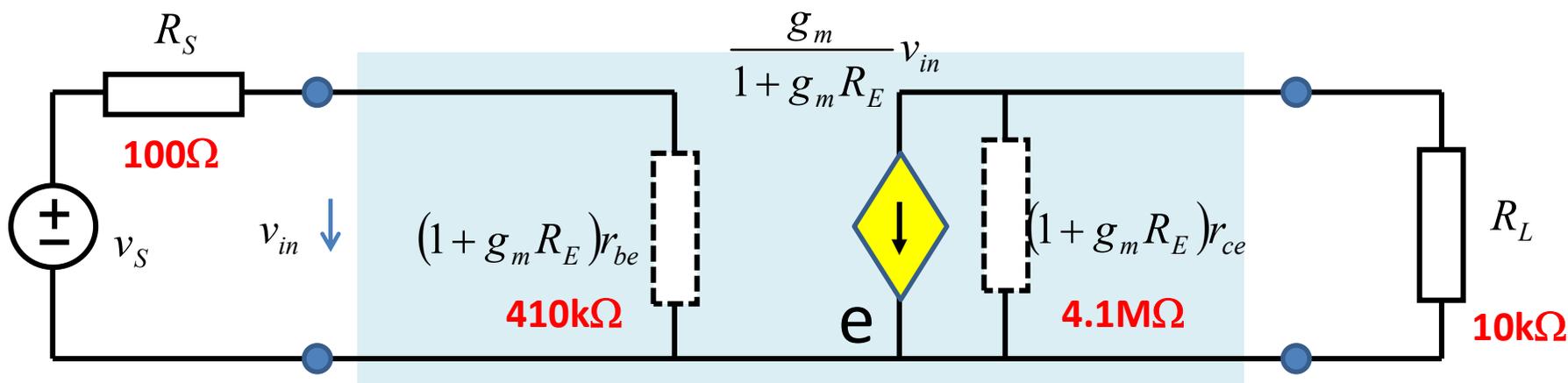


负反馈原理 近似分析

$$A_v = \frac{(R_E - g_m r_{be} r_{ce}) R_L}{(R_L + r_{ce} + R_E)(R_S + r_{be} + R_E) + R_E(g_m r_{be} r_{ce} - R_E)}$$

$$A_{vf} \approx -\frac{g_m}{1 + g_m R_E} R_L$$

我们喜欢简单的结论，容易记忆，物理意义明确



和信源内阻比，视为开路

和负载电阻比，视为开路

$$\frac{v_L}{v_S} = -g_{mf} R_L \cdot \frac{r_{inf}}{r_{inf} + R_S} \cdot \frac{G_L}{G_L + g_{outf}} \approx -g_{mf} R_L$$

$$= -\frac{g_m}{1 + g_m R_E} R_L$$

用负反馈原理计算出的近似解最？简约的公式表述！！

$$= -\frac{40mS}{1 + 40mS \cdot 1k\Omega} \times 10k\Omega = -9.7561$$

相差+0.56%

$$v_{out} = -9.7012v_S$$

用回路电流法、结点电压法、诺顿等效计算出的精确解

再简约

负反馈的各种优点和好处，会在第4章、第5章及后续章节陆续深入讨论

$$\begin{aligned}\frac{v_L}{v_S} &= -g_{mf} R_L \cdot \frac{r_{inf}}{r_{inf} + R_S} \cdot \frac{G_L}{G_L + g_{outf}} \approx -g_{mf} R_L \\ &= -\frac{g_m}{1 + g_m R_E} R_L = -\frac{40mS}{1 + 40mS \cdot 1k\Omega} \times 10k\Omega = -9.7561 \\ &\approx -\frac{R_L}{R_E} = -\frac{10k}{1k} = -10\end{aligned}$$

重要结论：

在深度负反馈（ $T = g_m R_E \gg 1$ ）条件下，负反馈放大器的增益由负反馈网络决定，和放大器参量无关

佐证案例：

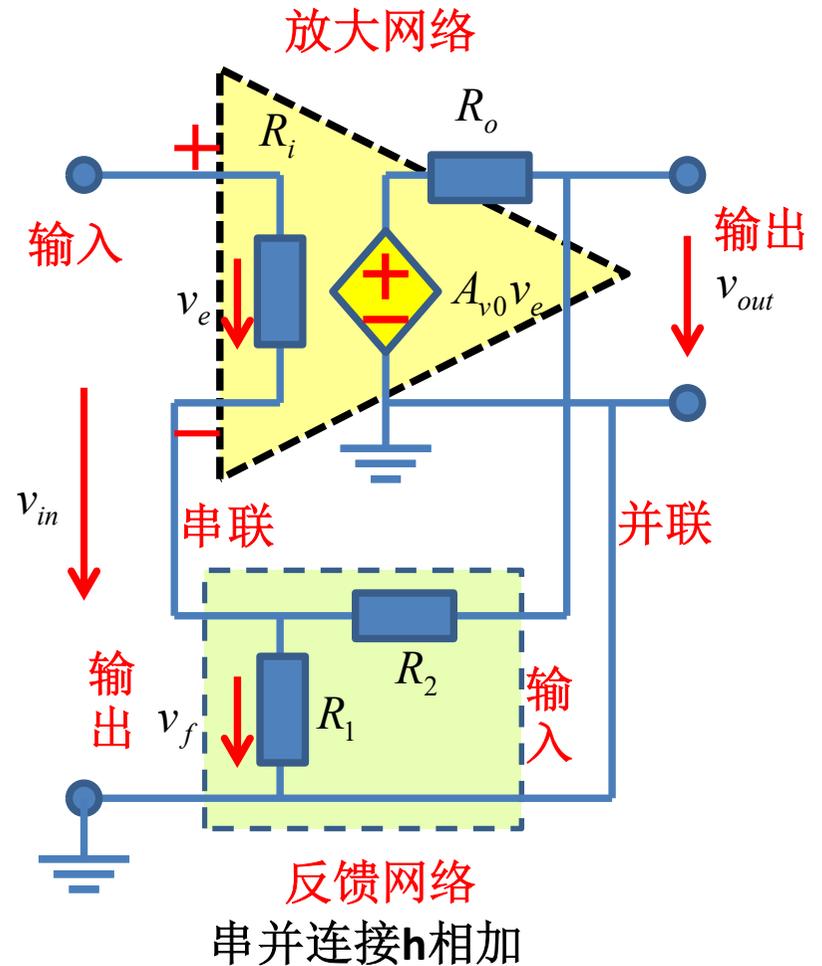
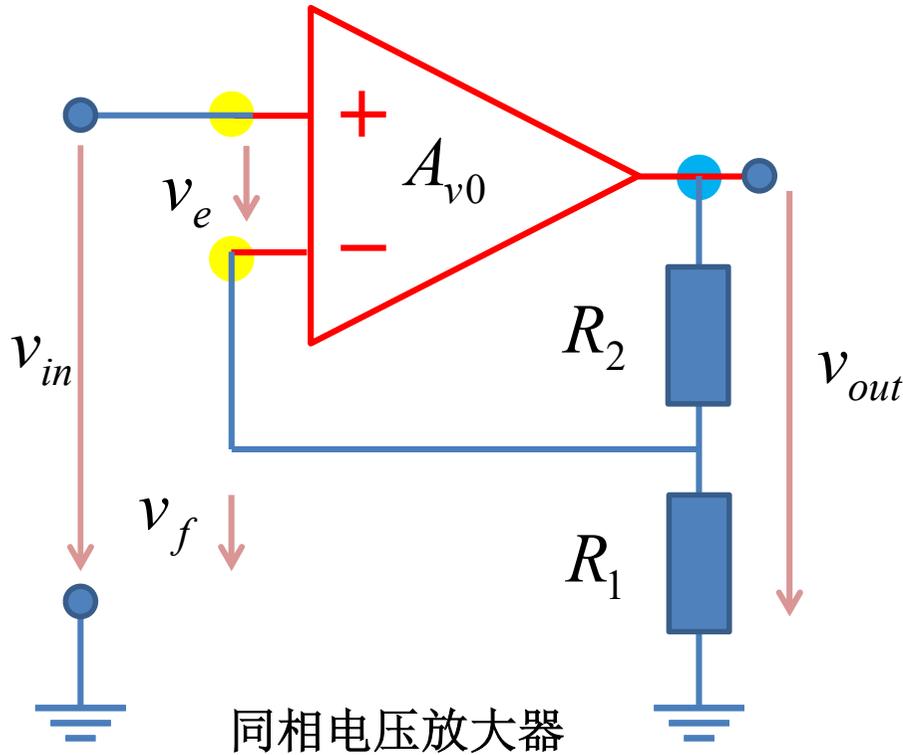
理想运放电路（同相放大器、反相放大器）的放大倍数由反馈网络决定，其根本原因就是极高的运放增益导致深度负反馈

电路分析与设计中的极致化原则

- 在理解的基础上，大胆放弃小项，只保留主项
 - 大胆抽象，总结规律，应用到电路设计中
 - **总结规律：** 串串负反馈可形成接近理想压控流源的跨导放大器
 - 输入电阻增大： $r_{be}(1+g_m R_E)$
 - 输出电阻增大： $r_{ce}(1+g_m R_E)$
 - 跨导增益变小： $g_m/(1+g_m R_E) \sim$ (深度负反馈) $\sim 1/R_E$
 - 深度负反馈条件下，闭环增益等于反馈系数的倒数
- 原理理解基础上，记忆并直接应用原理性结论进行估算、**设计**
 - 计算机数值计算结果不能帮助我们设计，只能验证我们的设计是否符合设想

本周作业8说明

二端口网络连接关系分析

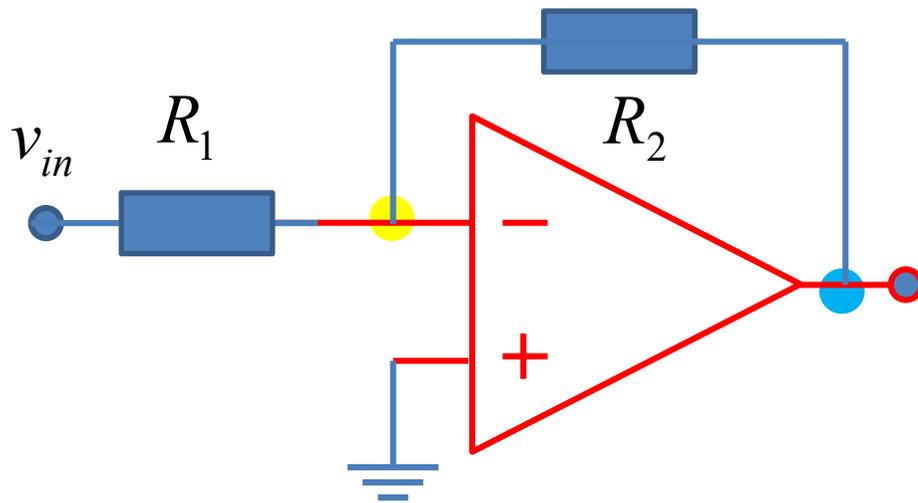


反馈输出点和放大输入点不同：串联
 反馈输入点和放大输出点相同：并联

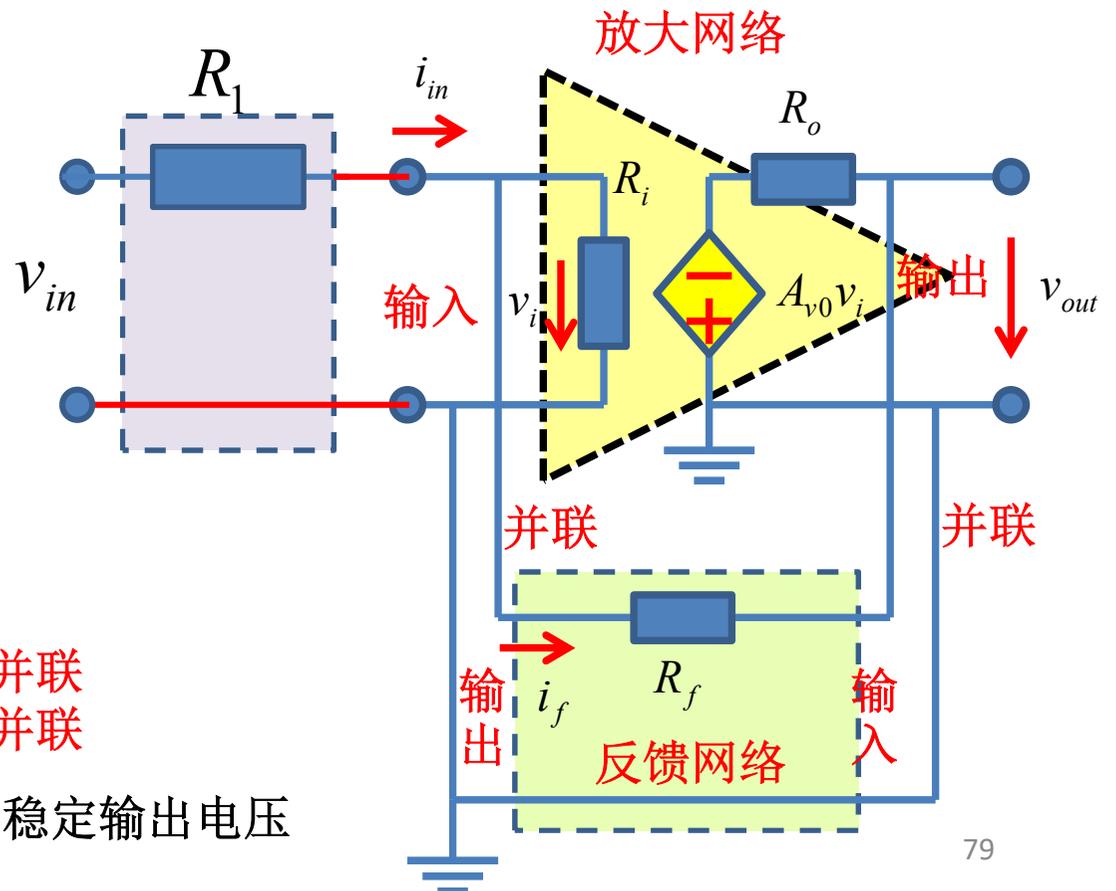
检测输出电压，形成反馈电压，稳定输出电压
 接近理想压控压源 (g)

并并连接

并并连接 v 相加



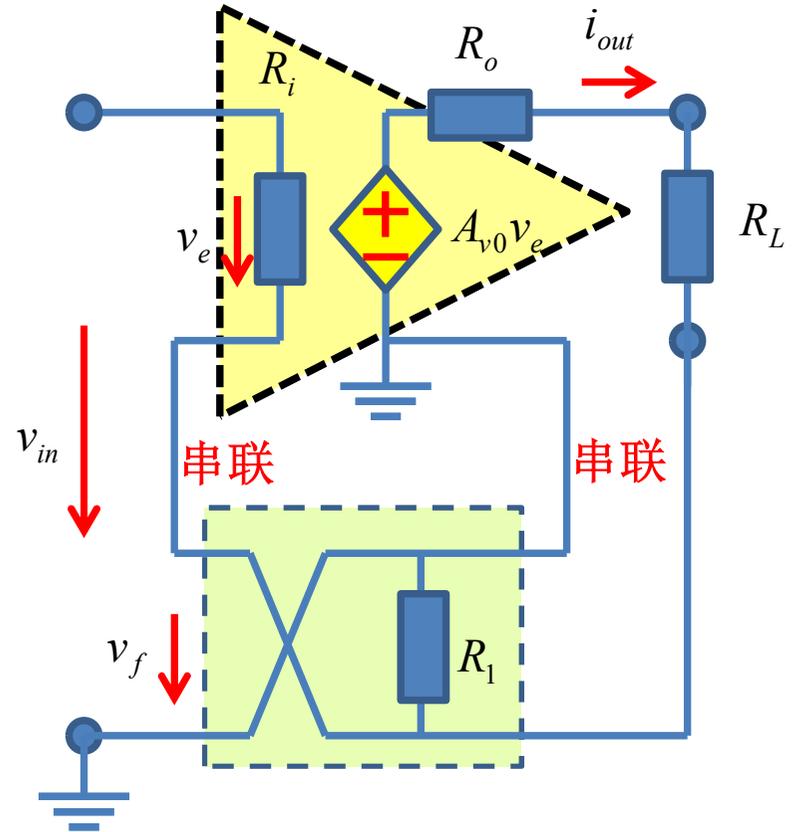
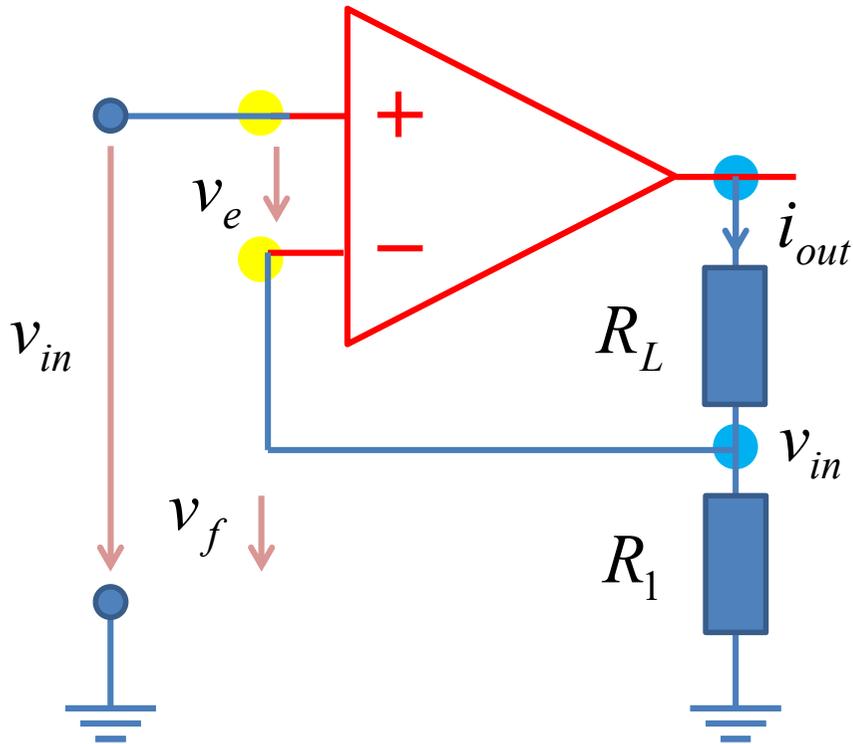
反相电压放大电路



反馈输出点和放大输入点相同：并联
反馈输入点和放大输出点相同：并联

检测输出电压，形成反馈电流，稳定输出电压
接近理想流控压源 (z)

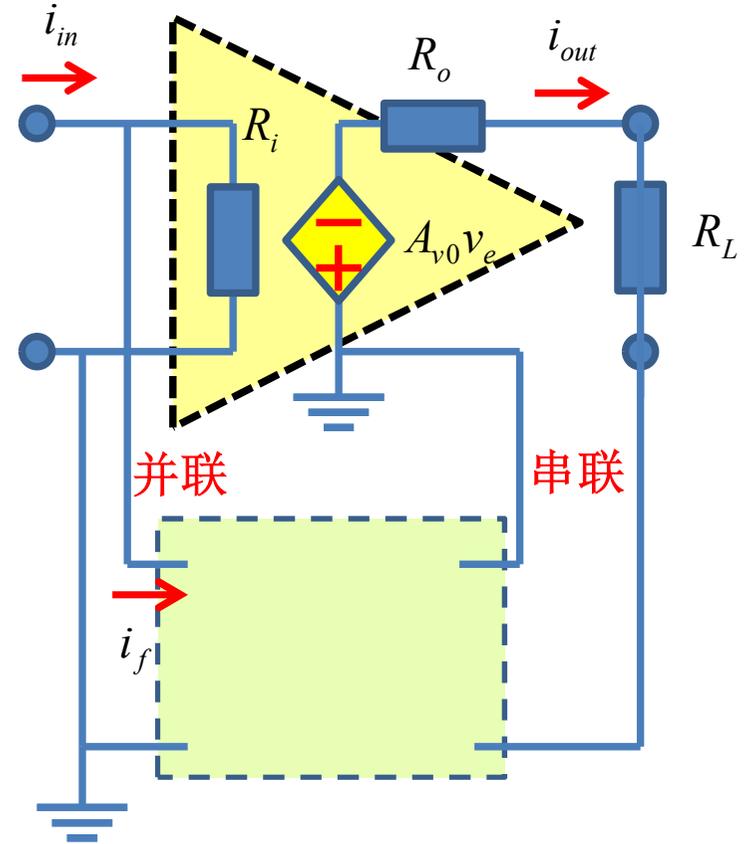
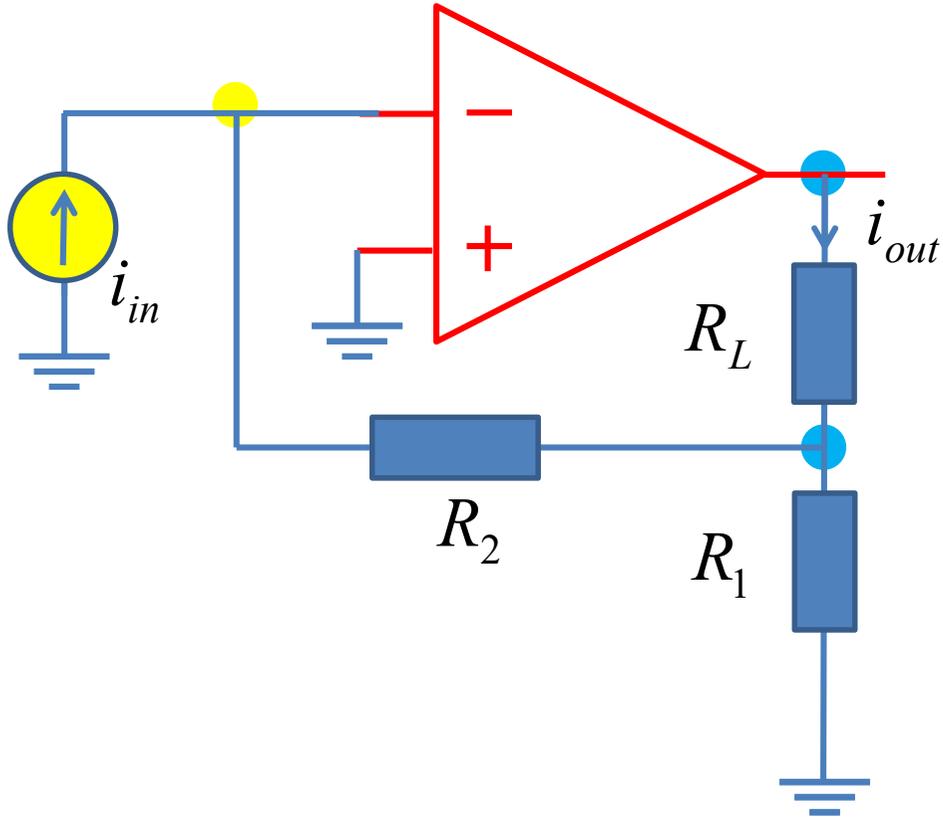
串串连接z相加



反馈输出点和放大输入点不同：串联
反馈输入点和放大输出点不同：串联

检测输出电流，形成反馈电压，稳定输出电流
接近理想压控流源 (y)

并串连接g相加



反馈输出点和放大输入点相同：并联
反馈输入点和放大输出点不同：串联

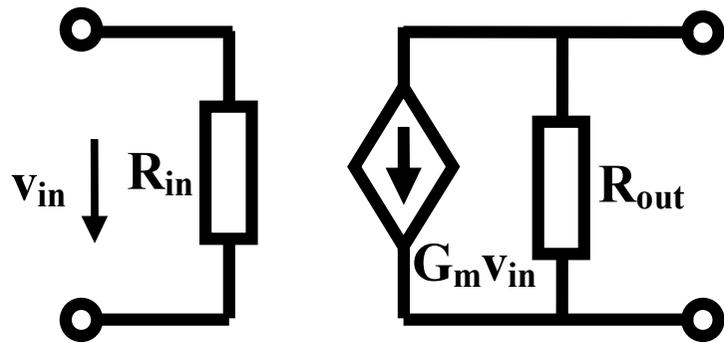
检测输出电流，形成反馈电流，稳定输出电流
接近理想流控流源 (h)

作业7：放大器的有源性条件

- 请推导（方法不限）：
 - **(1)** 跨导放大器满足什么条件时，它才是有源的（能够向外输出功率）？
 - **(2)** 满足上述有源性条件前提下，又满足什么条件时，基本放大器可向外输出最大功率？最高功率增益为多少？

电压放大器的有源性条件 $|A_v| > 2\sqrt{\frac{R_o}{R_i}}$

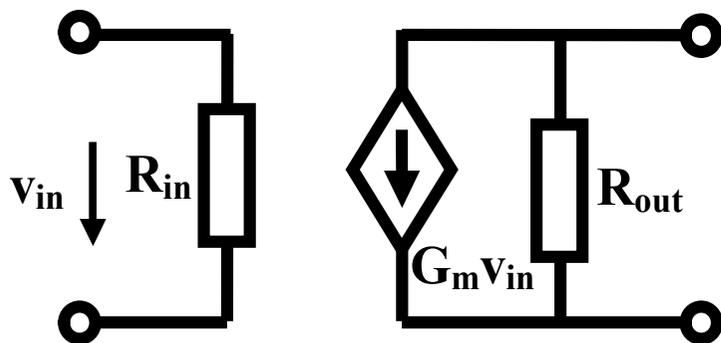
跨导放大器



$$\mathbf{y} = \begin{bmatrix} G_{in} & 0 \\ G_m & G_{out} \end{bmatrix}$$

$$p_{\Sigma} = v_1 i_1 + v_2 i_2 < 0$$

如果存在这种可能性，则有源
如果没有这种可能性，则无源



$$\mathbf{y} = \begin{bmatrix} G_{in} & 0 \\ G_m & G_{out} \end{bmatrix}$$

$$p_{\Sigma} = v_1 i_1 + v_2 i_2 = v_1 (G_{in} v_1) + v_2 (G_m v_1 + G_{out} v_2) = G_{in} v_1^2 + G_m v_1 v_2 + G_{out} v_2^2 < 0$$

$$G_{in} < 0$$

只需令端口2短路 $v_2=0$,
端口1加压, 则有功率输出: 有源

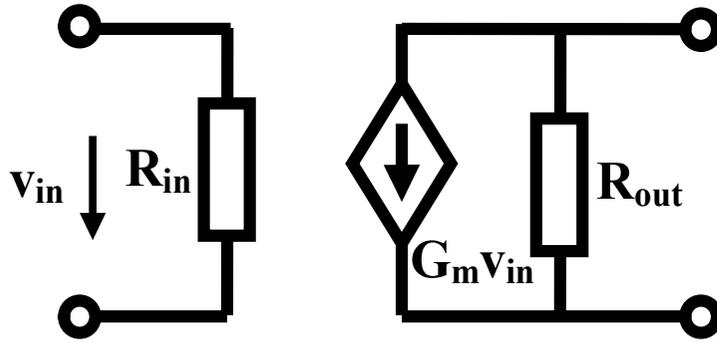
$$p_{\Sigma} = G_{in} v_1^2 < 0$$

负阻是有源的

$$G_{out} < 0$$

只需令端口1短路 $v_1=0$,
端口2加压, 有功率输出:
有源

$$p_{\Sigma} = G_{out} v_2^2 < 0$$

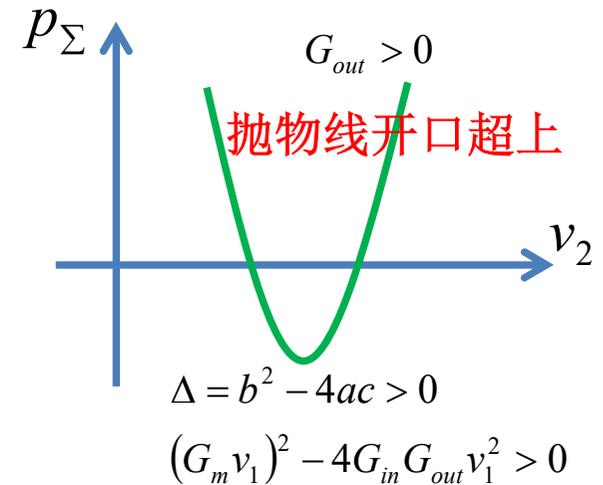


$$\mathbf{y} = \begin{bmatrix} G_{in} & 0 \\ G_m & G_{out} \end{bmatrix}$$

$$p_{\Sigma} = G_{in} v_1^2 + G_m v_1 v_2 + G_{out} v_2^2$$

$$= G_{out} \left(v_2 + \frac{G_m v_1}{2G_{out}} \right)^2 + v_1^2 \left(G_{in} - \frac{1}{4} \frac{G_m^2}{G_{out}} \right) < 0$$

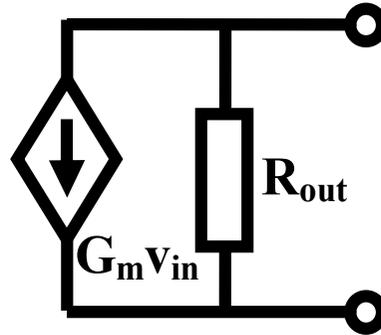
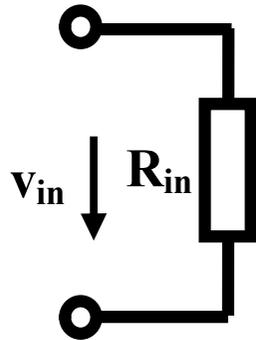
$$G_{in} > 0 \quad G_{out} > 0$$



只需令 $R_L = R_{out}$ ，如果 $G_m^2 > 4G_{in} G_{out}$

端口1加压，则端口2负载获得功率高于端口1吸收功率：总体是向外输出功率的

有源性条件



$$\mathbf{y} = \begin{bmatrix} G_{in} & 0 \\ G_m & G_{out} \end{bmatrix}$$

$G_{in} < 0$ 输入电阻为负阻，可向外提供能量

$G_{out} < 0$ 输出电阻为负阻，可向外提供能量

$$G_m^2 > 4G_{in}G_{out} \quad (G_{in}, G_{out} > 0)$$

跨导增益足够大，其提供能量不仅补偿内阻消耗能量，还有额外的能量向外输出

三个条件满足其一，则有源

有源则可作为放大器使用，也可形成振荡器

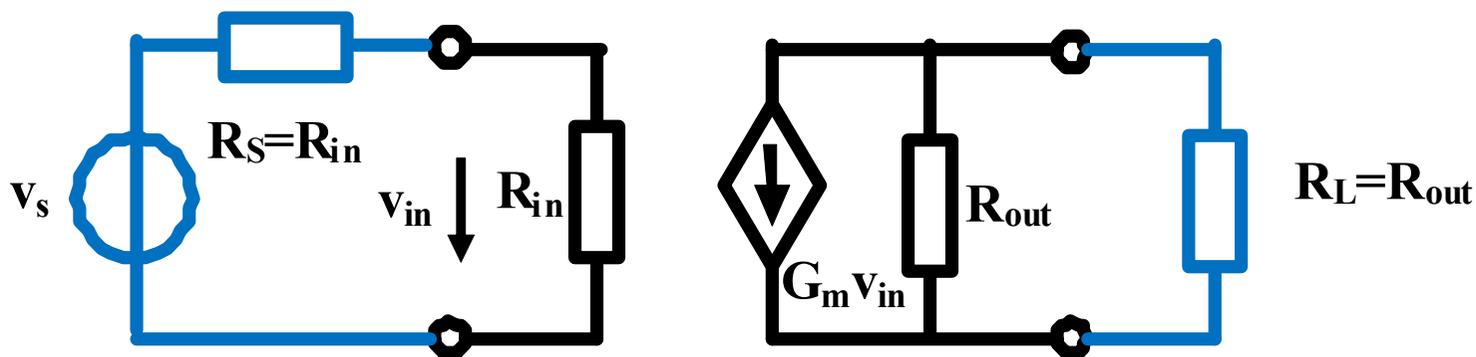
对放大器而言

另外两个有源性条件：负阻条件

$G_{in} < 0$ 或 $G_{out} < 0$

通过无损器件环行器作用，形成反射型的负阻放大器，放大器功率大于1

- 有源性条件 等价于 功率增益大于1



$$G_{T,max} = \frac{P_{L,max}}{P_{S,max}} = \frac{\frac{(-G_m V_{in,rms} 0.5 R_{out})^2}{R_{out}}}{\frac{V_{s,rms}^2}{4 R_{in}}}$$

$$= \frac{G_m^2 V_{in,rms}^2 R_{out} R_{in}}{V_{s,rms}^2} = \frac{G_m^2 R_{out} R_{in}}{4} > 1$$



$$G_m^2 > 4 G_{in} G_{out}$$

功率增益大于1，意味着输出端口输出功率大于输入端口吸收功率，和有源性定义要求一致